



วิทยานิพนธ์

การหาแบบจำลองของระบบแขนหุ่นยนต์โดยใช้

ADAPTIVE NEURO-FUZZY MODELS

SYSTEM IDENTIFICATION OF ROBOT ARMS

USING ADAPTIVE NEURO-FUZZY MODELS

นายณัฐวุฒิ ชินชนก

บัณฑิตวิทยาลัย มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

พ.ศ. 2549