แรงจูงใจจากงานวิจัยนี้เกิดจากปัญหาขยะที่เพิ่มขึ้นจัดเป็นปัญหาที่ยังต้องการ
ความใส่ใจและแก้ไขอย่างต่อเนื่อง โดยเฉพาะอย่างยิ่งการบำบัดขยะอันตรายและ
ขยะติดเชื้อซึ่งอาจทำให้สมาชิกในชุมชนได้รับความเคือดร้อนได้ งานวิจัยนี้
แก้ปัญหาโดยอาศัยเทคโนโลยีระบบหุ่นยนต์เพื่อช่วยบำบัดขยะอันตรายและขยะ
ติดเชื้อดังกล่าว งานวิจัยแบ่งเป็นสองเฟสคือ ส่วนของการออกแบบและสร้าง
ระบบหุ่นยนต์เพื่อบำบัดขยะอันตราย และในเฟสที่สองเพื่อบำบัดขยะติดเชื้อ ซึ่ง
ใช้เวลาดำเนินการ 2 ปี โดยในรายงานฉบับนี้ จะกล่าวถึงเฉพาะเฟสแรก คือส่วน
ของการบำบัดขยะอันตราย ซึ่งใช้ระบบทัศนจักรสำหรับหุ่นยนต์หรือระบบตา
หุ่นยนต์ช่วยแยกชนิดขยะอันตรายด้วยทางประมวลผลภาพชั้นสูงและแนวคิดใน
การขยายผล และคัดแยกด้วยแขนกลดังได้กล่าวแล้วในรายงานฉบับสมบูรณ์ปีที่ 1
ส่วนรายงานเรื่องการบำบัดขยะติดเชื้อด้วยระบบหุ่นยนต์ที่ขับเคลื่อนด้วย
สัญญาณอลวนเพื่อทำการปั่นผสมน้ำกับจุลชีวะเพื่อบำบัดสภาพเน่าของขยะโดย
จะกล่าวถึงวิธีการและผลการวิจัยในเชิงคุณภาพในรายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์เล่มนี้

209743

Motivation of this research stems from increasing of waste needed more attention and continuous treatment especially for those of hazard and contaminated waste. As an attempt to solve the problem, this research employs robotic technology for this work. According to the research plan, two phases of the work were carried out. The first phase was to design and implement the treatment system for hazard waste using robotic visual system or machine vision by method of advanced image processing in order to classify the dangerous waste. This part has been presented in the 1st year final report. In this report, as the second phase carried out in the second year, the main theme is focused on the robotic system using chaotic signals for contaminated waste treatment.