



การควบคุมการเอียงตัวอัตโนมัติของเฮลิคอปเตอร์ขณะที่มีลมปะทะ

นายเทเวศร์ โพธิ์รังสียากร

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร
ปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมเครื่องกล
คณะวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี

พ.ศ. 2554

การควบคุมการเลี้ยงตัวอัตโนมัติของเฮลิคอปเตอร์ขณะที่มีลมปะทะ

นายทเวศร์ โพธิ์รังสิยากร วศ.บ.(วิศวกรรมหลังการเก็บเกี่ยวและแปรรูป)

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร
ปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมเครื่องกล

คณะวิศวกรรมศาสตร์

มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี

พ.ศ. 2554

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

- | | |
|------------------------------------|---------------------------------------|
|
(ผศ.ดร.สโรช ไทรเมฆ) | ประธานกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ |
|
(ผศ.ดร.อรรณพ เรืองวิเศษ) | กรรมการและอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ |
|
(ดร.ถวิดา มณีวรรณ) | กรรมการ |
|
(น.ต.ดร.สุคนธ์ พันธุ์เนร) | กรรมการ |

ลิขสิทธิ์ของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี