



ใบรับรองวิทยานิพนธ์
บัณฑิตวิทยาลัย มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต (วิศวกรรมไฟฟ้า)
ปริญญา

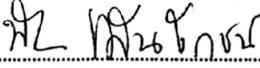
วิศวกรรมไฟฟ้า สาขา วิศวกรรมไฟฟ้า
สาขา ภาควิชา

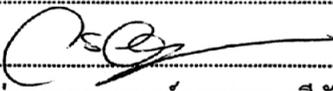
เรื่อง การหาแบบจำลองของระบบแขนหุ่นยนต์โดยใช้ Adaptive Neuro-Fuzzy Models

System Identification of Robot Arms Using Adaptive Neuro-Fuzzy Models

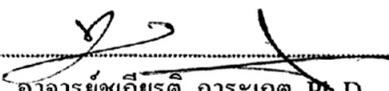
นามผู้วิจัย นายณัฐวุฒิ ชินธเนศ

ได้พิจารณาเห็นชอบโดย

ประธานกรรมการ 
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์พีระยศ แสนโกชน์, D.Sc.)

กรรมการ 
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์วรวรรณ ศรีฉัตรากิมุข, M.S.)

กรรมการ 
(อาจารย์ลัดคน์ จันทนภาพ, วศ.ม.)

หัวหน้าภาควิชา 
(อาจารย์ชูเกียรติ การะเกตุ, Ph.D.)

บัณฑิตวิทยาลัย มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์รับรองแล้ว


(รองศาสตราจารย์วินัย อางคงหาญ, M.A.)

คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย

วันที่ 25 เดือน พฤษภาคม พ.ศ. 2549