

รายงานการวิจัย

เซอร์โวไฮดรอลิกส์ควบคุมตำแหน่งแบบไฮบริดจ์

Hybrid Control of Position in a Hydraulic Servo System

ดร. เดชฤทธิ์ มณีธรรม

อาจารย์สุทัศน์ หงษ์ดำเนิน

ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ

คณะวิศวกรรมศาสตร์

มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี

พ.ศ. 2554