



ใบรับรองวิทยานิพนธ์

บัณฑิตวิทยาลัย สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ

เรื่อง การพัฒนาการควบคุมหุ่นยนต์ศึกษาโดยใช้ข่ายงานระบบประสาท

บนระบบปฏิบัติการลินุกซ์ทะเล

โดย นายกฤษณะ สัพพนวัน

ได้รับอนุมัติให้นับเป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร

วิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์

คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย

(อาจารย์ ดร.มงคล หวังสถิตขังษ์)

21 พฤษภาคม 2550

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

ประธานกรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สถาพร ลักษณะเจริญ)

กรรมการ

(อาจารย์ ดร.เบญจพร ถิ่นธรรมาภรณ์)

กรรมการ

(รองศาสตราจารย์สมชาติ รุ่งเรืองสรการ)

กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สาทิศส์ ทรงชน)

การพัฒนาการควบคุมหุ่นยนต์สี่ขาโดยใช้ข่ายงานระบบประสาทบนระบบปฏิบัติการลินุกซ์ทะเล

นายกฤษณะ สีนมวัน

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร

วิทยาศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์ ภาควิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์และสารสนเทศ

บัณฑิตวิทยาลัย สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ

ปีการศึกษา 2549

ลิขสิทธิ์ของสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ