

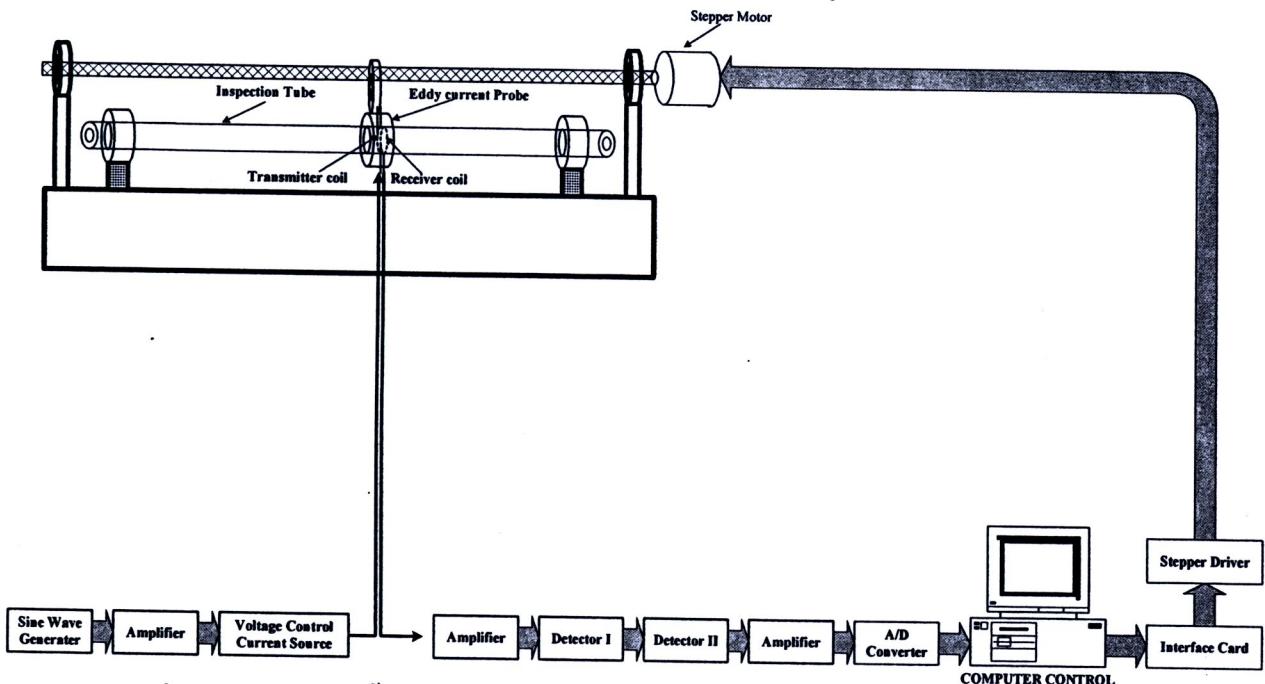
บทที่ 1

บทนำ

ในปัจจุบันได้มีการนำเทคโนโลยีในการตรวจสอบแบบไม่ทำลายมาใช้ในการตรวจสอบวัสดุอุปกรณ์และผลิตภัณฑ์ต่างๆ ในอุตสาหกรรมอย่างกว้างขวาง ดังนั้นทางผู้วิจัยจึงมีแนวความคิดในการวิจัยและพัฒนาระบบตรวจสอบรอบบخارกรองในท่อโดยใช้กระแสไฟฟ้าในลูปชีวนิมาน

1.1 หลักการและเหตุผลของโครงการวิจัย

โครงการวิจัยนี้นำเสนอการออกแบบและสร้างระบบตรวจสอบรอบบخارกรองในท่อแบบอัตโนมัติที่ควบคุมด้วยคอมพิวเตอร์ โดยโครงการวิจัยนี้เป็นการพัฒนาต่อยอดงานวิจัยเรื่อง “การพัฒนาระบบตรวจสอบรอบบخارกรองในท่อโดยใช้กระแสไฟฟ้าในลูปชีวนิมาน” ซึ่งในงานวิจัยเดิมจะใช้การตรวจสอบแบบแผนนวนลด(Manual) แต่สำหรับในโครงการวิจัยนี้จะทำการพัฒนาการตรวจสอบให้เป็นแบบอัตโนมัติโดยการควบคุมและแสดงผลผ่านคอมพิวเตอร์ สำหรับส่วนประกอบทั้งหมดของระบบตรวจสอบรอบบخارกรองในท่อแบบอัตโนมัติที่จะทำการพัฒนาขึ้นมาสามารถแสดงได้ในรูปที่ 1



รูปที่ 1 ส่วนประกอบทั้งหมดของระบบตรวจสอบรอบบخارกรองในท่อแบบอัตโนมัติ

จากรูปที่ 1 ระบบตรวจสอบรอบบخارกรองในท่อแบบอัตโนมัติจะประกอบด้วยหัววัดกระแสไฟฟ้าในลูปสำหรับใช้ในการวัดกระแสไฟฟ้าในลูปในท่อโดยจะที่นำมาทดสอบซึ่งการเคลื่อนที่ของหัววัดจะถูกควบคุมโดยคอมพิวเตอร์ผ่านการคอมมิเนเตอร์เฟส (Interface Card) โดยลักษณะของหัววัดกระแสไฟฟ้า (Eddy Current Probe) ที่ใช้ทดสอบจะประกอบด้วยหัวตัวส่ง (Transmitter coil : Tx) และหัวตัวรับ (Receiver coil : Rx) เมื่อเรารายงานด้านให้กับข้อมูลตัวส่งก็จะเกิดสถานะแม่เหล็กขึ้นรอบๆ

ขาด漉คตัวส่ง สนามแม่เหล็กนี้จะไปเหนี่ยวนำขด漉คตัวรับทำให้เกิดแรงดันค่าหนึ่งขึ้นที่ขด漉คตัวรับ เมื่อเราทำการเคลื่อนหัววัดกระแสไฟลุน (ซึ่งประกอบด้วยขด漉คตัวส่งและขด漉คตัวรับ) ผ่านเข้าไปตามท่อโลหะจะทำให้เกิดกระแสไฟลุน (Eddy Current) ขึ้นบนท่อโลหนั้น กระแสไฟลุนที่เกิดขึ้นบนท่อโลหะจะสร้างสนามแม่เหล็กขึ้นมาหักด้านกับสนามแม่เหล็กที่เกิดจากขด漉คตัวส่ง ดังนั้นสนามแม่เหล็กที่ไปเหนี่ยวนำกับขด漉คตัวรับจึงลดลง ส่งผลให้แรงดันที่ขด漉คตัวรับมีค่าลดลง แต่หากท่อโลหะที่นำมาทดสอบมีร่องรอยการกัดกร่อนหรือมีรูรั่วอยู่ก็จะส่งผลให้กระแสไฟลุนบนท่อโลหะเกิดการลดลงและส่งผลให้สนามแม่เหล็กที่เกิดจากกระแสไฟลุนนั้นเกิดการลดลง สนามแม่เหล็กที่ไปเหนี่ยวนำขด漉คตัวรับจึงเกิดเพิ่มขึ้นตามขนาดของรอยที่ถูกการกัดกร่อนหรือรูรั่วนท่อ จากหลักการดังที่กล่าวมาจะเห็นว่าค่าระดับแรงดันที่ขด漉คตัวรับจะขึ้นอยู่กับขนาดของรอยที่ถูกการกัดกร่อนหรือรูรั่วนท่อ โดยค่าระดับแรงดันที่วัดได้จะถูกส่งไปวงจรแปลงสัญญาณอนาลอกเป็นดิจิตอล (A/D Converter circuit) เพื่อส่งข้อมูลไปยังคอมพิวเตอร์เพื่อทำการคำนวณและแสดงผลการถูกกัดกร่อนของท่อโลหะที่นำมาทดสอบ ออกมาทางหน้าจอคอมพิวเตอร์

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัย

- เพื่อศึกษา ออกแบบ และพัฒนาต้นแบบระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ
- พัฒนาเทคนิคในการออกแบบ และสร้างหัววัดกระแสไฟลุน (Eddy Current Probe) สำหรับตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อ
- สร้างบุคลากรทางเครื่องมือวัดอิเล็กทรอนิกส์
- พัฒนาเทคนิคในการตรวจสอบแบบไม่ทำลาย

1.3 ขอบเขตของโครงการวิจัย

พัฒนาต้นแบบระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติเพื่อระบบที่สร้างขึ้นไปใช้ในการตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อโลหะต่างๆ

1.4 ระเบียบวิธีวิจัย

เพื่อให้การวิจัยการพัฒนาระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติสำเร็จรวดเร็วภายในระยะเวลาที่กำหนดประมาณ 12 เดือน จึงขอแบ่งวิธีการวิจัยดังขั้นตอนต่อไปนี้

- ศึกษาข้อมูลทั่วไปของระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ
- ศึกษาข้อมูลและวิธีการออกแบบหัววัดกระแสไฟลุน (Eddy Current Probe)
- ออกแบบและสร้างระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ
- ทดสอบระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติที่ได้ทำการสร้างขึ้นมา
- ปรับปรุงคุณภาพของระบบตรวจสอบรอยบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ

6. สร้างต้นแบบระบบตรวจสอบรอบบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ

7. สรุปผลและเขียนรายงานฉบับสมบูรณ์

1.5 แผนการดำเนินงานโครงการวิจัย (ให้ระบุขั้นตอนอย่างละเอียด)

ขั้นตอนการดำเนินงาน	ช่วงระยะเวลาการดำเนินงาน(งบประมาณปี 2554)												หมายเหตุ
	ตค.	พย.	ธค.	มค.	กพ.	มีค.	เมย.	พค.	มิย.	กค.	สค.	กย.	
1.ศึกษาข้อมูลทั่วไปของระบบตรวจสอบรอบบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ													
2.ศึกษาข้อมูลและวิธีการออกแบบหัววัดกระแสไฟลุน (Eddy Current Probe)													
3.ออกแบบและสร้างระบบตรวจสอบรอบบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ													
4.ทดสอบระบบตรวจสอบรอบบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติที่ได้ทำการสร้างขึ้นมา													
5.ปรับปรุงคุณภาพของระบบตรวจสอบรอบบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ													
6.สร้างต้นแบบระบบตรวจสอบรอบบกพร่องในท่อแบบอัตโนมัติ													
7.สรุปผลและเขียนรายงานฉบับสมบูรณ์													