

บรรณานุกรม

- กัลปรัฐ คล้ายดวง. การลดความผิดพลาดทางตำแหน่งของผู้ใช้จีพีเอสโดยวิธีการปรับแก้ค่าตำแหน่งดาวเทียม. กรุงเทพฯ: วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง; 2542.
- ทวีศักดิ์ พุทธวรรณไชย. การแสดงตำแหน่งยานพาหนะแผนที่ชนิดที่ทันที่ทันใดโดยใช้ GPS. กรุงเทพฯ: วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมสำรวจ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย; 2536.
- ประภากร ลาภประสพ. ระบบนำร่องรถยนต์ชาญฉลาด. กรุงเทพฯ: วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง; 2544.
- วินัย วรรณวิทย์. การเปลี่ยนรูปแบบข้อมูลดาวเทียมเพื่อให้อ่านได้ด้วยเครื่อง IBM-PC. กรุงเทพฯ: วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมสำรวจ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง; 2542.
- วิศิษฐ์ สุตตันไชยณรงค์. การค้นหาภาพแผนที่แสดงเส้นทางจราจร. วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง; 2541.
- Brown R.G. , P.Y.C.Hwang. **Introduction to Random Signals and Applied Kalman Filter**. NewYork: 1993. 427.
- Eun-Hwan Shin. **Accuracy Improvement of Low Cost INS/GPS for Land Application**. Department of Geomatics Engineering thesis University of Calgary Alberta; 2001.
- F. Morisue. **Evaluation of Map –Matching Techniques**. IEEE Position Location and Navigation Symposium; 1989. 23 –28.
- J.Wang , Hyung Keun Lee. **Influence of Dynamics and Trajectory on Integrated GPS/INS Navigation Performance**. Journal of Global Positioning System; 2003. 109 – 116.
- Khurram Niaz Shaikh. **Inertial Navigation System (INS) Data Processing for Land Vehicle Mapping**. Malaysia: University Putra Malaysia; 2004.
- Mohammadi , Refan. **A New Method of Improvement of Time Accuracy on Low Cost GPS Receiver with Using Kalman Filter**. International Journal of Engineering Science Iran University of Science and Technology ; 2002. 11-24.
- Mosavi. **Time Varying ARMA Processing on Low Cost GPS Receiver Data to Improve the Position Accuracy**. Malaysia: 2002. 1-9
- Sien-Chong Wu and William G.Melbourne. **An Optimal GPS Data Processing Technique for Precise Positioning**. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing; 1993. 146-152.

S.Kim. **Q-Factor Map Matching Method Using Adaptive Fuzzy Network.** International Fuzzy Systems Conference Proceeding; 1999. 73-78.

Tomas Beran and Richard B.Langhey. **High – Precision Single – Frequency GPS Point Positioning.** Canada: 2000.