



ใบรับรองวิทยานิพนธ์
บัณฑิตวิทยาลัย มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต (วิศวกรรมไฟฟ้า)
ปริญญา

วิศวกรรมไฟฟ้า
สาขา

วิศวกรรมไฟฟ้า
ภาควิชา

เรื่อง การหาแบบจำลองของระบบแขนหุ่นยนต์โดยใช้ Adaptive Neuro-Fuzzy Models

System Identification of Robot Arms Using Adaptive Neuro-Fuzzy Models

นามผู้วิจัย นายณัฐวุฒิ ชินธเนศ

ได้พิจารณาเห็นชอบโดย

ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์พีระยศ แสนโกชณ์, D.Sc.)

กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์วรวรรณ ศรีนัตราภิมุข, M.S.)

กรรมการ
(อาจารย์ถวัลย์ จันทนภาพ, วศ.ม.)

หัวหน้าภาควิชา
(อาจารย์ชูเกียรติ การะเกตุ, Ph.D.)

บัณฑิตวิทยาลัย มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์รับรองแล้ว

.....
(รองศาสตราจารย์วินัย อากงหาญ, M.A.)
คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย

วันที่ เดือน พ.ศ.