

งานวิจัยด้านการจำลองฝูงชนในปัจจุบันมักสร้างจากรูปแบบพฤติกรรมเคลื่อนที่รูปแบบเดียว ทำให้ฝูงชนที่จำลองขึ้นมีลักษณะการเคลื่อนที่เป็นแบบแผนตายตัวไม่เป็นธรรมชาติ ยิ่งไปกว่านั้นงานวิจัยส่วนใหญ่มักใช้การสร้างวิถีในการเคลื่อนที่ไว้ล่วงหน้าเพื่อลดเวลาในการประมวลผลโดยรวมของระบบ ซึ่งไม่ยืดหยุ่นกับการจำลองการเคลื่อนที่เมื่อเปลี่ยนสถานการณ์ วิชานิพนธ์ฉบับนี้จึงนำเสนอวิธีการจำลองฝูงชนด้วยการสร้างวิถีในการเคลื่อนที่อัตโนมัติโดยผสมองค์ความรู้ของแต่ละตัวแทนในฝูงชน ซึ่งจะยืดหยุ่นกับการจำลองทุก ๆ สถานการณ์ เนื่องจากใช้แนวความคิดการสร้างวิถีในการเคลื่อนที่แบบคิดเฉพาะแต่ละตัวแทน แต่ก็มีประสิทธิภาพใกล้เคียงกับการสร้างวิถีในการเคลื่อนที่แบบคิดทั้งหมด ยิ่งไปกว่านั้นพฤติกรรมเคลื่อนที่แต่ละบุคคลในฝูงชนจะอธิบายด้วยสมการนาเวียร์-สโตกส์ ซึ่งเป็นทฤษฎีการคำนวณพลศาสตร์ของไหลที่ลดความซับซ้อนในการคำนวณด้วยพลศาสตร์ของเหลวแบบอนุภาคปรับเรียบ โดยพฤติกรรมของฝูงชนที่คำนวณได้จะไร้ซึ่งแบบแผนที่ตายตัว ในวิชานิพนธ์ยังได้นำเสนอผลการประยุกต์ใช้วิธีการที่นำเสนอสร้างการจำลองการเคลื่อนที่ของฝูงชนที่เป็นธรรมชาติภายใต้เงื่อนไขหลากหลาย ได้แก่ การเรียงตัวเป็นแถวในพื้นที่แคบ การกระจายตัวออกในพื้นที่กว้าง การหลีกเลี่ยงการชน และการหลบหนีจากพื้นที่ที่ไม่คุ้นเคยได้อย่างมีประสิทธิภาพ

Currently, crowd simulation researches are based on single-format behavior animation. This type of simulation creates the fixed-pattern animation which looks unnatural. Furthermore, most researches have to pre-compute the global path to save the processing time of the simulation. Thus, the single-format behavior is not flexible enough to simulate the dynamic environment. This thesis proposes crowd simulation with automatic path construction using individual-knowledge-merge method. The ideal is to let each agent unit construct its own local path. Therefore, the proposed method is flexible for any environment and with the efficiency comparable to the global path method. The crowd behavior is computed based on Navier-Stokes equation, the equation used in computational fluid dynamics, using smoothed particle hydrodynamics technique. The result simulation can animate crowd with unfixed-pattern. This thesis also applies crowd simulation with specific environments such as crowd forming lane in narrow area, crowd separating lane in wide area, collision avoidance of the crowd and crowd escaping from unknown area. The simulation performs naturally and efficiently.