

ภาคผนวก ข
โปรแกรมคอมพิวเตอร์

ข.1 ตัวแปรที่สำคัญในโปรแกรมคอมพิวเตอร์

EF()	=	เวกเตอร์ของแรงที่กระทำต่อชิ้นส่วนย่อย
EI	=	ผลคูณของโมดูลัสความยืดหยุ่นกับ โมเมนต์ความเฉื่อย
EK()	=	สติฟเนสเมตริกซ์ของชิ้นส่วนย่อย
H	=	ความยาวของชิ้นส่วนย่อยตามส่วน โค้ง
IB	=	เงื่อนไขขอบเขตของจุดรองรับของชิ้นส่วนย่อย
ITMAX	=	จำนวนครั้งของการกระทำซ้ำมากที่สุดที่กำหนด
MBAND	=	จำนวนแถวของแบนด์เมตริกซ์
NDF	=	จำนวนดีกรีอิสระต่อจุดข้อ
NEL	=	ลำดับที่ของชิ้นส่วนย่อย
NELEM	=	จำนวนชิ้นส่วนย่อย
NODE	=	ลำดับที่ของจุดข้อ
NODI()	=	ลำดับที่ของจุดข้อด้านซ้ายของชิ้นส่วนย่อย
NODJ()	=	ลำดับที่ของจุดข้อด้านขวาของชิ้นส่วนย่อย
NUMDF	=	จำนวนดีกรีอิสระของระบบรวม
NUMNP	=	จำนวนจุดข้อของระบบรวม
Q()	=	ดีกรีอิสระของชิ้นส่วนย่อย
QO()	=	ดีกรีอิสระของระบบรวม
SH()	=	แรงเฉือนที่เกิดขึ้น
SK(),	=	สติฟเนสเมตริกซ์แบบไม่เป็นเชิงเส้นของระบบรวม
SL	=	ระยะช่วงพาด
ST	=	ความยาวส่วน โค้ง
TF()	=	เวกเตอร์ของแรงที่กระทำต่อท่อ
TH	=	แรงดึงตามแนวราบที่ปลายบน
TOLER	=	ค่าความคลาดเคลื่อนที่กำหนด
WT()	=	ค่าสัมประสิทธิ์ถ่วงน้ำหนักสำหรับจุดในการอินทิเกรตของ Gauss
XH	=	ระยะระหว่างจุดรองรับในแนวราบ
XT()	=	ค่าของตำแหน่งของจุดในการอินทิเกรตของ Gauss
YH	=	ระยะระหว่างจุดรองรับในแนวตั้ง

ข.2 โปรแกรมคอมพิวเตอร์

```

C      Program "LexcableR.for"
C      Finite element computer program for static equilibrium analysis of
C      cables with axial deformations using Lagrangian coordinates and
C      cubic polynomials shape functions
C      Revised 16 October 2014

      IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z)
COMMON/PASS1/FTOP,W,C,ST,H,CK,YH
COMMON/BLKN/NEL
COMMON/SIN2/NDFD,NBW,NUMNPD
COMMON/COM2/NDF,NUMNP,NELEM
COMMON/CINT/XT(4),WT(4)
DIMENSION SK(200,4),EK(4,4),KON(200),QO(200),Q(4),KK(4),NODI(100)
DIMENSION NODJ(100),TF(200),EF(4),P(4),R(4),S(4),IB(6),DQO(200)
DIMENSION EPN(50),EPN1(50),EPN2(50),TENODE(50),SX(200)
      DIMENSION DYSND(200),DYSEL(200)
      CHARACTER*20 OUT
901  FORMAT(A)
      OPEN(UNIT=5,FILE='LexcableR_input',STATUS='UNKNOWN')
      WRITE(*,902)
902  FORMAT(' OUTPUT FILE NAME : ',\ )
      READ(*,901) OUT
      OPEN(6,FILE=OUT,STATUS='NEW')
      READ(5,*) LSTEP
      READ(5,*) NELEM,ITMAX,TOLER,YH,ST,FTOP,W,DO,DI,E
      WRITE(6,2001)
2001  FORMAT(10X,'OUTPUT OF EXTENSIBLE CABLES PROGRAM "LexcableR.for"')
      WRITE(6,2002) NELEM,ITMAX,TOLER,YH,ST,FTOP,W,DO,DI,E
2002  FORMAT(10X,'NUMBER OF ELEMENTS      ',I5,/
*      10X,'NUMBER OF ITERATIONS      ',I5,/

```

```

* 10X,'TOLERANCE          ',F12.6,/
* 10X,'SUPPORT ELEVATION  ',F12.6,/
* 10X,'TOTAL ARC LENGTH   ',F12.6,5X,'M'/
* 10X,'TENSION            ',F12.6,5X,'N'/
* 10X,'DISTRIBUTED LOAD   ',F12.6,5X,'N/M'/
* 10X,'OUTSIDE DIAMETER   ',F12.6,5X,'M'/
* 10X,'INSIDE DIAMETER    ',F12.6,5X,'M'/
* 10X,'ELASTIC MODULUS    ',E12.6,5X,'MPa'/

PI=3.1415926
GRAV=9.81
AO=PI*DO**2/4.
AI=PI*DI**2/4.
AS=(AO-AI)*1000000.
EA=E*AS
NDF=2
MBAND=4
NUMNP=NELEM+1
NUMDF=NUMNP*NDF
H=ST/FLOAT(NELEM)
DS=H/2.
DO 100 J=1,NELEM
N1=2*(J-1)
KON(N1+1)=J
KON(N1+2)=J+1
NODI(J)=J
NODJ(J)=J+1
100 CONTINUE
DO 25 I=1,2
L1=(NDF+1)*(I-1)+1
IB(L1)=NELEM*(I-1)+1
IB(L1+1)=0

```

```
      IB(L1+2)=1
25 CONTINUE
C
      CALL SETINT
C
      DO 55 I=1,NUMDF
55   QO(I)=0.
      DO 54 I=1,NUMNP
          EPN(I)=0.
          EPN1(I)=0.
          EPN2(I)=0.
          TENODE(I)=0.
54   CONTINUE
C
          IF(LSTEP.EQ.1) THEN
              GOTO 57
          END IF
C
56   READ(5,*,END=3000) YH,ST,FTOP,W,DO,DI,E
C
57 DO 50 ITER=1,ITMAX
      DO 10 I=1,NUMDF
          TF(I)=0.
          DO 10 J=1,MBAND
10   SK(I,J)=0.
          IF(ITER.EQ.1) THEN
              CK=0.
              DYS=0.
          ELSE
              CK=YH/SL
          END IF
```

```

DO 1000 NEL=1,NELEM
CALL ELEQ(KON,QO,Q)
DO 20 I=1,4
EF(I)=0.
DO 20 J=1,4
20 EK(I,J)=0.
DO 30 L=1,4
CALL SHAPE1(XT(L),P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)
DO 40 I=1,4
EF(I)=EF(I)-FTOP*WT(L)*R(I)*DYS/DYSM1**0.5*DS
*      -W*WT(L)*P(I)*DS
DO 40 J=1,4
EK(I,J)=EK(I,J)+FTOP*WT(L)*R(I)*R(J)*(1+EPS)**2/DYSM1**1.5*DS
40 CONTINUE
30 CONTINUE
C
      DYSEL(NEL)=DYS
C
KK(2)=2*NODI(NEL)
KK(4)=2*NODJ(NEL)
KK(1)=KK(2)-1
KK(3)=KK(4)-1
DO 400 I=1,4
II=KK(I)
TF(II)=TF(II)-EF(I)
DO 400 J=1,4
IF(KK(J).LT.II) GOTO 400
JJ=KK(J)-II+1
SK(II,JJ)=SK(II,JJ)+EK(I,J)
400 CONTINUE
1000 CONTINUE

```

```
C
C INSERT BOUNDARY CONDITIONS
C
  CALL BOUND(SK,TF,IB,NUMDF,MBAND)
C
C SOLVE SIMULTANEOUS EQUATIONS
C
  CALL BANSOL(SK,TF,NUMDF,MBAND,200,4)
C
C INCREMENTAL PROCESS
C
  SUM=0.
  DO 70 I=1,NUMDF
    TEMP=QO(I)
    DQO(I)=TF(I)
    QO(I)=QO(I)+DQO(I)
    DIFF=ABS(TEMP-QO(I))
    SUM=SUM+DIFF
  70 CONTINUE
C
C COMPUTE UNSTRAINED AND STRAINED SPAN LENGTH
C   SG=unstrained span element length
C   SL=unstrained span length
C   SG0=strained span element length
C   SL0=strained span length
C
  SL=0.
  SLO=0.
  DO 1010 NEL=1,NELEM
    CALL ELEQ(KON,QO,Q)
  1010 CONTINUE
  SG=0.
```

```

      SGO=0.
DO 60 L=1,4
CALL SHAPE1(XT(L),P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)
      SG=SG+WT(L)*(1.-DYS**2)**0.5*DS/(1.+EPS)
      SGO=SGO+WT(L)*DYSM1**0.5*DS
60  CONTINUE
      SL=SL+SG
      SLO=SLO+SGO
      ND=NEL+1
      SX(1)=0.
      SX(ND)=SL
      IF(NEL.EQ.1)THEN
      SII=0.D0
      CALL SHAPE1(SII,P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)
C   DYSND(1)=DYS
C   UPDATE DYS
      DYSND(1)=CK*(DYSM1)**0.5-QO(2)
C   UPDATE DYS NO2
      DYSND(1)=CK*(1.-DYSND(1)**2)**0.5-QO(2)
C   UPDATE DYS NO3
      DYSND(1)=CK*(1.-DYSND(1)**2)**0.5-QO(2)
C   UPDATE DYS NO4
      DYSND(1)=CK*(1.-DYSND(1)**2)**0.5-QO(2)
C
      SII=1.D0
      CALL SHAPE1(SII,P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)
      DYSND(2)=DYS
      DYSND(2)=CK*(1.-DYSND(2)**2)**0.5-Q(4)
      ELSE
      SII=1.D0
      CALL SHAPE1(SII,P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)

```

```

DYSND(ND)=DYS
      END IF
1010 CONTINUE
C
C COMPUTE AXIAL STRAIN USING NEWTION'S METHOD
C
      SUM1=0.
      DO 500 NODE=1,NUMNP
      ND=2*NODE-1
      CALL SHAPE1(XT(L),P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)
C
      FTOPL=FTOP/COS(ASIN(DYSND(NUMNP)))
      EAEP=EA*EPN(NODE)
      FEPN=EAEP-FTOPL+W*(YH-(CK*SX(NODE)-QO(ND)))/(1.+EPN(NODE))
      DFEPN=EA-W*(YH-(CK*SX(NODE)-QO(ND)))/(1.+EPN(NODE))**2
      EPN2(NODE)=EPN1(NODE)-FEPN/DFEPN
      DIFF1=ABS(EPN2(NODE)-EPN1(NODE))
      SUM1=SUM1+DIFF1
      EPN1(NODE)=EPN2(NODE)
      EPN(NODE)=EPN2(NODE)
C      TENODE(NODE)=EA*EPN(NODE)
C      TENODE(NODE)=FTOPL-W*(YH-(TAN*SX(NODE)-QO(ND)))/(1.+EPN(NODE))
      TENODE(NODE)=FTOPL-W*(YH-(CK*SX(NODE)-QO(ND)))/(1.+EPN(NODE))
500 CONTINUE

C TEST FOR CONVERGENCE
C
      IF(ABS(SUM).LE.TOLER) GOTO 90
C IF(ABS(SUM).LE.TOLER .AND. ABS(SUM1).LE.TOLER) GOTO 90
      WRITE(6,*)
      WRITE(6,107) ITER

```

```
107 FORMAT(/10X,'NUMBER OF ITERATIONS      ',I5)
C
C PRINT OUT THE RESULTS
C
      CALL RESULT(QO,SL,SLO,SX,EPN,TENODE,FTOPL,DYSND)
50 CONTINUE
      WRITE(*,108)
108 FORMAT(10X,'NO CONVERGENCE')
90 CONTINUE
C
      GOTO 56
3000 STOP
      END
```

```
SUBROUTINE SETINT
IMPLICIT REAL *8(A-H,O-Z)
COMMON/CINT/XI(4),W(4)
XI(1)=-0.861136311594053D0
XI(2)=-0.339981043584856D0
XI(3)=-XI(2)
XI(4)=-XI(1)
W(1)=0.347854845137453D0
W(2)=0.652145154862546D0
W(3)=W(2)
W(4)=W(1)
RETURN
END
```

```
SUBROUTINE ELEQ(KON,QO,Q)
```

```

IMPLICIT REAL *8(A-H,O-Z)
DIMENSION KON(200),QO(200),Q(4)
COMMON/PASS1/FTOP,W,C,ST,H,CK,YH
COMMON/BLKN/NEL
L=2*(NEL-1)
N1=KON(L+1)
N2=KON(L+2)
K1=2*(N1-1)
K2=2*(N2-1)
DO 2 I=1,2
J1=K1+I
J2=K2+I
Q(I)=QO(J1)
2 Q(I+2)=QO(J2)
RETURN
END

SUBROUTINE SHAPE1(SI,P,R,S,DS,Q,YA,DYA,DYAM1,DYS,DYSM1,EPN,EPS)
IMPLICIT REAL *8(A-H,O-Z)
COMMON/PASS1/FTOP,W,C,ST,H,CK,YH
COMMON/BLKN/NEL
DIMENSION P(4),R(4),S(4),Q(4)
DIMENSION PE(2),QE(2),EPN(50)
XI=(1.+SI)*DS
P(1)=1.-3.*XI**2/H**2+2.*XI**3/H**3
P(2)=XI*(1.-2.*XI/H+XI**2/H**2)
P(3)=3.*XI**2/H**2-2.*XI**3/H**3
P(4)=XI*(-XI/H+XI**2/H**2)
R(1)=(-6.*XI/H+6.*XI**2/H**2)/H
R(2)=1.-4.*XI/H+3.*XI**2/H**2

```

```

R(3)=(6.*XI/H-6.*XI**2/H**2)/H
R(4)=-2.*XI/H+3.*XI**2/H**2
S(1)=-6./H**2+12.*XI/H**3
S(2)=(-4.+6.*XI/H)/H
S(3)=6./H**2-12.*XI/H**3
S(4)=(-2.+6.*XI/H)/H
QE(1)=EPN(NEL)
QE(2)=EPN(NEL+1)
PE(1)=1.-XI/H
PE(2)=XI/H
EPS=PE(1)*QE(1)+PE(2)*QE(2)
YA=P(1)*Q(1)+P(2)*Q(2)+P(3)*Q(3)+P(4)*Q(4)
DYA=R(1)*Q(1)+R(2)*Q(2)+R(3)*Q(3)+R(4)*Q(4)
DYAM1=(1.+EPS)**2-DYA**2
    DYS1=CK*SQRT(1.-DYS**2)-DYA
    DYSM=1.-DYS1**2.
    FDYS=DYS1-CK*SQRT(DYSM)+DYA
    DFDYS=1.+CK*DYS1/SQRT(DYSM)
    DYS=DYS1-FDYS/DFDYS
    DYSM1=1.-DYS**2
RETURN
END

```

```

SUBROUTINE BOUND(SK,TF,IB,NUMDF,MBAND)
IMPLICIT REAL *8(A-H,O-Z)
COMMON/COM2/NDF,NUMNP,NELEM
DIMENSION SK(200,4),TF(200),IB(6)
DO 100 L=1,2
L1=(NDF+1)*(L-1)+1
NO=IB(L1)

```

```
K1=NDF*(NO-1)
DO 90 I=1,NDF
L2=L1+I
IF(IB(L2)) 90,10,90
10 KR=K1+I
DO 50 J=2,MBAND
KV=KR+J-1
IF(NUMDF-KV) 30,20,20
20 SK(KR,J)=0.
30 KV=KR-J+1
IF(KV) 50,50,40
40 SK(KV,J)=0.
50 CONTINUE
SK(KR,1)=1.
TF(KR)=0.
90 CONTINUE
100 CONTINUE
RETURN
END

SUBROUTINE BANSOL(S,R,NSIZE,MBAND,NDIM,MDIM)
IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z)
DIMENSION S(NDIM,MDIM),R(NDIM)
700 DO 790 N=1,NSIZE
DO 780 L=2,MBAND
IF(S(N,L).EQ.0.) GOTO 780
I=N+L-1
C=S(N,L)/S(N,1)
J=0
DO 750 K=L,MBAND
```

```

      J=J+1
750 S(I,J)=S(I,J)-C*S(N,K)
      S(N,L)=C
780 CONTINUE
790 CONTINUE
800 DO 830 N=1,NSIZE
      DO 820 L=2,MBAND
      IF(S(N,L).EQ.0.) GOTO 820
      I=N+L-1
      R(I)=R(I)-S(N,L)*R(N)
820 CONTINUE
830 R(N)=R(N)/S(N,1)
      DO 860 M=2,NSIZE
      N=NSIZE+1-M
      DO 850 L=2,MBAND
      IF(S(N,L).EQ.0.) GOTO 850
      K=N+L-1
      R(N)=R(N)-S(N,L)*R(K)
850 CONTINUE
860 CONTINUE
      RETURN
      END

SUBROUTINE RESULT(QO,SL,SLO,SX,EPN,TNODE,FTOPL,DYSND)
IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z)
COMMON/PASS1/FTOP,W,C,ST,H,CK,YH
COMMON/COM2/NDF,NUMNP,NELEM
COMMON/BLKN/NEL
DIMENSION X(200),QO(200),EPN(50),TNODE(50),SX(200),DYSND(200)
WRITE(6,110) FTOPL,FTOP,YH,SL,SLO

```

```

110 FORMAT(10X,'TOTAL TENSION(FTOPL)      ',F16.4,5X,'N'/
*      10X,'HORIZONTAL TENSION(FTOP)    ',F16.4,5X,'N'/
*      10X,'SUPPORT ELEVATION          ',F16.4,5X,'M'/
*      10X,'UNSTRAINED CABLE SPAN LENGTH ',F16.4,5X,'M'/
*      10X,'STRAINED CABLE SPAN LENGTH  ',F16.4,5X,'M'/)
      CK=YH/SL
      SK=YH/SQRT(SL**2+YH**2)

      WRITE(6,111)
      DO 80 L=1,NUMNP
      NL=NUMNP-L
      NL1=NL+1
      DTS=NL*H
      K1=NDF*NL+1
      K2=K1+1
      X(K1)=CK*SX(NL1)-QO(K1)
      SLOPE=ASIN(SK)-ASIN(QO(K2))
      X(K2)=SIN(SLOPE)
80 WRITE(6,112) NL1,DTS,SX(NL1),(X(J),J=K1,K2),DYSND(NL1),EPN(NL1),
*TNODE(NL1),TNODE(NL1)*COS(ASIN(DYSND(NL1)))
111 FORMAT(10X,'NODE',5X,'ARC-LENGTH',5X,'COORD. X',3X,'DISPL Y',8X,
*'DY/DS',7X,'DYSND',7X,'STRAIN',7X,'TENSION(N)',8X,'TH'/)
112 FORMAT(7X,I5,5X,6F12.6,5X,F12.6,5X,F12.6)

      RETURN

      END

```