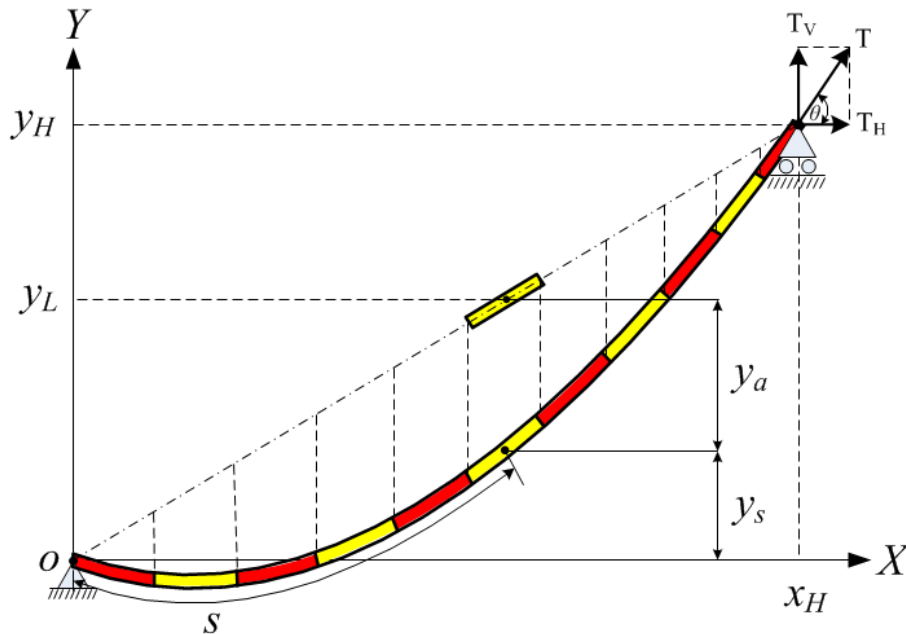


บทที่ 3 การวิเคราะห์เชิงตัวเลข

จากทฤษฎีการวิเคราะห์และแก้ปัญหามสมการแบบไม่เป็นเชิงเส้นในบทที่ 2 จะเห็นได้ว่าเป็นการทำการวิเคราะห์แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ของงานวิจัยเฉพาะเรื่องนี้ได้ซึ่งนำการวิเคราะห์เชิงตัวเลขโดยการนำระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์มาใช้เพื่อหาคำตอบ โดยการแปรผันฟังก์ชันของพลังงานและงานเสมือนเพื่อเข้าสู่การสร้างแบบจำลองทางคณิตศาสตร์โดยการแบ่งท่อลำเลียงของไหลให้เป็นชิ้นส่วนย่อยๆ โดยมีอัตราส่วนเท่าๆกันในแต่ละชิ้นส่วน กำหนดเงื่อนไขค่าขอบเขตและทำการอินทิเกรตเชิงตัวเลขแบบ Gaussian quadrature ในแต่ละชิ้นส่วนย่อยๆเพื่อหาค่าตัวแปรที่เหลือทั้งหมดให้ของระบบรวม และหาคำตอบของสมการแบบไม่เป็นเชิงเส้นโดยใช้กระบวนการทำซ้ำแบบนิวตัน-ราฟสัน

3.1 การแก้ปัญหาด้วยระเบียบไฟไนต์เอลิเมนต์

ในการแก้ปัญหาด้วยระเบียบไฟไนต์เอลิเมนต์สามารถทำได้โดยการแบ่งท่อลำเลียงของไหลตามความยาวส่วนโค้งออกเป็นชิ้นส่วนย่อยๆ และทำการสร้างแบบจำลองในการวิเคราะห์โดยการกำหนดจุดปลายทั้งสองด้านของชิ้นส่วนย่อยของท่อลำเลียงของไหล ซึ่งในการวิเคราะห์แบบจำลองทางคณิตศาสตร์นี้จะมีดิกกรีอิสระจำนวน 4 ตัว ประกอบด้วยดิกกรีอิสระของการแอ่นตัว (y_s) และค่ามุมที่เกิดขึ้นเนื่องจากการแอ่นตัวของท่อลำเลียงของไหลตามชิ้นส่วนย่อยๆ (y'_s) ซึ่งในการวิเคราะห์แบบจำลองดังกล่าวนี้จะทำการพิจารณาในกรณีระยะแอ่นตัวในแนวแกน y



รูปที่ 3.1 ลักษณะค่าพิกัดที่สภาวะสมดุล

จากรูปที่ 3.1 ท่อลำเลียงของไหลประกอบด้วยพิกัดของชิ้นส่วนย่อยโดยสามารถนำเขียนเป็นสมการได้ดังนี้

$$y_s = y_L - y_a \quad (3.1)$$

เมื่อ

y_s คือ ค่าระยะแอนตัวตามแกน y ณ ความยาวส่วนโค้งที่พิจารณา

y_L คือ ค่าระยะแอนตัวแบบไม่เชิงเส้น

y_a คือ ค่าระยะแอนตัวแบบไม่เชิงเส้น

ณ ตำแหน่งต่างๆของท่อลำเลียงของไหลนี้สามารถทำการประมาณค่าระยะแอนตัวแบบไม่เป็นเชิงเส้น (y_a) ได้ดังต่อไปนี้

$$y_a = [N]\{q\} \quad (3.2)$$

เมื่อ $[N]$ คือ เมตริกซ์แถวของฟังก์ชันรูปร่าง

$\{q\}$ คือ เวกเตอร์ของดีกรีอิสระของชิ้นส่วนย่อย

ดังนั้น สามารถแสดงสมการในรูปแบบของฟังก์ชันรูปร่างของเมตริกซ์สำหรับการเคลื่อนที่จากชิ้นส่วนย่อยของท่อลำเลียงของไหลโดยระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์ซึ่งมีจำนวนดีกรีอิสระจำนวน 4 ตัวได้ดังต่อไปนี้

$$[N] = [N_1 \quad N_2 \quad N_3 \quad N_4] \quad (3.3)$$

เมื่อเข้าสู่ระบบการวิเคราะห์โดยระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์สามารถทำการเขียนค่าตัวแปรของดีกรีอิสระได้ดังนี้

$$N_1 = 1 - 3\frac{s^2}{l^2} + 2\frac{s^3}{l^3} \quad (3.4a)$$

$$N_2 = s - 2\frac{s^2}{l} + \frac{s^3}{l^2} \quad (3.4b)$$

$$N_3 = 3\frac{s^2}{l^2} - 2\frac{s^3}{l^3} \quad (3.4c)$$

$$N_4 = -\frac{s^2}{l} + \frac{s^3}{l^2} \quad (3.4d)$$

เมื่อเขียนส่วนย่อยประกอบด้วยเวกเตอร์ของดิกิริอิตระ $\{q\}$ ดังนี้

$$\{q\} = \begin{Bmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \\ q_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} y_a(0) \\ y'_a(0) \\ y_a(l) \\ y'_a(l) \end{Bmatrix} \quad (3.5)$$

อนุพันธ์สมการ (3.1) เทียบกับ ds จะได้สมการความสัมพันธ์ดังต่อไปนี้

$$\frac{dy_s}{ds} = \frac{dy_L}{ds} - \frac{dy_a}{ds} \quad (3.6)$$

จากกฎลูกโซ่ (chain rule) จะได้

$$\frac{dy_s}{ds} = \left(\frac{dy_L}{dx}\right) \left(\frac{dx}{ds}\right) - \frac{dy_a}{ds} \quad (3.7)$$

ดังนั้น

$$\frac{dy_L}{dx} = \frac{y_H}{x_H} \quad (3.8)$$

และ ในฟังก์ชันของค่ามุมที่เกิดขึ้นเนื่องจากการแอ่นตัวของท่อลำเลียงของไหลตามชิ้นส่วนย่อยๆ y'_s ทำให้สามารถเขียนสมการให้อยู่ในรูปของ $\frac{dx}{ds}$ ได้ดังต่อไปนี้

$$x'_s = \frac{dx}{ds} = (1 - y_s'^2)^{\frac{1}{2}} \quad (3.9)$$

เมื่อ

x'_s คือ อนุพันธ์อันดับหนึ่งของ x เทียบกับ s

จากสมการข้างต้นแสดงค่ามุมที่เกิดขึ้นเนื่องจากการแอ่นตัวของท่อลำเลียงของไหลตามชิ้นส่วนย่อย ซึ่งสมการที่ได้นี้เป็นสมการแบบไม่เชิงเส้น (nonlinear equation) ดังนั้นจะสามารถคำนวณหาค่าได้ก็ต่อเมื่อทราบค่า y_H และ x_H จากสมการ (3.8) และ (3.9) ทำให้เขียนสมการ (3.10) ได้ดังนี้

$$y'_s = \frac{y_H}{x_H} [1 - y_s'^2]^{\frac{1}{2}} - y'_a \quad (3.10)$$

โดยที่ x_H คือ ระยะระหว่างจุดรองรับในแนวราบ
 y_H คือ ระยะระหว่างจุดรองรับในแนวตั้ง
 y'_s คือ อนุพันธ์อันดับหนึ่งของ y_s เทียบกับ s

และเมื่อทำการหาอนุพันธ์ของสมการ (3.2) จะได้สมการดังต่อไปนี้

$$y'_a = [N']\{q\} \quad (3.11)$$

เมื่อ y'_a คือ อนุพันธ์อันดับหนึ่งของค่าการแอ่นตัวแบบไม่เป็นเชิงเส้นเทียบกับ s
 $[N']$ คือ อนุพันธ์อันดับหนึ่งของฟังก์ชันรูปร่าง

ดังนั้น เมื่อทำการหาอนุพันธ์ของสมการ (3.10) จะได้สมการความสัมพันธ์ดังต่อไปนี้

$$y_s'' = - \frac{y_a''}{\left[1 + \frac{y_H}{x_H} \frac{y_s'}{\sqrt{1 - y_s'^2}} \right]} \quad (3.12)$$

และทำการอนุพันธ์สมการ (3.11) จะได้สมการความสัมพันธ์ ดังต่อไปนี้

$$y_a'' = [N'']\{q\} \quad (3.13)$$

เมื่อ y_a'' คือ อนุพันธ์อันดับสองของ y เทียบกับ s
 $[N'']$ คือ อนุพันธ์อันดับสองของฟังก์ชันรูปร่าง

เมื่อแบ่งท่อลำเลียงของไหลออกเป็นชั้นส่วนย่อยๆตามความยาวส่วนโค้งจำนวน N ชั้น ทำให้สามารถหาค่าระยะแอนตัวตามแกน y ณ ความยาวส่วนโค้งที่พิจารณา y_s ได้โดยระเบียบวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์ ซึ่งแต่ละชั้นมีความยาวเท่ากับ l โดยสามารถทำการคำนวณได้ดังต่อไปนี้

$$l = \frac{s_t}{N} \quad (3.14)$$

โดยที่ l คือ ความยาวส่วนโค้งย่อย
 N คือ จำนวนชั้นส่วนย่อยทั้งหมด
 s_t คือ ความยาวส่วนโค้งทั้งหมด

จากสมการทั้งหมดที่กล่าวมาข้างต้นทำให้สามารถเขียนสมการของระบบพลังงานของชั้นส่วนย่อยได้ดังต่อไปนี้

$$\pi = \sum_{k=1}^N \pi_k \quad (3.15)$$

เมื่อ π_k คือ พลังงานของชิ้นส่วนย่อย

ในการหาอนุพันธ์ของพลังงานของชิ้นส่วนย่อย โดยเขียนให้อยู่ในรูปสมการการแปรผันของพลังงานรวมทั้งหมดจะเท่ากับศูนย์เมื่ออยู่ในสภาวะสมดุล

$$\frac{\partial \pi_k}{\partial q_i} = \int_0^l \left\{ [N]^T w_e - [N']^T T_H \frac{y'_s}{(1 - y_s'^2)^{\frac{1}{2}}} - [N'']^T m v^2 y_s'' \right\} ds = 0 \quad (3.16)$$

โดยที่ $\{Q_i\}$ คือ เวกเตอร์ของดีกรีอิสระของระบบรวมทั้งหมด

ดังนั้นสามารถแสดง สมการในรูป ระบบรวมได้ดังนี้

$$\left\{ \frac{\partial \pi}{\partial Q_i} \right\} = 0 \quad (3.17)$$

3.2 การแก้สมการแบบไม่เป็นเชิงเส้น

ในการแก้สมการแบบไม่เป็นเชิงเส้นสามารถกระทำได้ด้วยการใช้วิธีของนิวตัน-ราฟสัน ซึ่งจะทำได้สมการที่ใช้คำนวณหาระบบการเพิ่มค่าตัวแปร (incremental equation) ดังนี้

$$\left\{ \frac{\partial^2 \pi}{\partial Q_i \partial Q_j} \right\} \{\Delta Q\} = - \left\{ \frac{\partial \pi}{\partial Q_i} \right\} \quad (3.18)$$

เมื่อ i, j คือ ลำดับที่ของดีกรีอิสระซึ่งมีค่าเท่ากับ $1, 2, \dots, n$ จึงสามารถเขียนสมการได้ใหม่เป็นดังนี้

$$[K]\{\Delta Q\} = -\{R\} \quad (3.19)$$

ดังแสดงค่าสตีเฟนสมเมตริกแบบไม่เป็นเชิงเส้นของระบบรวม และ สมการแสดงค่าเวกเตอร์ของแรงในระบบรวม ดังต่อไปนี้

$$[K] = \left[\frac{\partial^2 \pi}{\partial Q_i \partial Q_j} \right] \quad (3.20)$$

และ

$$\{R\} = \left[\frac{\partial \pi}{\partial Q_i} \right] \quad (3.21)$$

เมื่อ $[K]$ คือ สตีเฟนสมเมตริกซ์แบบไม่เป็นเชิงเส้นของระบบรวม
 $\{R\}$ คือ เวกเตอร์ของแรงในระบบรวม

ดังนั้น ค่าสตีเฟนสมเมตริกแบบไม่เป็นเชิงเส้นของระบบรวมในสภาวะสมดุลที่ทำให้ค่า $\{\Delta Q\} = 0$ และ $\{R\} = 0$ สามารถเขียนสมการระบบรวมได้ดังนี้

$$\frac{\partial \pi_k}{\partial q_i \partial q_j} = \int_0^l \left\{ [N']^T T_H \left[\frac{1}{(1 - y'^2_s)^{\frac{3}{2}}} \right] [N'] \right\} ds \quad (3.22)$$

3.3 เงื่อนไขขอบเขตของจตุรรองรับ

เงื่อนไขขอบเขตของเคเบิลแบบแคทีนารีที่ปลายทั้งสองเป็นดังนี้

ที่จุดปลายล่างหรือจุดเริ่มต้น	$s = 0$	จะมีค่า	$y_s(0) = 0$
ที่จุดปลายบนหรือจุดปลายสุดท้าย	$s = s_t$	จะมีค่า	$y_s(s_t) = y_H$