

สารบัญ

	หน้า
กิตติกรรมประกาศ	ก
บทคัดย่อภาษาไทย	ข
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	ค
สารบัญ	ง
สารบัญตาราง	ช
สารบัญภาพ	ซ
สัญลักษณ์และคำย่อ	ฐ
บทที่ 1 บทนำ	1
1. ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา	1
2. วัตถุประสงค์ของโครงการ	3
3. ขอบเขตของการวิจัย	3
4. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับการวิจัย	3
5. ระเบียบวิธีดำเนินการวิจัย	4
6. นิยามศัพท์	4
บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	5
1. บทนำ	5
2. หลักการทำงานของวงจรมอเตอร์คอนเวอร์เตอร์	5
3. สรุปท้ายบท	8
4. งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	8
บทที่ 3 วงจรมอเตอร์คอนเวอร์เตอร์	10
1. บทนำ	10
2. โครงสร้างวงจรมอเตอร์คอนเวอร์เตอร์	10
3. วงจรส่วนสร้างสัญญาณพัลส์พีดับบลิวเอ็มที่ใช้ในการขับนำสวิทซ์สองทาง	11
4. วงจรสร้างสัญญาณอินเทอร์รัพท์ (Interrupt Circuit)	19
5. วงจรตรวจจับแรงดันศูนย์ (Zero Crossing Voltage Detector Circuit)	20
6. วงจรมอเตอร์คอนเวอร์เตอร์หนึ่งเฟส (Single-Phase Matrix Converter)	21
7. สรุปท้ายบท	23

สารบัญ(ต่อ)

	หน้า
บทที่ 4 ผลการจำลองและผลการทดสอบวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	24
1. บทนำ	24
2. วงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ที่ใช้ในการจำลอง	24
3. ลักษณะสัญญาณพัลส์พีดับลิวเอ็มที่ใช้ในการจำลองวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	27
4. การจำลองวงจรโดยการทดสอบกับโหลดตัวต้านทาน	33
5. การจำลองวงจรโดยการทดสอบกับโหลดตัวต้านทาน – ตัวเหนี่ยวนำ	58
6. ผลการทดสอบวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	83
7. ผลการทดสอบกับโหลดตัวต้านทาน	87
8. ผลการทดสอบกับโหลดตัวต้านทาน-ตัวเหนี่ยวนำ	100
9. คุณลักษณะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	113
10. สรุปท้ายบท	120
บทที่ 5 สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ	122
1. สรุปผลการวิจัย	122
2. ปัญหาที่พบในการทำการวิจัย	123
3. ข้อเสนอแนะ	123
บรรณานุกรม	124
ภาคผนวก	127
ภาคผนวก ก ตารางแสดงค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ที่ทำการทดสอบ	128
ภาคผนวก ข วงจรส่วนต่างๆ ของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์หนึ่งเฟสเครื่องต้นแบบ	135
ภาคผนวก ค ผลงานวิจัยที่ตีพิมพ์เผยแพร่	139
ประวัติคณะผู้วิจัย	147

สารบัญตาราง

	หน้า
ก.1 ค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ ที่ทำการทดสอบกับโหลดตัวต้านทานขนาด 100 Watts	129
ก.2 ค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ ที่ทำการทดสอบกับโหลดตัวต้านทานขนาด 200 Watts	130
ก.3 ค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ ที่ทำการทดสอบกับโหลดตัวต้านทานขนาด 300 Watts	131
ก.4 ค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ ที่ทำการทดสอบกับโหลดตัวต้านทานขนาด 400 Watts	132
ก.5 ค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ ที่ทำการทดสอบกับโหลดตัวต้านทานขนาด 500 Watts	133
ก.6 ค่าคุณลักษณะและสมรรถนะของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ ที่ทำการทดสอบกับโหลดตัวต้านทานขนาด 100 Watts - ตัวเหนี่ยวนำขนาด 0.088 Henrys	134

สารบัญญภาพ

	หน้า
1.1 วงจรคอนเวอร์เตอร์แบบเก๋าและวงจรคอนเวอร์เตอร์ที่นำเสนอในงานวิจัย	1
2.1 วงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ 1-เฟส	5
2.2 การไหลของกระแสในวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	6
2.3 โหมดการทำงานที่ 1 และ 2 ของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	7
3.1 บล็อกไดอะแกรมรวมของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์	10
3.2 สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตีที่ค่าความถี่สวิตช์เท่ากับ 250 Hz จำนวนพัลส์เท่ากับ 5 พัลส์ต่อไซเคิล	12
3.3 สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตีที่ค่าความถี่สวิตช์เท่ากับ 500 Hz จำนวนพัลส์เท่ากับ 10 พัลส์ต่อไซเคิล	13
3.4 สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตีที่ค่าความถี่สวิตช์เท่ากับ 1000 Hz จำนวนพัลส์เท่ากับ 20 พัลส์ต่อไซเคิล	14
3.5 การเก็บข้อมูลสัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี ครั้งละ 0.2 มิลลิวินาที	15
3.6 โพลาร์ซาร์ทของโปรแกรมหลัก	17
3.7 โพลาร์ซาร์ทของโปรแกรมบริการการอินเทอร์รัพท์	17
3.8 โพลาร์ซาร์ทของโปรแกรมสร้างสัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี	18
3.9 โพลาร์ซาร์ทของโปรแกรมน้อยย่นช่วงเวลา 0.2 มิลลิวินาที	19
3.10 วงจรสร้างสัญญาณอินเทอร์รัพท์เพื่อให้เกิดการชิงโครไนซ์ของสัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี	20
3.11 ลักษณะของสัญญาณอินเทอร์รัพท์ที่ได้มาจากสัญญาณแรงดันไฟไลน์การไฟฟ้า	20
3.12 วงจรตรวจจับแรงดันศูนย์	21
3.13 วงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์หนึ่งเฟสที่ประกอบด้วยสวิตช์สองทางทั้ง 4 ชุด	22
3.14 ลักษณะสวิตช์สองทิศทางที่ใช้ IGBT 1 ตัว ทำงานร่วมกับ Diode ที่ต่อแบบ Bridge	22
3.15 การทำงานของสวิตช์สองทิศทาง	23
4.1 ลักษณะสวิตช์สองทางที่ใช้ในการจำลองของวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์หนึ่งเฟส	24
4.2 ลักษณะวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์หนึ่งเฟสที่ใช้ในการจำลอง	25
4.3 ลักษณะวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์หนึ่งเฟสที่ใช้ในการจำลองวงจรทั้งหมด	26
4.4 สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี m_1, m_2 ความถี่สวิตช์เท่ากับ 250 Hz จำนวนพัลส์เท่ากับ 5 พัลส์ต่อไซเคิล	28
4.5 สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี m_1, m_2 ความถี่สวิตช์เท่ากับ 500 Hz จำนวนพัลส์เท่ากับ 10 พัลส์ต่อไซเคิล	30
4.6 สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี m_1, m_2 ความถี่สวิตช์เท่ากับ 1000 Hz จำนวนพัลส์เท่ากับ 20 พัลส์ต่อไซเคิล	32

สารบัญภาพ(ต่อ)

	หน้า
4.60 กราฟแสดงความสัมพันธ์ของค่าคุณลักษณะของวงจรใน กรณีโหลดตัวต้านทานขนาด 300 วัตต์	116
4.61 กราฟแสดงความสัมพันธ์ของค่าคุณลักษณะของวงจรใน กรณีโหลดตัวต้านทานขนาด 400 วัตต์	117
4.62 กราฟแสดงความสัมพันธ์ของค่าคุณลักษณะของวงจรใน กรณีโหลดตัวต้านทานขนาด 500 วัตต์	118
4.63 กราฟแสดงความสัมพันธ์ของคุณลักษณะของวงจรใน กรณีโหลดตัวต้านทาน-ตัวเหนี่ยวนำ	120
ข.1 ไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล PIC เบอร์ 16F628 ที่ใช้ในการสร้างสัญญาณพัลส์พีดับเบิลวเอ็ม	136
ข.2 วงจรตรวจจับสัญญาณศูนย์และวงจรสร้างสัญญาณอินเทอร์รัพท์ให้แก่ไมโครคอนโทรลเลอร์	136
ข.3 วงจร Schematicของวงจรขับนำเกทของสวิตช์สองทางทั้ง 4 ชุด	137
ข.4 วงจรขับนำเกทของสวิตช์สองทางทั้ง 4 ชุด	137
ข.5 สวิตช์สองทางที่ใช้ในวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์ทั้ง 4 ชุด	138
ข.6 แหล่งจ่ายไฟเลี้ยงแก่วงจรในแต่ละส่วน	138

สัญลักษณ์และคำย่อ

สัญลักษณ์	ความหมาย
$S_1 - S_4$: สวิตช์สองทางหมายเลข 1-4 ในวงจรเมตริกซ์คอนเวอร์เตอร์
$v_{in}(t), v_i(t)$: แรงดันอินพุตด้านแหล่งจ่ายของวงจรคอนเวอร์เตอร์ในรูปชั่วขณะที่แปรตามเวลา
$i_{in}(t), i_i(t)$: กระแสอินพุตด้านแหล่งจ่ายของวงจรคอนเวอร์เตอร์ในรูปชั่วขณะที่แปรตามเวลา
$v_{out}(t), v_o(t)$: แรงดันเอาต์พุตด้านต่อกับโหลดของวงจรคอนเวอร์เตอร์ในรูปชั่วขณะที่แปรตามเวลา
$i_{out}(t), i_o(t)$: กระแสเอาต์พุตด้านต่อกับโหลดของวงจรคอนเวอร์เตอร์ในรูปชั่วขณะที่แปรตามเวลา
f_s	: ความถี่ในการทำงานของสวิตช์สองทางความถี่สัญญาณพัลส์ที่ดับลิวิตี
f_i	: ความถี่ที่ใช้งานจริงด้านแหล่งจ่ายไฟสลับที่เป็นอินพุตให้กับวงจรคอนเวอร์เตอร์
f_o	: ความถี่ที่ใช้งานจริงด้านเอาต์พุตไฟสลับที่ต่อกับโหลดของวงจรคอนเวอร์เตอร์
m_j^k	: ค่าดิวตี้ไซเคิลของการทำงานของสวิตช์สองทางทำงานในโหมด j ที่ไซเคิล k
m_j	: ค่าดิวตี้ไซเคิลของการทำงานของสวิตช์สองทางในโหมดการทำงาน มีค่า $0 \leq m_j \leq 1$
m_1, m_2	: ค่าดิวตี้ไซเคิลของการทำงานของสวิตช์สองทางในโหมดการทำงานที่ 1 และ 2
Δ_j^k	: ช่วงค่าเวลาเมื่อวงจรทำงานในโหมด j ใดๆ ในไซเคิลที่ k ใดๆ
j	: โหมดการทำงาน มีค่าเท่ากับ 1 หรือ 2
k	: จำนวนไซเคิลในการทำงาน มีค่าเท่ากับ $1, 2, \dots, n, \dots, \infty$
T_s	: คาบเวลาหรือไซเคิลของการทำงานของสวิตช์สองทาง
$v_{o,av}^k(t)$: เป็นค่าแรงดันเอาต์พุตเฉลี่ยในช่วงระหว่างไซเคิลที่ k ใดๆ
$v_i^k(t)$: เป็นค่าแรงดันอินพุตในช่วงไซเคิลที่ k ใดๆ และในทางปฏิบัติมีค่าคงที่
ω_i	: ความถี่เชิงมุมของไฟสลับอินพุตด้านแหล่งจ่ายไฟสลับ
ω_o	: ความถี่เชิงมุมของไฟสลับเอาต์พุตของวงจรคอนเวอร์เตอร์