

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	I
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	II
กิตติกรรมประกาศ.....	III
สารบัญ.....	IV
สารบัญตาราง.....	VIII
สารบัญรูป.....	IX
บทที่1 บทนำ.....	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย.....	4
1.3 สมมติฐานของการศึกษา.....	4
1.4 แนวทางที่ใช้ในการแก้ปัญหา.....	4
1.5 ขอบเขตของงานวิจัย.....	5
1.6 โครงสร้างวิทยานิพนธ์.....	5
บทที่ 2 การแปลงภาพโดยการมอร์ฟ.....	6
2.1 บทนำ.....	6
2.2 อัลกอริธึมของการมอร์ฟ.....	7
2.2.1 Mesh Morphing.....	7
2.2.2 Field Morphing.....	9
2.2.3 Radial Basic Function and Thin-Plate Spline (TPS).....	12
2.2.4 Energy Minimization.....	15
2.2.5 Multiple Free-Form Deformation (MFFD).....	15
2.3 Transition Control (TC).....	16
บทที่ 3 เส้นโถงบีสไปล์น.....	17
3.1 เส้นโถงแบบสไปล์น.....	17
3.2 เส้นโถงแบบบีสไปล์น.....	17

สารบัญ

	หน้า
3.3 การสร้างเส้นโค้งแบบบีสไปล์นโดยการใช้ Knot Vector.....	18
3.4 ฟังก์ชันพื้นฐานบีสไปล์น (B-Spline Basis Functions).....	18
3.4.1 นิยามของฟังก์ชันพื้นฐานบีสไปล์น	18
3.4.2 คุณสมบัติของฟังก์ชันพื้นฐานบีสไปล์น.....	23
3.4.3 อนุพันธ์ของฟังก์ชันพื้นฐานบีสไปล์น.....	25
3.5 ทฤษฎีเส้นโค้งบีสไปล์น.....	25
3.5.1 นิยามของเส้นโค้งบีสไปล์น.....	25
3.5.2 คุณสมบัติของเส้นโค้งบีสไปล์น.....	27
3.5.3 อนุพันธ์ของเส้นโค้งบีสไปล์น.....	30
3.6 การประมาณเส้นโค้งด้วยบีสไปล์น.....	31
3.6.1 การกำหนดค่าพารามิเตอร์ (\bar{n}_k).....	31
3.6.2 Knot vector.....	33
3.6.3 หาจุดควบคุมจากการประมาณเส้นโค้งบีสไปล์นด้วยวิธี Least Squares Error.....	33
 บทที่ 4 เวฟเล็ต.....	 36
4.1 บทนำ.....	36
4.2 ทฤษฎีพื้นฐานของการแปลงเวฟเล็ต.....	36
4.2.1 การวิเคราะห์แบบหลายระดับความละเอียด (Multiresolution Analysis).....	38
4.2.2 สเกลลิ่งฟังก์ชัน (Scaling Function).....	40
4.2.3 ฟังก์ชันเวฟเล็ต (Wavelet function).....	43
4.3 ระบบเวฟเล็ตแบบออโทgonal เชมิօโทgonal และ ไบօโทgonal.....	45
4.3.1 ระบบเวฟเล็ตแบบออโทโทgonal และ ไบօโทgonal.....	45
4.3.2 ระบบเวฟเล็ตแบบไบօโทгонัล.....	46
4.3.3 ระบบเวฟเล็ตแบบเชมิօโทгонัล.....	47
4.4 ตระกูลของออร์โชนอร์มัลเวฟเล็ต.....	47
4.5 เวฟเล็ตแบบบีสไปล์น.....	49
4.5.1 การกระจายและรวมกลับของข้อมูล.....	49
4.5.2 การย่อและขยายของฟังก์ชันมูลฐาน.....	50

สารบัญ

	หน้า
4.5.3 สมการการกระจายและรวมกลับของข้อมูล.....	51
4.6 การสร้างพื้นผิว 3 มิติที่ความละเอียดหลายระดับ.....	53
4.6.1 บทนำ.....	53
4.6.2 การสร้างพื้นผิว 3 มิติแบบ B-Spline โดยการใช้ Tensor Product.....	53
4.6.3 พื้นผิว 3 มิติแบบ B-Spline ที่ความละเอียดหลายระดับ.....	54
4.6.3.1 วิธี Standard Tensor Product.....	54
4.6.3.2 วิธี Non Standard Tensor Product.....	55
 บทที่ 5 กระบวนการสร้างแบบจำลองใบหน้าและผลการทดลอง.....	 56
5.1 กระบวนการสร้างแบบจำลองใบหน้า.....	56
5.1.1 กระบวนการสร้างแบบจำลอง Wire-Frame Model (WFM).....	56
5.1.2 กระบวนการสร้างแบบจำลองพื้นผิว (Surface Model).....	60
5.2 ผลการทดลอง.....	64
5.3 การวัดความผิดพลาดจากผลการทดลอง.....	86
5.3.1 ค่าความผิดพลาดของกระบวนการสร้างแบบจำลอง WFM ของภาพ ใบหน้าด้านหน้า.....	86
5.3.2 ค่าความผิดพลาดของกระบวนการสร้างแบบจำลอง WFM ของภาพ ใบหน้าด้านข้าง.....	87
5.3.3 ค่าความผิดพลาดของกระบวนการสร้างแบบจำลองพื้นผิวช่วงการ แก้ไขพิกัด (X, Y).....	89
5.3.4 ค่าความผิดพลาดของกระบวนการสร้างแบบจำลองพื้นผิวช่วงการ แก้ไขพิกัด (Y, Z).....	90
 บทที่ 6 สรุปผลการทดลองและข้อเสนอแนะ.....	 93
6.1 สรุปผลการทดลอง.....	93
6.1.1 การบันการสร้างแบบจำลอง WFM ของภาพใบหน้าด้านหน้าและด้านข้าง.....	93
6.1.2 กระบวนการสร้างแบบจำลองพื้นผิว 3 มิติ.....	93
6.2 ผลของขนาดภาพเป้าหมาย.....	94

เอกสารอ้างอิง.....95

ประวัติผู้เขียน.....97