

งานวิจัยนี้ศึกษาและออกแบบระบบการวัดทางแสงสำหรับการวัดระดับการวัดทางหรือระบบการกระจัดโดยเฉพาะการวัดความลึกของห้องท่อของกระบอกที่มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางเด็กมากคือวิธีทางแสงที่เรียกว่า เซลฟ์มิกซิ่ง หรือเรียกอีกอย่างหนึ่งว่าการข้อนกลับของแสงภายในออกโดยมีหลักการคือ เมื่อปลดขอบแสงจากแหล่งกำเนิดแสงแล้วชอร์ตได้โดยไปขังวัตถุทดสอบจากนั้นแสงจะสะท้อนกลับแล้วรวมกันแสงภายในเลเซอร์ได้โดยก่อให้เกิดการเปลี่ยนแปลงค่ากำลังเอาท์พุตของแสง กำลังเอาท์พุตที่เปลี่ยนแปลงหรือสัญญาณจากการรวมกันของแสงนี้สามารถตรวจสอบวัตถุไฟฟ้าได้โดยใช้ช่องซึ่งอยู่ภายในเลเซอร์ได้โดยเองแล้วผ่านวงจรแปลงกระแสข่ายสัญญาณแสงเป็นสัญญาณไฟฟ้า ห้องกระบอกที่ใช้ในงานวิจัยนี้เป็นห้องโลหะซึ่งจำลองขึ้นจากโลหะ 3 ชนิดคือ เหล็กไวนิล ทองเหลือง และเหล็กวิเคราะห์ผลคือความสัมพันธ์ทางคณิตศาสตร์ระหว่างสัญญาณความเข้มแสงเปรียบเทียบและระบบการกระจัดได้เป็นสมการปรับเทียบสำหรับคำนวณความลึกของห้องกระบอกคือไปนอกจากนี้ขั้นสามารถประยุกต์ระบบการวัดนี้กับการตรวจสอบความเรียบพื้นผิวคือ ตัวแปรสำคัญที่มีผลต่อระบบการวัดนี้ได้แก่ ระยะห่างระหว่างเลเซอร์และตัวสะท้อนภายในออก ลักษณะสมบัติของผิวได้แก่ ความสามารถในการสะท้อนและลักษณะพื้นผิวของโลหะต่างๆ รวมถึงขนาดของลำแสงเลเซอร์คือ ผลที่ได้พบว่าสามารถวัดความลึกของห้องกระบอกได้ผลคือในช่วง 0 – 30 mm และผลจากการตรวจสอบพื้นผิวมีความสอดคล้องกับผลที่ได้จากการวัดคือเครื่องมือวัดความเรียบผิวทางกล

In this research work, an optical measurement known as Self-Mixing technique or External Optical Feedback has been studied and designed for displacement measurement, especially for the depth measurement of the small cylindrical hole. The principle of the system is that the light from laser diode is launched into a tested sample, then the reflected light is allowed to re-enter the laser cavity. It generates the variation of output power and laser oscillation conditions. The variation of output power can be detected by its own photodiode and then converted and amplified to an electric signal by electronic circuit. The small cylindrical holes were made of metal. They are stainless steel, brass and steel. The experimental results were analyzed by the mathematical relationship between the displacement and the feedback signal, which is calibration equation. This work was also applied for roughness testing of the metal surface. The parameters that effect to the measurement system are the distance between laser and the external reflector, the reflectance and properties of metal surface and the size of laser beam. The experimental results show that the depth in the range of 0 – 30 mm can be measured, and the roughness testing of metal surfaces was correspond with the values from the mechanical testing equipment, the Form Talysurf Series2 120 mm.