

บทที่ 4

ออกแบบและควบคุมการทำงาน

4.1 บทนำ

ในการควบคุมการทำงานของวงจรเรียงกระแส 3 เฟสที่ใช้ไทรสเตอร์นำกระแสจำเป็นต้องปรับมุมนำกระแสให้กับชุดของคอนเวอร์เตอร์ ซึ่งในการสร้างชุด 6 พัลส์คอนเวอร์เตอร์แบบปรับปรุงใหม่ ที่ใช้ชุดหม้อแปลงอินเตอร์เฟสในการเพิ่มจำนวนพัลส์ร่วมกับวงจรไทรสเตอร์ช่วยในระบบไฟฟ้ากระแสตรงนั้นได้มีการนำเสนอการออกแบบและการควบคุมดังนี้

4.2 การควบคุมมุมนำกระแส

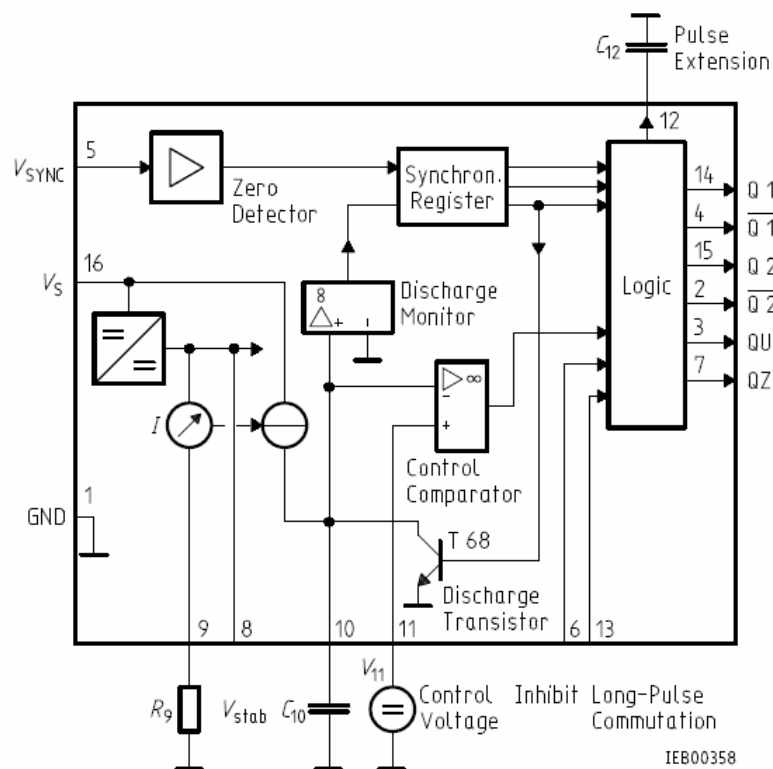
ในการควบคุมการนำกระแสของชุด 6 พัลส์คอนเวอร์เตอร์แบบปรับปรุงใหม่ ที่ใช้ชุดหม้อแปลงอินเตอร์เฟสในการเพิ่มจำนวนพัลส์ อุปกรณ์ที่ใช้เป็นไทรสเตอร์ MODULE รุ่น SKKT 27/12E จากรูปที่ 4.1 พิกัดแรงดัน 1300V และกระแส 32A ที่พิกัดซึ่งมีรายละเอียดของไทรสเตอร์อยู่ในภาคผนวก ข



รูปที่ 4.1 อุปกรณ์ไทรสเตอร์เบอร์ SKKT 27/12E

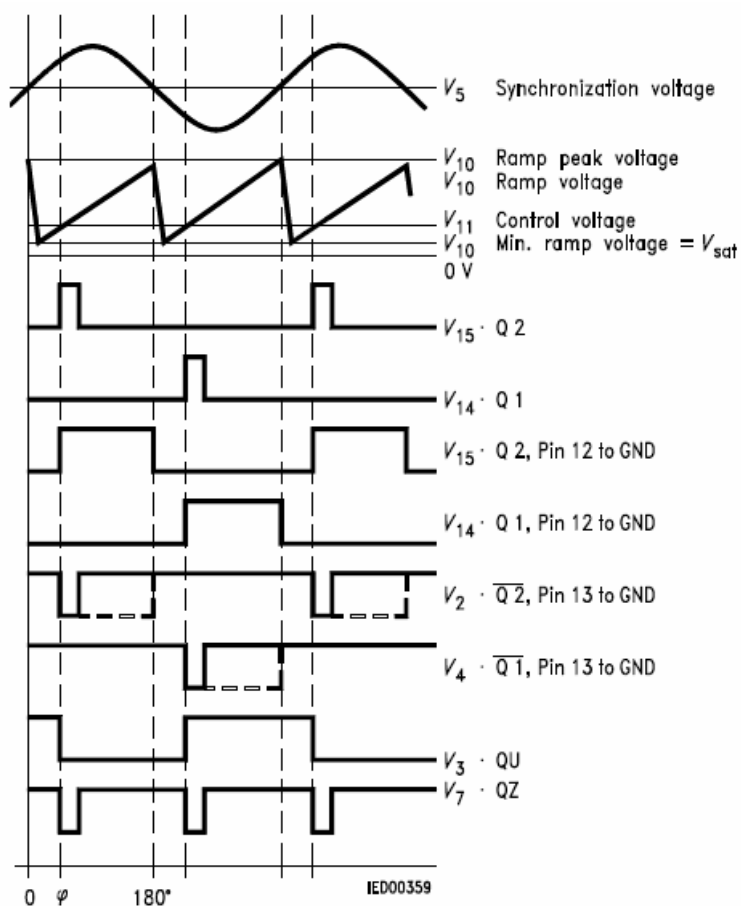
และได้ใช้ IC ลำเรียงรูปเบอร์ TCA785 เป็นชุดกำเนิดสัญญาณพัลส์เพื่อจุดชนวนอุปกรณ์ไทรสเตอร์ให้นำกระแสซึ่งสามารถปรับมุมนำกระแสของ SCR ได้โดยการปรับแรงดันควบคุมดีซีที่ขา 11 ของ IC ตามรูปที่ 4.2

โดยหลักการสร้างสัญญาณทริกเกจของ SCR เริ่มจากการทำให้ SCR ในวงจรคอนเวอร์เตอร์มีลำดับการทำงานให้ถูกต้องตามสัญญาณแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับทางด้านอินพุต โดยนำสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ได้มาลดทอน ให้เท่ากับ $\pm 0.7 \text{ VAC}$ เข้าที่ขา 5 ของ IC ตามรูปที่ 4.2



รูปที่ 4.2 วงจรการทำงานภายในของ IC TAC 785

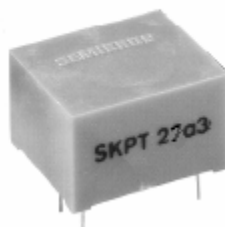
จากนั้นสัญญาณที่ได้จะผ่านวงจรตรวจจับแรงดันศูนย์ไปยังส่วนของวงจรเชิงโครโมไนซ์รีจิสเตอร์ ซึ่งควบคุมการสร้างสัญญาณแรมพ์ที่เกิดจากการเก็บประจุของ C_{10} ด้วยกระแสคงที่ซึ่งกำหนดความชันของสัญญาณแรมพ์โดยการปรับตัวต้านทาน R_9 แล้วนำไปเปรียบเทียบกับแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงที่ขา 11 จากนั้นสัญญาณที่ขา 10 และขา 11 จะถูกนำไปสร้างสัญญาณพัลส์เพื่อนำไปจุดชนวนไทรสเตอร์ โดยที่สัญญาณพัลส์ที่สร้างขึ้นจะถูกส่งออกที่ขา 14 และขา 15 ของไอซีและมีมุมต่างเฟสกัน 180° ตามรูปที่ 4.3 ภาคผนวก ข



รูปที่ 4.3 สัญญาณที่ขาต่างๆ ของ TCA 785

ในการควบคุมการนำกระแสของ 6 พัลส์คอนเวอร์เตอร์แบบที่มีการปรับปรุงจะใช้ IC TCA785 ทั้งหมด 4 ชิปและทั้งหมดจะต้องเข้าห้อมแปลงสัญญาณกระตุ้นเพื่อเพิ่มกระในการจุดชนวนไทรสเตอร์ โดยจะใช้ห้อมแปลงกระตุ้นสัญญาณเบอร์ SKPT 27 ตามรูปที่ 4.4 สามารถเลือกขนาดได้โดยดูได้จากภาคผนวก ข

Pulse Transformers SKPT 27



รูปที่ 4.4 ห้อมแปลงกระตุ้นสัญญาณ

4.3 การออกแบบชุดหม้อแปลงอินเตอร์เฟส

ออกแบบหม้อแปลงอินเตอร์เฟสจากหัวข้อ 3.5.3 และการออกแบบหม้อแปลงจากสมการที่ 2.21 เมื่อ a เท่ากับอัตราส่วนของหม้อแปลงที่ $a \cong \frac{V_1}{V_2} \cong \frac{N_1}{N_2} \cong \frac{I_2}{I_1}$ ขณะที่แรงดัน V_d หาได้จาก $V_d = 1.35 V_{LL} \cos(\alpha)$ จากสมการที่ 3.10 โดยที่กำหนดมุมนำกระแสให้กับชุดวงจรเรียงกระแส 3 เฟส 6 พัลส์คอนเวอร์เตอร์ที่มุม $\alpha = 30^\circ$ โดยสมมติให้ค่าพารามิเตอร์ที่แรงดันด้านเข้าเท่ากับ $V_{LL} = 155V$, ที่โหลดเท่ากับ $400W$ จากสมการ V_d แทนค่า V_{LL} จะได้ว่า

$$V_d = 1.35 \times 155 \times \cos(30^\circ)$$

$$V_d = 181V$$

ที่แรงดันที่หม้อแปลงอินเตอร์เฟส $V_{TFpq} = V_d = V_{pq} = 181V$ ค่าของกระแส I จากโหลด $400W$

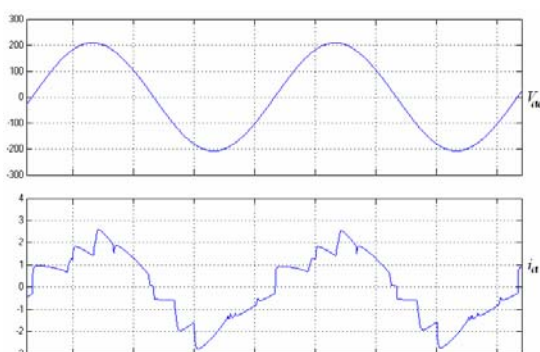
จะได้ว่า

$$I = 400/181 = 2.2A$$

ดังนั้นพิกัดของหม้อแปลงอินเตอร์เฟสจะเท่ากับที่แรงดันทางเข้าของหม้อแปลงที่ $181V$ โดยออกแบบที่ $200V$ และขนาดของกระแสเท่ากับ $2.2A$ จากการที่กำหนดให้แรงดันที่หม้อแปลงอินเตอร์เฟสมีภาวะที่เฟสสมดุล

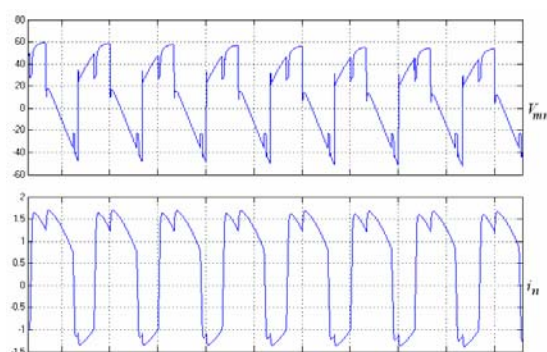
4.3.1 การทดสอบหม้อแปลงอินเตอร์เฟสเมื่อเกิดสถานะไม่สมดุลที่ $k = 0.5:1$

ทำการทดสอบด้วยการจำลองระบบเมื่อกำหนดให้มุมนำกระแส $\alpha = 30^\circ$, ($\beta_p, \beta_q = 30^\circ$) ให้กับคอนเวอร์เตอร์โดยที่กำหนดให้ค่าพารามิเตอร์ $V_{LL} = 155V$, โหลด = $400W$ ให้อัตราส่วนของหม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์เท่ากับ $a = 1:1:1$



(ก) รูปสัญญาณ V_{ac}, i_a ที่ได้จากการจำลอง

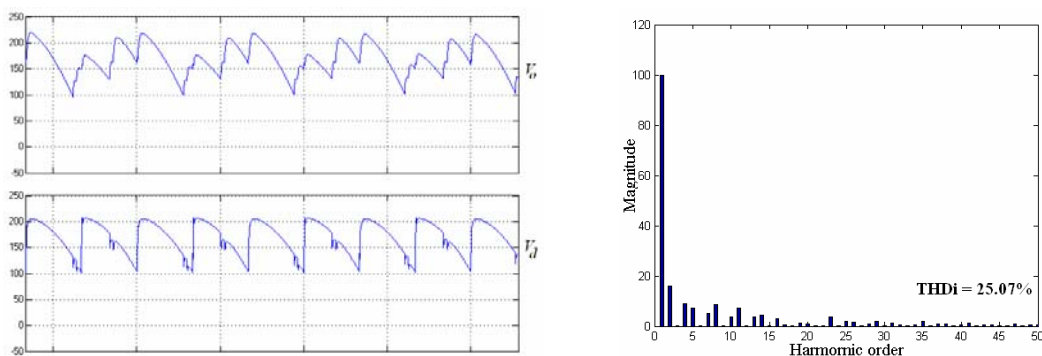
$$V_{ac} = 100V/div, i_a = 1A/div$$



(ข) รูปสัญญาณ V_{mn}, i_n ที่ได้จากการจำลอง

$$V_{mn} = 20V/div, i_n = 0.5A/div$$

รูปที่ 4.5 รูปสัญญาณ V_{ac}, i_a, V_{mn} และ i_n เมื่อเกิดเฟสไม่สมดุลที่แรงดัน V_{TFp} มีอัตราส่วนที่น้อยกว่า



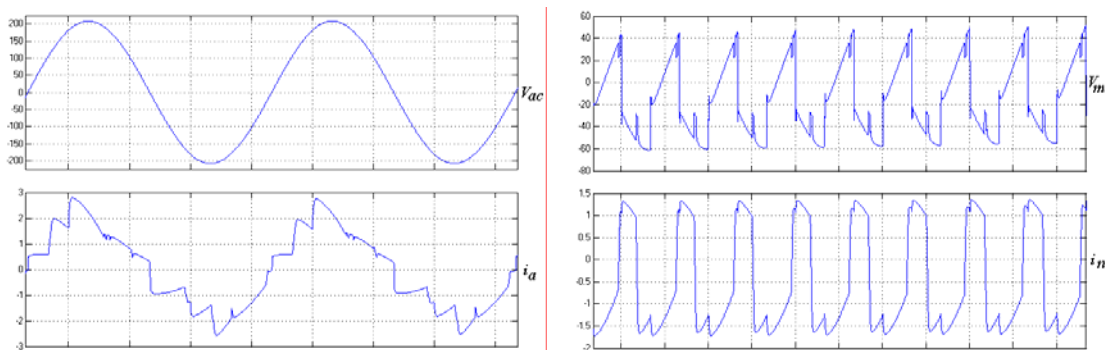
(ก) รูปสัญญาณ V_o, V_d ที่ได้จากการจำลอง (ข) ค่า THDi ของกระแส i_a ได้จากการจำลอง

$$V_o = 50\text{V/div}, V_d = 50\text{V/div}$$

รูปที่ 4.6 รูปสัญญาณ V_o, V_d และ THDi เมื่อเกิดเฟสไม่สมดุลที่แรงดัน V_{TFP} มีอัตราส่วนที่น้อยกว่า

จากการจำลองระบบ เมื่อมีการกำหนดให้อัตราส่วนของหม้อแปลงอินเตอร์เฟสที่เฟสไม่สมดุลจากรูปที่ 4.5 (ก) และ รูปที่ 4.6 (ข) กระแส i_a จะผิดเพี้ยนไปจากคลื่นรูปไซน์มากทำให้เกิดฮาร์มอนิกสูง และจากรูปที่ 4.5 (ข) การปรับมุนากระแสที่วงจรช่วยไทรสเตอร์ไม่สามารถทำได้เนื่องจากแรงดัน V_{mn} มีการแบ่งแรงดันที่ไม่เท่ากันและการฉีดกระแส i_n ที่ไม่สมดุล ส่วนแรงดันเอาต์พุตจะเกิดริบเบิลที่สูงขึ้นและไม่ราบเรียบดูได้จากรูปที่ 4.6 (ก)

4.3.2 การทดสอบหม้อแปลงอินเตอร์เฟสเมื่อเกิดสถานะไม่สมดุลที่ $k = 1:0.5$



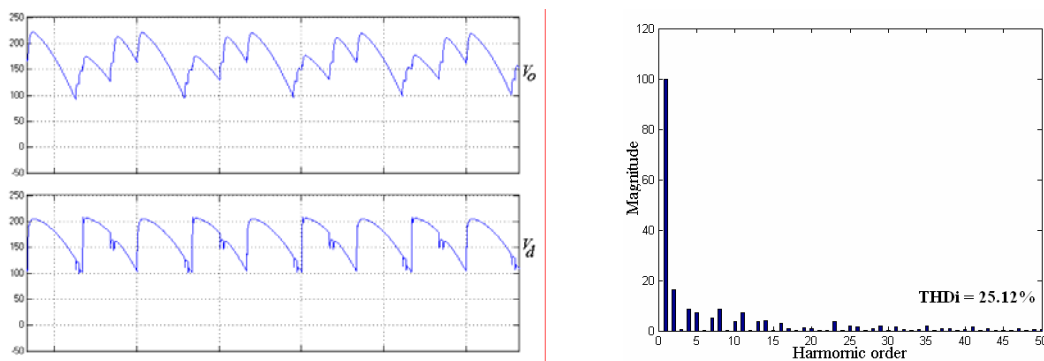
(ก) รูปสัญญาณ V_{ac}, i_a ที่ได้จากการจำลอง

$$V_{ac} = 50\text{V/div}, i_a = 1\text{A/div}$$

(ข) รูปสัญญาณ V_{mn}, i_n ที่ได้จากการจำลอง

$$V_{mn} = 20\text{V/div}, i_n = 0.5\text{A/div}$$

รูปที่ 4.7 รูปสัญญาณ V_{ac}, i_a, V_{mn} และ i_n เมื่อเกิดเฟสไม่สมดุลที่แรงดัน V_{TFq} มีอัตราส่วนที่น้อยกว่า



(ก) รูปสัญญาณ V_o, V_d ที่ได้จากการจำลอง (จ) ค่า THDi ของกระแส i_a ได้จากการจำลอง

$$V_o = 50\text{V/div}, V_d = 50\text{V/div}$$

รูปที่ 4.8 รูปสัญญาณ V_o, V_d และ THDi เมื่อเกิดเฟสไม่สมดุลที่แรงดัน V_{TFq} มีอัตราส่วนที่น้อยกว่า

จากการจำลองจากรูปที่ 4.7 และ 4.8 เมื่อกำหนดให้ $k = 1:0.5$ ที่แรงดัน V_q มีค่าอัตราส่วนที่น้อยกว่า V_p จะเห็นว่าการทำงานจะคล้ายกันเพียงแต่สัญญาณรูปคลื่น V_{mn}, i_n และ i_a จากรูปที่ 4.5 และ 4.7 จะกลับกัน แต่ที่แรงดันเอาต์พุต V_o จะมีค่าเท่ากัน

ดังนั้นจึงสรุปได้ว่าจากการจำลองระบบในรูปที่ 4.5 ถึง 4.8 ได้แสดงถึงการทำงานที่หม้อแปลงอินเตอร์เฟสเมื่อเฟสไม่สมดุลจะมีผลกระทบกับการทำงานที่ 6 พัลส์คอนเวอร์เตอร์แบบปรับปรุง ดังนั้นการออกแบบอัตราส่วน k ที่หม้อแปลงอินเตอร์เฟส จะต้องออกแบบให้มีขนาดของอัตราส่วนที่เท่ากัน $k = 1:1$ เพื่อให้เกิดเฟสสมดุลและการแบ่งแรงดันระหว่างหม้อแปลงต้องเท่ากัน

4.4 การออกแบบชุดหม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์

จากหัวข้อ 4.3 เมื่อนำค่ามาคำนวณหาการออกแบบหม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์สามารถที่จะนำค่าแรงดัน V_p, V_q ที่ไหลออกจากหม้อแปลงอินเตอร์เฟสจะได้ว่า

$$V_p = V_d / 2 \quad (4.1)$$

$$\text{และ } V_q \quad V_q = V_d / 2 \quad (4.2)$$

ที่หม้อแปลงวงจรไทรสเตอร์จากแรงดัน V_{pm}, V_{qm} มีการแบ่งแรงดันให้เป็นเฟสสมดุล V_p และ V_q จากสมการที่ (4.1) และ (4.2) จะได้เท่ากับ

$$V_p, V_q = 181/2 = 90.5\text{V}$$

จาก V_p และ V_q เท่ากับ 90.5V ดังนั้นการออกแบบให้ค่าแรงดันด้านเข้าชุดหม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์ V_{mn} ให้มีค่าประมาณ 100V การหาค่าของกระแสขึ้นอยู่กับสภาวะโหลด จากการที่

กำหนดให้โหลดมีค่าเท่ากัน ดังนั้นค่าของกระแสที่หม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์จะมีค่าเท่ากับค่าของหม้อแปลงอินเตอร์เฟส การหาอัตราส่วนที่หม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์ช่วยก็จะออกแบบเช่นเดียวกันกับหม้อแปลงอินเตอร์เฟสที่สภาวะเฟสสมดุล อัตราส่วน a ที่แรงดันทางด้านออกที่หม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์จะต้องมีขนาดอัตราส่วนที่เท่ากัน ซึ่งได้แสดงผลการทดลองในบทถัดไป

4.5 สรุป

จากการออกแบบหม้อแปลงอินเตอร์เฟสจะเห็นว่าที่แรงดันอินพุท จะหาค่าได้จากแรงดัน V_d และจากรูปที่ 4.5 ถึง 4.8 จะเห็นว่าการออกแบบเฟสไม่สมดุลนั้นมีผลกระทบต่อระบบจึงไม่สามารถนำมาใช้งานได้จึงจำเป็นต้องออกแบบให้อัตราส่วน k มีค่าเท่ากัน $k = 1:1$ และการออกแบบหม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์หาค่าได้ที่ $V_d/2$ ซึ่งผลกระทบที่เกิดจากอัตราส่วน a ของหม้อแปลงวงจรช่วยไทรสเตอร์ได้แสดงอยู่ในบทถัดไป ส่วนของกระแสที่หม้อแปลงจะขึ้นอยู่กับสภาวะโหลด จากหัวข้อที่ 4.3 สามารถนำไปหาค่าพิกัดของไทรสเตอร์