

ภาคผนวก ก.¹

แนวคิดการเลือกฟังก์ชันการเปลี่ยนแปลงในแบบจำลอง STAR

จัดรูปสมการ STAR ใหม่เป็นสมการที่ (1)

$$\begin{aligned} Y_T &= \mu_0 + \sum_{j=1}^p \phi_{0,j} Y_{T-j} + \sum_{j=1}^p \phi_{1,j} Y_{T-j} S_t + \sum_{j=1}^p \phi_{2,j} Y_{T-j} S_t^2 + \sum_{j=1}^p \phi_{3,j} Y_{T-j} S_t^3 + \varepsilon_T \\ y_{-j,t} &= (\mu_1 + \phi_{1,j} W_{t-j})(1 - G(S_t)) + (\mu_2 + \phi_{2,j} W_{t-j})G(S_t) + \varepsilon_t \\ Y_T &= \mu_0 + \sum_{j=1}^p \phi_{0,j} Y_{T-j} + \sum_{j=1}^p \phi_{1,j} Y_{T-j} S_t + \sum_{j=1}^p \phi_{2,j} Y_{T-j} S_t^2 + \sum_{j=1}^p \phi_{3,j} Y_{T-j} S_t^3 + \varepsilon_T \\ &= (\mu_1 + \phi_{1,j} W_{t-j}) + \{(\mu_2 - \mu_1)(\phi_{2,j} - \phi_{1,j})\} G(S_t) + \varepsilon_t \end{aligned} \quad (1)$$

ประมาณค่าฟังก์ชัน $G(s_t)$ ด้วย Third-order Taylor Approximation รอบๆค่า $\gamma = 0$ เมื่อ $G(s_t)$ เป็น Logistic Function

¹ หลักเกณฑ์การเลือก Transition Function เป็นหลักเกณฑ์เดียวกับหลักเกณฑ์ที่ Granger, C. W. J., and T. Teräsvirta, 1993 หน้า 114 ใช้

$$G(s_i) = \frac{1}{1 + \exp\left\{\frac{-\gamma(S_i - c)}{\sigma(S_i)}\right\}} ; \gamma > 0$$

$$\begin{aligned} G(s_i) &\approx G(\gamma=0) + G'(\gamma=0)(\gamma - 0) + \frac{1}{2!}G''(\gamma=0)(\gamma - 0)^2 + \frac{1}{3!}G'''(\gamma=0)(\gamma - 0)^3 \\ &\approx \frac{1}{2} + \frac{1}{2}\left(\frac{(S_i - c)}{b}\right)\gamma + 0 + \frac{\gamma^3}{6}\left\{-\frac{1}{8b^3}(S_i^3 - 3cS_i^2 + 3c^2S_i - c^2)\right\} ; \sigma(s_i) = b \\ &= \left\{-\frac{1}{2} - \frac{c\gamma}{4b} + \frac{1}{48b^3}c^3\gamma\right\} + \left\{\frac{\gamma}{4b} - \frac{c^2\gamma}{16b^3}\right\}S_i + \left\{\frac{c\gamma}{16b^3}\right\}S_i^2 + \left\{\frac{-\gamma}{48b^3}\right\}S_i^3 \\ &\approx \{A\} + \{B\}S_i + \{C\}S_i^2 + \{D\}S_i^3 \end{aligned} \quad (2)$$

โดยที่

$$\begin{aligned} A &= \left\{-\frac{1}{2} - \frac{c\gamma}{4b} + \frac{1}{48b^3}c^3\gamma\right\} & C &= \left\{\frac{c\gamma}{16b^3}\right\} \\ B &= \left\{\frac{\gamma}{4b} - \frac{c^2\gamma}{16b^3}\right\} & D &= \left\{\frac{-\gamma}{48b^3}\right\} \end{aligned}$$

แทนสมการที่ (2) ลงไปสมการที่ (1) และจัดพจน์จะได้สมการที่ (3)

$$\begin{aligned}
y_{-i_t} &= (\mu_1 + \phi'_{1,j} W_{t-j}) + \{(\mu_2 - \mu_1) + (\phi_{2,j} - \phi_{1,j})' W_{t-j}\} (A + BS_t + CS_t^2 + DS_t^3) + \varepsilon_t \\
&= (\mu_1 + \phi'_{1,j} W_{t-j}) + (\mu_2 - \mu_1)(A + BS_t + CS_t^2 + DS_t^3) + \\
&\quad (\phi_{2,j} - \phi_{1,j})' W_{t-j} (A + BS_t + CS_t^2 + DS_t^3) + \varepsilon_t \\
&= \{ \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1)(A + BS_t + CS_t^2 + DS_t^3) \} + \{ \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1)A \}' W_{t-j} + \\
&\quad \{ (\phi_{2,j} - \phi_{1,j})B \}' W_{t-j} S_t + \{ (\phi_{2,j} - \phi_{1,j})C \}' W_{t-j} S_t^2 + \{ (\phi_{2,j} - \phi_{1,j})D \}' W_{t-j} S_t^3 \\
y_{-i_t} &= \{ \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1)G(S_t) \} + \{ B_0 \}' W_{t-j} + \{ B_1 \}' W_{t-j} S_t + \{ B_2 \}' W_{t-j} S_t^2 + \{ B_3 \}' W_{t-j} S_t^3 + \varepsilon_t \quad (3)
\end{aligned}$$

โดยที่

$$\begin{aligned}
B_0 &= \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1) \left\{ -\frac{1}{2} - \frac{c\gamma}{4b} + \frac{1}{48b^3} c^3 \gamma \right\} & B_2 &= (\phi_{2,j} - \phi_{1,j}) \left\{ \frac{c\gamma}{16b^3} \right\} \\
B_1 &= (\phi_{2,j} - \phi_{1,j}) \left\{ \frac{\gamma}{4b} - \frac{c^2 \gamma}{16b^3} \right\} & B_3 &= (\phi_{2,j} - \phi_{1,j}) \left\{ \frac{-\gamma}{48b^3} \right\}
\end{aligned}$$

เมื่อ $G(s_t)$ เป็น Quadratic Logistic Function

$$G(s_i) = \frac{1}{1 + \exp\left\{\frac{-\gamma(S-c_1)(S-c_2)}{\sigma(s_i)}\right\}} ; c_1 \leq c_2, \gamma > 0$$

$$G(s_i) \approx G(\gamma=0) + G'(\gamma=0)(\gamma-0) + \frac{1}{2!}G''(\gamma=0)(\gamma-0)^2 + \frac{1}{3!}G'''(\gamma=0)(\gamma-0)^3$$

$$\approx \frac{1}{2} + \frac{1}{4b} \left(\frac{(S-c_1)(S-c_2)}{b^2} \right) \gamma + \frac{\gamma^2}{4} (0) + \frac{\gamma^3}{6} \left(-\frac{1}{8b^3} \right) \left\{ \begin{array}{l} S_i^6 - 3c_2S_i^5 + 3c_2^2S_i^4 - c_2^3S_i^3 - 3c_1S_i^5 \\ + 9c_1c_2S_i^4 - 9c_1c_2^2S_i^3 + 3c_1c_2^2S_i^2 \\ + 3c_1^2S_i^4 - 9c_1^2c_2S_i^3 + 9c_1^2c_2^2S_i^2 \\ - 3c_1^2c_2^3S_i - c_1^3S_i^3 - 3c_1^2c_2S_i^2 \\ - 3c_1^2c_2S_i + c_1^2c_2^3 \end{array} \right\}$$

โดยที่ $\sigma^2(s_i) = b$

$$\begin{aligned} &= \left\{ \frac{1}{2} + \frac{c_1c_2\gamma}{4b} - \frac{c_1^3c_2^3\gamma^3}{48b^3} \right\} + \left\{ \frac{-c_2\gamma}{4b} - \frac{c_1\gamma}{4b} + \frac{c_1^2c_2^2\gamma^3}{16b^3} + \frac{c_1^2c_2^3\gamma^3}{16b^3} \right\} S_i + \\ &\left\{ \frac{\gamma}{4} - \frac{c_1c_2^3\gamma^3}{16b^3} - \frac{3c_1^2c_2^2\gamma^3}{16b^3} - \frac{3c_1^2c_2\gamma^3}{16b^3} \right\} S_i^2 + \left\{ \frac{c_2^3\gamma^3}{48b^3} + \frac{3c_1c_2^2\gamma^3}{16b^3} + \frac{3c_1^2c_2\gamma^3}{16b^3} - \frac{c_1^3\gamma^3}{48b^3} \right\} S_i^3 + \\ &\left\{ \frac{-3c_2^2\gamma^3}{48b^3} - \frac{3c_1c_2\gamma^3}{16b^3} - \frac{3c_1^2\gamma^3}{48b^3} \right\} S_i^4 + \left\{ \frac{c_2\gamma^3}{16b^3} - \frac{c_1\gamma^3}{16b^3} \right\} S_i^5 + \left\{ \frac{-\gamma^3}{48b^3} \right\} S_i^6 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \left\{ \frac{1}{2} + \frac{c_1c_2\gamma}{4b} - \frac{c_1^3c_2^3\gamma^3}{48b^3} \right\} + \left\{ \frac{-\gamma}{4b}(c_2-c_1) + \frac{\gamma^3}{16b^3}(c_1^2c_2^2+c_1^2c_2^3) \right\} S_i + \\ &\left\{ \frac{\gamma}{4} - \frac{\gamma^3}{16b^3}(c_1c_2^3+3c_1^2c_2^2+3c_1^2c_2) \right\} S_i^2 + \left\{ \frac{\gamma^3}{48b^3}(c_2^3+3c_1c_2^2+3c_1^2c_2-c_1^3) \right\} S_i^3 + \\ &\left\{ \frac{-\gamma^3}{48b^3}(3c_2^2+9c_1c_2+3c_1^2) \right\} S_i^4 + \left\{ \frac{\gamma^3}{16b^3}(c_2+c_1) \right\} S_i^5 + \left\{ \frac{-\gamma^3}{48b^3} \right\} S_i^6 \end{aligned}$$

$$G(s_i) \approx E + FS_i + HS_i^2 + IS_i^3 + JS_i^4 + KS_i^5 + LS_i^6 \quad (4)$$

โดยที่

$$\begin{aligned}
 E &= \frac{1}{2} + \frac{c_1 c_2 \gamma}{4b} - \frac{c_1^3 c_2^3 \gamma^3}{48b^3} & J &= \frac{-\gamma^3}{48b^3} (3c_2^2 + 9c_1 c_2 + 3c_1^2) \\
 F &= \frac{-\gamma}{4b} (c_2 - c_1) + \frac{\gamma^3}{16b^3} (c_1^2 c_2^2 + c_1^2 c_2^3) & K &= \frac{\gamma^3}{16b^3} (c_2 + c_1) \\
 H &= \frac{\gamma}{4} - \frac{\gamma^3}{16b^3} (c_1 c_2^3 + 3c_1^2 c_2^2 + 3c_1^2 c_2) & L &= \frac{-\gamma^3}{48b^3} \\
 I &= \frac{\gamma^3}{48b^3} (c_2^3 + 3c_1 c_2^2 + 3c_1^2 c_2 - c_1^3)
 \end{aligned}$$

แทนสมการที่ (4) ลงไปสมการที่ (1) และจัดพจน์จะได้สมการที่ (5)

$$\begin{aligned}
 y_{-i_t} &= (\mu_1 + \phi'_{1,i} W_{1,i}) + \{ (\mu_2 - \mu_1) + (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})' W_{1,i} \} (E + FS_i + HS_i^2 + IS_i^3 + JS_i^4 + KS_i^5 + LS_i^6) + \varepsilon_i \\
 &= (\mu_1 + \phi'_{1,i} W_{1,i}) + (\mu_2 - \mu_1)(E + FS_i + HS_i^2 + IS_i^3 + JS_i^4 + KS_i^5 + LS_i^6) + \\
 &\quad (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})' W_{1,i} (E + FS_i + HS_i^2 + IS_i^3 + JS_i^4 + KS_i^5 + LS_i^6) + \varepsilon_i \\
 &= \{ \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1)(E + FS_i + HS_i^2 + IS_i^3 + JS_i^4 + KS_i^5 + LS_i^6) \} + \{ \phi_{1,i} + (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})E \}' W_{1,i} + \\
 &\quad \{ (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})F \}' W_{1,i} S_i + \{ (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})H \}' W_{1,i} S_i^2 + \{ (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})I \}' W_{1,i} S_i^3 + \{ (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})J \}' W_{1,i} S_i^4 + \\
 &\quad \{ (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})K \}' W_{1,i} S_i^5 + \{ (\phi_{2,i} - \phi_{1,i})L \}' W_{1,i} S_i^6 \\
 y_{-i_t} &= \{ \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1)G(S_i) \} + \{ B_0 \}' W_{1,i} + \{ B_1 \}' W_{1,i} S_i + \{ B_2 \}' W_{1,i} S_i^2 + \\
 &\quad \{ B_3 \}' W_{1,i} S_i^3 + \{ B_4 \}' W_{1,i} S_i^4 + \{ B_5 \}' W_{1,i} S_i^5 + \{ B_6 \}' W_{1,i} S_i^6 + \varepsilon_i \tag{5}
 \end{aligned}$$

โดยที่

$$\begin{aligned}
 B_0 &= \phi_{1,i} + (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{1}{2} + \frac{c_1 c_2 \gamma}{4b} - \frac{c_1^3 c_2^3 \gamma^3}{48b^3} \right\} & B_4 &= (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{-\gamma^3}{48b^3} (3c_2^2 + 9c_1 c_2 + 3c_1^2) \right\} \\
 B_1 &= (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{-\gamma}{4b} (c_2 - c_1) + \frac{\gamma^3}{16b^3} (c_1^2 c_2^2 + c_1^2 c_2^3) \right\} & B_5 &= (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{\gamma^3}{16b^3} (c_2 + c_1) \right\} \\
 B_2 &= (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{\gamma}{4} - \frac{\gamma^3}{16b^3} (c_1 c_2^3 + 3c_1^2 c_2^2 + 3c_1^2 c_2) \right\} & B_6 &= (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{-\gamma^3}{48b^3} \right\} \\
 B_3 &= (\phi_{2,i} - \phi_{1,i}) \left\{ \frac{\gamma^3}{48b^3} (c_2^3 + 3c_1 c_2^2 + 3c_1^2 c_2 - c_1^3) \right\}
 \end{aligned}$$

พิจารณาสมการที่ (3) และสมการที่ (5) เมื่อ $c_1 = c_2 = 0$

$$\begin{aligned}
 \checkmark \quad B_{3,ESTAR} &= 0 \quad \text{แต่} \quad B_{3,LSTAR} \neq 0 \\
 \checkmark \quad B_{3,ESTAR} &\neq 0 \quad \text{แต่} \quad B_{2,LSTAR} = 0 \\
 \checkmark \quad B_{1,ESTAR} &= 0 \quad \text{แต่} \quad B_{1,LSTAR} \neq 0
 \end{aligned}$$

สามารถใช้ Sequence of Nested Test เลือกฟังก์ชันการเปลี่ยนแปลง (Transition Function) $G(s)$ ระหว่าง Quadratic Logistic Function หรือ Logistic Function ที่มีสมมติฐาน

$$H_{04} : B_{3,i} = 0$$

$$H_{03} : B_{2,i} = 0 \mid B_{3,i} = 0$$

$$H_{02} : B_{1,i} = 0 \mid B_{2,i} = B_{3,i} = 0$$

เลือก Quadratic Logistic Function หากไม่สามารถปฏิเสธสมมติฐาน H_{04} แต่ปฏิเสธสมมติฐาน H_{03} และเลือก Logistic Function หากไม่สามารถปฏิเสธสมมติฐาน H_{04} และ H_{03} แต่ปฏิเสธสมมติฐาน H_{02} หรือสามารถใช้ค่า ค่า p-value เป็นหลักเกณฑ์ในการเลือกก็ได้ คือ ถ้าค่าค่า p-value ของสมมติฐาน H_{03} ต่ำที่สุดจะเลือกเลือก Quadratic Logistic Function เป็นฟังก์ชันการเปลี่ยนแปลง (Transition Function)