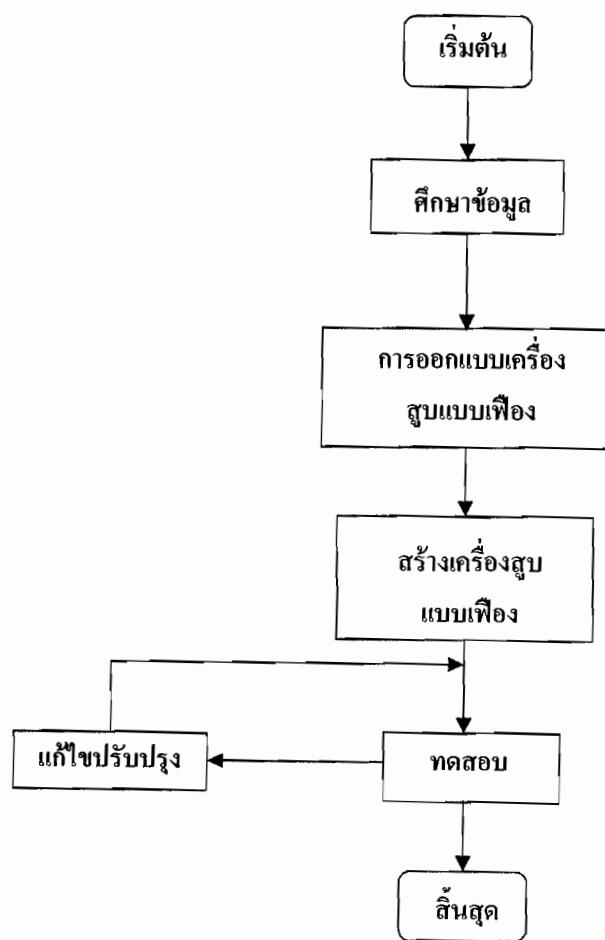


### บทที่ 3

#### การออกแบบและขั้นตอนการดำเนินการ

เครื่องสูบแบบพีองมีการออกแบบและวิธีการดำเนินงานดังนี้ เพื่อให้การดำเนินการ เป็นไปอย่างมีประสิทธิภาพสามารถเรียกลำดับการออกแบบและขั้นตอนการดำเนินการดังแผนภูมิ ต่อไปนี้



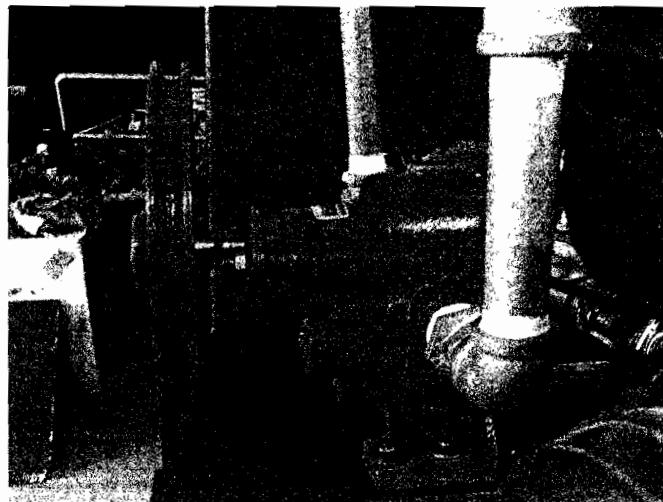
รูปที่ 3.1 ขั้นตอนการทำงาน

### 3.1 การศึกษาหาข้อมูล

การศึกษาทฤษฎีและข้อมูลขั้นต้นที่เกี่ยวกับการทำโครงการ เป็นข้อมูลเกี่ยวกับการทำงานของเครื่องสูบแบบเพื่อง ใช้หลักการหมุนเวียนของเพื่องสูบของเหลวเข้ามาแล้วอัดของเหลวในช่องว่างระหว่างเพื่อง จากนั้นจึงดันของเหลวออกจากเครื่องสูบ เครื่องสูบแบบนี้ใช้มอเตอร์เพียงหนึ่งตัวหมุนเพื่องนอกซึ่งจะทำให้เพื่องนอกอิกตัวหนึ่งของเครื่องสูบแบบเพื่องนอกหมุนตาม หรือทำให้เพื่องในของเครื่องสูบแบบเพื่องในหมุนตาม การเคลื่อนที่ของกลไก สามารถดำเนินการ ประสิทธิภาพของเครื่องสูบแบบเพื่องและมาใช้งานได้อย่างมีประสิทธิภาพ

### 3.2 การเลือกเครื่องสูบแบบเพื่อง

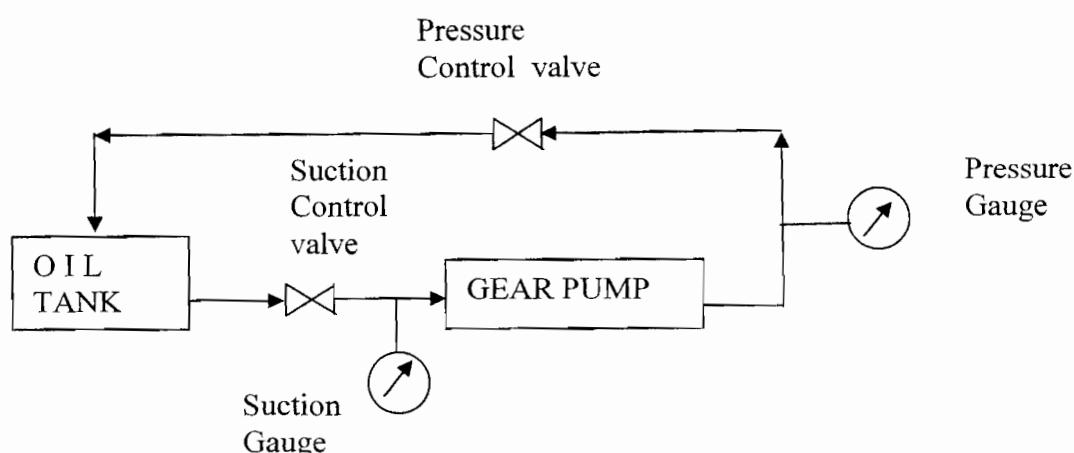
การเลือกใช้ที่เครื่องสูบแบบเพื่องเพื่อนำมาสร้างเป็นชุดทดลอง ได้มีการพัฒนาจากเครื่องสูบขนาดใหญ่ ซึ่งในปัจจุบัน ได้มีการพัฒนาและออกแบบให้เหมาะสมกับการใช้งานในปัจจุบัน ดังนั้นจึงได้มีการสร้างชุดทดลองโดยใช้เครื่องสูบแบบเพื่อง



รูปที่ 3.2 เครื่องสูบแบบเพื่อง

### 3.3 โครงสร้างการทำงานของชุดทดลอง

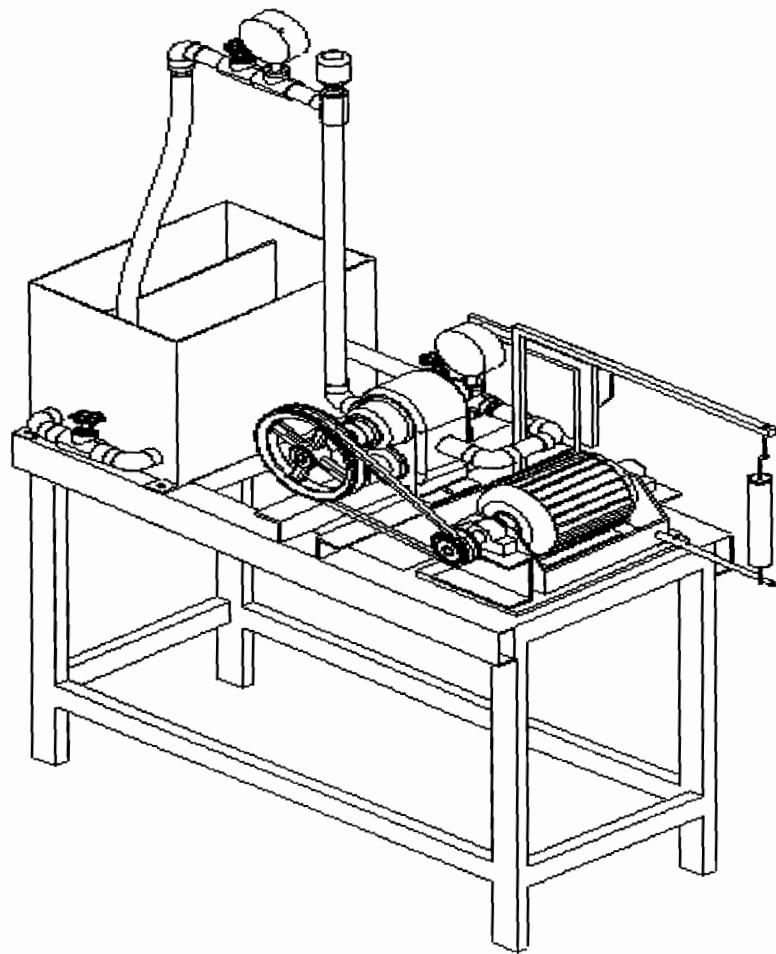
ในส่วนของโครงสร้างการทำงานของชุดทดลองนี้จะใช้หลักการหมุนเวียนของเพื่องสูบของเหลวเข้ามาแล้วอัดของเหลวในช่องว่างระหว่างเพื่องจากนั้นจึงดันของเหลวออกจากเครื่องสูบ เครื่องสูบแบบนี้ใช้มอเตอร์เพียงหนึ่งตัวหมุนเพื่องนอกซึ่งจะทำให้เพื่องนอกอีกตัวหนึ่งของเครื่องสูบแบบเพื่องนอกหมุนตาม หรือทำให้เพื่องในของแบบเพื่องในหมุนตาม



รูปที่ 3.3 แสดงอุปกรณ์การทำงานของชุดทดลองเครื่องสูบแบบเพื่อง

### 3.4 การออกแบบชุดทดลองเครื่องสูบแบบเพื่อง

ในการออกแบบชุดทดลองเครื่องสูบแบบเพื่องนี้ เพื่อที่จะนำชุดทดลองไปใช้ในด้านการศึกษาประสิทธิภาพของเครื่องสูบแบบเพื่อง และทำให้สามารถเลือกเครื่องสูบแบบเพื่องไปใช้งานได้ตรงตามความต้องการและมีประสิทธิภาพ และสำหรับแบบของเครื่องสูบแบบเพื่องจะอยู่ในภาคผนวก ก.



รูปที่ 3.4 โครงสร้างชุดทดลองเครื่องสูบแบบพื้อง

#### 3.4.1 การหาขนาดของเครื่องมอเตอร์

ในการหาขนาดแรงของมอเตอร์ที่มาขับเครื่องสูบแบบพื้องซึ่งมีการคำนวณหาค่าดังนี้  
การคำนวณเกี่ยวกับอัตราส่วนความเร็ว

เพลาขับหมุนล้อขับด้วยความเร็วรอบ 1,400 (rpm) ซึ่งล้อขับมีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 2 นิ้ว  
(50.8 มม.) และล้อตามมีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 8 นิ้ว (203.2 มม.) ซึ่งมีขนาดเป็น 4 เท่าของล้อขับ  
ถ้าความเร็วรอบของล้อขับเท่ากับ 1,400 (rpm)

$$\frac{\text{ความเร็วรอบของล้อขับ}}{\text{ความเร็วรอบของล้อตาม}} = \frac{\text{เส้นผ่าศูนย์กลางของล้อตาม}}{\text{เส้นผ่าศูนย์กลางของล้อขับ}}$$

$$\begin{aligned} \frac{\text{ดังนั้น } 1,400 \text{ (rpm)}}{X \text{ rpm}} &= \frac{8 \text{ in}}{2 \text{ in}} \\ X &= 350 \text{ (rpm)} \\ \text{อัตราส่วนความเร็ว} &= \frac{\text{ความเร็วรอบของล้อขับ}}{\text{ความเร็วรอบของล้อตาม}} \\ &= \frac{1,400 \text{ (rpm)}}{350 \text{ (rpm)}} \\ &= 4 : 1 \end{aligned}$$

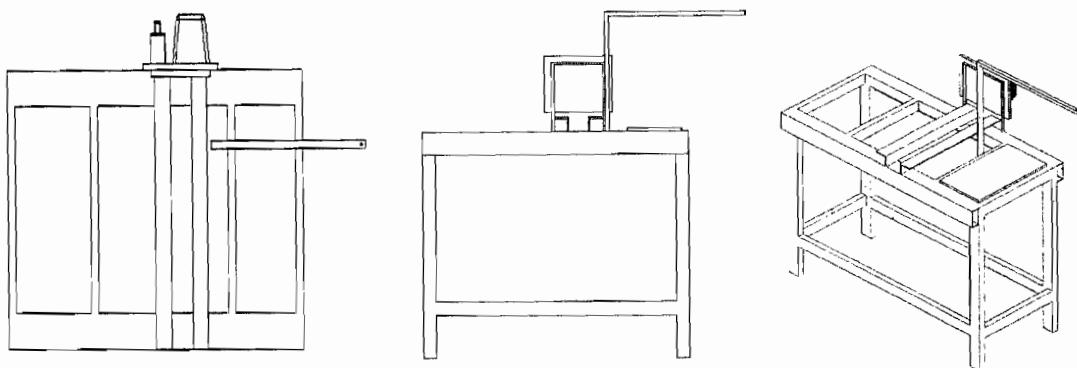
จากสูตร	$P = \frac{2\pi\tau n}{60}$
	$P = \text{กำลังของมอเตอร์, (Watt)}$
	$\tau = \text{โอมเมต์บิค, (N.m)}$
	$n = \text{ความเร็วรอบที่ใช้, (rpm)}$
กำหนดให้	รัศมีของมือหมุน $r = 0.2 \text{ (m)}$
	แรงที่ใช้ขับสายพาน $F = 7.848 \text{ (N)}$
ดังนั้น	$P = \frac{2\pi (0.2 \times 7.848) 350}{60}$ $= 57.53 \text{ (Watt)}$ $= 57.53 / 745.7$ $= 0.771 \text{ แรงม้า}$

แต่ในเชิงพาณิชย์ มอเตอร์ไม่มีขนาด 0.7 แรงม้า จึงเลือกใช้มอเตอร์ขนาด 1 แรงม้าแทน

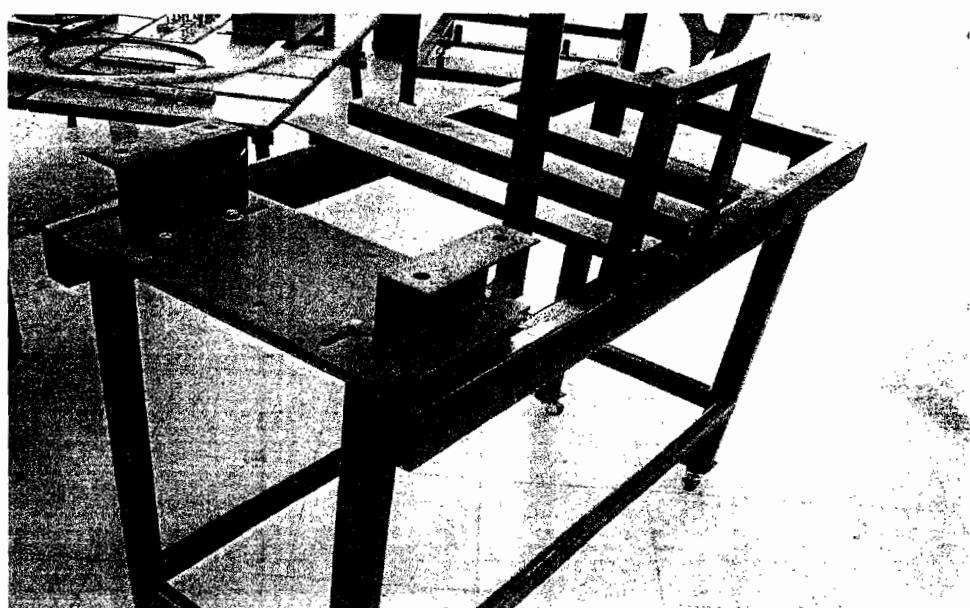
### 3.4.2 การออกแบบโครงสร้างของชุดทดลวงเครื่องสูบแบบเพียง

เมื่อประกอบชุดทดลวงได้เสร็จสมบูรณ์แล้ว ดังนั้นออกแบบโครงสร้างของเครื่องสูบแล้ว เลือกขนาดของเหล็กที่จะมาทำเป็นฐานหรือโครงที่จะนำเอาชุดทดลวงไปยึดติด ชนิดและขนาดของเหล็กที่เลือกมาทำเป็นฐานเป็นเหล็กกล่องที่มีขนาด  $2 \times 1$  นิ้ว จำนวน 2 เส้น แล้วทำการวัด

ขนาดและตัดเหล็กกล่องตามแบบที่ได้ออกแบบไว้ เมื่อตัดเหล็กเสร็จแล้วนำเหล็กที่ตัดมาเชื่อมขึ้นรูปตามแบบที่ต้องการและทาสีเพื่อความสวยงาม



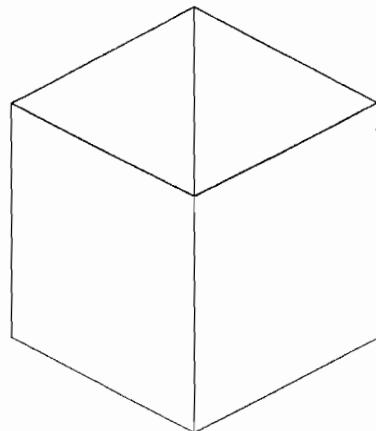
รูปที่ 3.5 การออกแบบโครงสร้างชุดทดลองเครื่องสูบแบบพื้ง



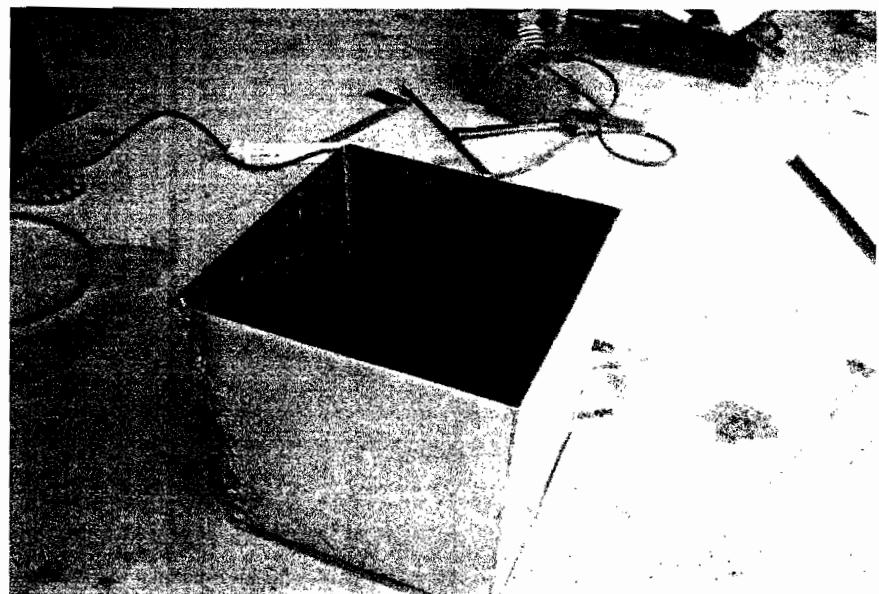
รูปที่ 3.6 โครงสร้างชุดทดลองเครื่องสูบแบบพื้ง

### 3.4.3 การออกแบบโครงสร้างถังน้ำ

เมื่อได้โครงสร้างของชุดทดลองตามแบบได้แล้วต้องทำการเลือกขนาดของแผ่นเหล็กที่มีความหนา 1 มม. และทำการวัดแบบของส่วนที่ต้องการตัดลงบนแผ่นเหล็กหลังจากนั้น ทำการตัด แผ่นเหล็กตามแบบที่ได้วัดไว้มีตัดแผ่นเหล็กออกมาแล้วก็จะได้แผ่นเหล็กตามขนาดที่ต้องการ แล้วนำไปพับตามแบบที่ได้กำหนด เมื่อทำการพับแล้วจะต้องนำชิ้นส่วนมาประกอบและเชื่อมติดกัน



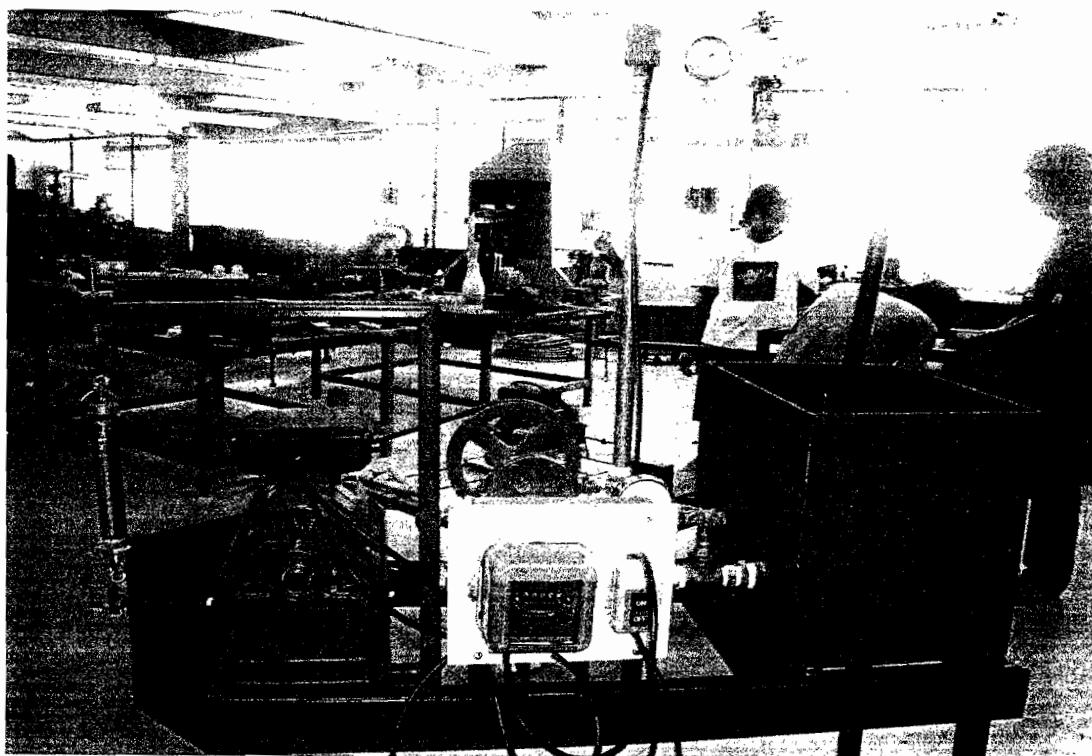
รูปที่ 3.7 การออกแบบโครงสร้างถังน้ำ



รูปที่ 3.8 โครงสร้างถังน้ำ

### 3.4.4 การประกอบชิ้นส่วนเข้าด้วยกัน

1. ติดตั้งมอเตอร์ยึดติดเข้ากับโครงสร้าง
2. ติดตั้งถังน้ำมันยึดติดกับโครงสร้าง
3. ติดตั้งเครื่องสูบยึดติดกับโครงสร้าง
4. ติดตั้งท่อทางเข้าพร้อมวาล์วปรับแรงดันและเกวัดแรงดัน
5. ติดตั้งข้อต่อเข้ากับท่อเข้าเครื่องสูบที่ทางเข้า
6. ประกอบวาล์วปรับแรงดันและ Switch Presser กับเกจที่ทางออก
7. ติดตั้งท่อทางออกจากเครื่องสูบเข้าถังน้ำมัน
8. ติดตั้งชุดเครื่องวัดงานไฟฟ้าเข้ากับโครงสร้าง
9. ติดตั้งชุดสายพานมอเตอร์เข้ากับเครื่องสูบ
10. ติดตั้งตราชั่งสปริงเข้ากับแขนของมอเตอร์



รูปที่ 3.9 ชุดทดลองเครื่องสูบแบบเพื่อที่ประกอบเสร็จสมบูรณ์แล้ว

### 3.5 วิธีการทดลอง

1. เปิดวาล์วควบคุมที่ทางออกเครื่องสูบจนสุด (ความดันที่เกจทางออกจะน้อยสุด) อ่านค่าความดันที่ได้ในหน่วย ( $\text{kg}_f/\text{cm}^2$ )
2. วัดอัตราการไหลของน้ำมันโดยการจับเวลาและเช็คปริมาตรน้ำมันที่เพิ่มขึ้นในช่วงการจับเวลา คำนวณเป็นอัตราการไหล, ( $Q$ )
3. วัดแรงที่อ่านค่าได้จากตาชั่งสปริงวัดแรงบิด
4. วัดปริมาตรการไหลของน้ำมันที่อ่านค่าได้จากปริมาตรน้ำมันในถัง
5. ค่อย ๆ ปิดวาล์วไว้รับความดันทางออกเพิ่มขึ้นเพื่อให้ความดันน้ำมันที่ทางออกเครื่องสูบมากขึ้น เพื่อวัดอัตราการไหลที่เปลี่ยนแปลงไป (อัตราการไหลควรจะลดลงเล็กน้อย) ทำซ้ำโดยปิดวาล์วทางออกเพื่อวัดอัตราการไหลประมาณ 5-10 จุดเป็นอย่างน้อย
6. คำนวณหาประสิทธิภาพของเครื่องสูบ และสร้างกราฟ
7. สรุปผลการทดลอง

### 3.6 การคำนวณกำลังงานและประสิทธิภาพของเครื่องสูบ

1. คำนวณกำลังงานที่เครื่องสูบให้แก่น้ำ หรือกำลังงานของน้ำ, ( $W_0$ )
2. คำนวณกำลังมอเตอร์ที่ให้แก่เครื่องสูบ, ( $W_i$ )
3. คำนวณประสิทธิภาพของเครื่องสูบ, ( $\eta$ )

1.1 กำลังงานที่เครื่องสูบให้แก่น้ำ หรือกำลังงานของน้ำ ( $W_0$ ) หาได้จากการวัดของน้ำ และความดันที่เพิ่มขึ้น

$$W_0 = Q \times P \quad \dots \dots \dots (3.1)$$

$$W_0 = Q \left[ \frac{L}{\text{min}} \times \frac{1 \text{ min}}{60 \text{ sec}} \times \frac{1 \text{ m}^3}{1000 \text{ L}} \right] \times P \left[ \frac{\text{kg}_f}{\text{cm}^2} \times \frac{10^4 \text{ cm}^2}{\text{m}^2} \times \frac{9.81 \text{ N}}{1 \text{ kg}} \right]$$

โดย

$$W_0 = \text{กำลังงานมอเตอร์ที่ให้กับน้ำ}, (\text{N.m/sec})$$

$$Q = \text{อัตราการไหลของน้ำ}, (\text{L/min})$$

$$P = \text{ความดันพื้นที่เพิ่มขึ้น}$$

$$= \text{ความดันท่อส่ง - ความดันท่อดูด}, (\text{kg}_f/\text{cm}^2)$$

**1.2 กำลังงานมอเตอร์ที่ให้แก่เครื่องสูบ ( $W_i$ ) วัดได้จากแรงบิดของมอเตอร์ และความเร็ว  
รอบของมอเตอร์**

$$W_i = \frac{Fr \times 2\pi n}{60} \quad \dots \dots \dots \quad (3.2)$$

โดย

- $W_i$  = กำลังงานที่มอเตอร์ให้แก่เครื่องสูบ, ( $N.m/sec$ )
- $n$  = ความเร็วรอบต่อนาที, (rpm)
- $F$  = แรงบิดวัดที่ปลายแขนหมุนของมอเตอร์ในนาโนมิเตอร์, (N)
- $r$  = ความยาวของแขนหมุนของไดนาโนมิเตอร์, (m)

ในกรณีที่ ค่าแรงบิด  $\tau = Fr$  สามารถอ่านค่าได้โดยตรง และมีหน่วย ( $N.m$ )

$$W_i = [N \times m] \times n \left[ \frac{rev}{min} \times \frac{2\pi}{rec} \times \frac{1 min}{60 sec} \right]$$

**1.3 ประสิทธิภาพของเครื่องสูบ,  $\eta$**

$$\begin{aligned} \text{ประสิทธิภาพของเครื่องสูบ} &= \frac{\text{กำลังงานที่ป้อนให้แก่น้ำ}}{\text{กำลังงานที่มอเตอร์ให้แก่เครื่องสูบ}} \\ &= \frac{W_o}{W_i} \quad \dots \dots \dots \quad (3.3) \end{aligned}$$