



รายงานการวิจัยฉบับสมบูรณ์

การควบคุมการมองเห็นของหุ่นยนต์
ด้วยการตรวจจับการเคลื่อนไหวของดวงตา

ROBOT VISION CONTROL
BY EYE MOVEMENT DETECTION

สรยุทธ กลมกล่อม
พัทธพล กุลถวายพร
ภูมิพัทธ์ รัตนสุวรรณ
เจริญ วงษ์ขุ่มเย็น

ได้รับทุนสนับสนุนงานวิจัยจากแหล่งเงินรายได้ ประจำปีงบประมาณ 2556

สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง