



รายงานการวิจัย

เซอร์โวไฮดรอลิกส์ควบคุมตำแหน่งแบบไฮบริดจ์

Hybrid Control of Position in a Hydraulic Servo System

ดร. เดชฤทธิ์ มณีธรรม

อาจารย์สุทัศน์ หงษ์ดำเนิน

ภาควิชาครุศาสตร์อุตสาหกรรม คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม

มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี

พ.ศ. 2554