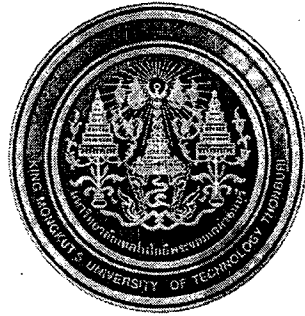
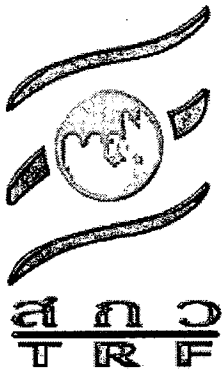


รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์

โครงการ การทำให้ระบบควบคุมแบบซ้ำไปซ้ำมามีเสถียรภาพ
มากขึ้นโดยการใช้ตัวควบคุมแบบเหมาะสม

โดย ผศ. ดร. เบญจมาศ พรมรัตน์รักษ์

มิถุนายน 2556



รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์

โครงการ การทำให้ระบบควบคุมแบบซ้ำไปซ้ำมามีเสถียรภาพ
มากขึ้นโดยการใช้ตัวควบคุมแบบเหมาะสม

โดย ผศ. ดร. เบลูจมาศ พนมรัตน์รักษ์

มิถุนายน 2556

สัญญาเลขที่ MRG5380063

รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์

โครงการ การทำให้ระบบควบคุมแบบซ้ำไปซ้ำมามีเสถียรภาพมากขึ้น
ขึ้นโดยการใช้ตัวควบคุมแบบเหมาะสม

ผู้วิจัย ผศ.ดร. เบญจมาศ พนมรัตน์รักษ์
สังกัด วิศวกรรมระบบควบคุมและเครื่องมือวัด
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี

สนับสนุนโดยสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย

(ความเห็นในรายงานนี้เป็นของผู้วิจัย
สกว. ไม่จำเป็นต้องเห็นด้วยเสมอไป)