



รายงานการวิจัยฉบับสมบูรณ์

การควบคุมการมองเห็นของหุ่นยนต์
ด้วยการตรวจจับการเคลื่อนไหวของดวงตา

**ROBOT VISION CONTROL
BY EYE MOVEMENT DETECTION**

สรยุทธ กลมกล่อม

พัทพล กุลถวายพร

ภูมิพัทธ์ รัตนสุวรรณ

เจริญ วงษ์ชุ่มเย็น

ได้รับทุนสนับสนุนงานวิจัยจากแหล่งเงินรายได้ ประจำปีงบประมาณ 2556

สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง