

## สารบัญ

|  | หน้า      |
|--|-----------|
| กิตติกรรมประกาศ  | ๑         |
| บทคัดย่อภาษาไทย  | ๒         |
| บทคัดย่อภาษาอังกฤษ   | ๓         |
| สารบัญ   | ๔         |
| สารบัญรูปภาพ   | ๘         |
| สารบัญตาราง  | ๙         |
| <b>บทที่ ๑ บทนำ</b>  | <b>๑</b>  |
| 1.1 ความสำคัญ ที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย   | ๑         |
| 1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัย  | ๒         |
| 1.3 ขอบเขตของโครงการวิจัย  | ๒         |
| 1.4 ขั้นตอนการวิจัย  | ๒         |
| 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ  | ๓         |
| <b>บทที่ ๒ ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง</b>  | <b>๔</b>  |
| 2.1 กล่าวนำ  | ๔         |
| 2.2 ทฤษฎีระบบเครือข่ายท้องถิ่นไร้สาย   | ๔         |
| 2.3 ทฤษฎีระบบเครือข่ายmeshไร้สาย   | ๙         |
| 2.4 สายอากาศแฉลามด้าน  | ๑๖        |
| 2.5 ระบบสายอากาศเก่ง   | ๒๕        |
| 2.6 เทคนิคการหันลำคลื่น  | ๓๔        |
| 2.7 วิธีการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์  | ๓๘        |
| 2.8 กล่าวสรุป  | ๔๐        |
| <b>บทที่ ๓ การจำลองแบบของสายอากาศสวิตช์ลำคลื่นสำหรับเครือข่ายไร้สายแบบเมชโดยใช้โปรโตคอล Synchronous Collision Resolution</b> | <b>๔๒</b> |
| 3.1 กล่าวนำ  | ๔๒        |
| 3.2 สายอากาศแบบสวิตช์ลำคลื่น   | ๔๒        |
| 3.3 ทฤษฎีคิว   | ๔๔        |
| 3.4 ปัญหาการแทรกสอดของสัญญาณ   | ๔๕        |

## สารบัญ (ต่อ)

|  | หน้า       |
|--|------------|
| 3.5 การจำลองแบบเพื่อคุณภาพกระบวนการของสัญญาณแทรกสอด                                    | 46         |
| 3.6 ผลการจำลองแบบ  | 48         |
| 3.7 กล่าวสรุป  | 49         |
| <b>บทที่ 4 การออกแบบระบบสายอากาศสวิตช์การกำหนดทิศทางของจุดศูนย์</b>                    | <b>50</b>  |
| 4.1 กล่าวนำ  | 50         |
| 4.2 สายอากาศเดวล์ดับบล์  | 51         |
| 4.3 การออกแบบโครงข่ายก่อรูปคลื่นสำหรับสายอากาศเดวล์ดับบล์เชิงระนาบ                     | 54         |
| 4.4 การออกแบบอุปกรณ์ที่ใช้กำหนดทิศทางของจุดศูนย์                                       | 71         |
| 4.5 กล่าวสรุป  | 89         |
| <b>บทที่ 5 การทดสอบและวิเคราะห์ผล</b>  | <b>90</b>  |
| 5.1 กล่าวนำ  | 90         |
| 5.2 การทดสอบอุปกรณ์ที่ใช้ในการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์                                   | 90         |
| 5.3 การทดสอบระบบสายอากาศสวิตช์คลื่นอย่างง่ายที่มีความสามารถในการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ | 117        |
| 5.4 กล่าวสรุป  | 128        |
| <b>บทที่ 6 สรุปการวิจัยและข้อเสนอแนะ</b>   | <b>129</b> |
| 6.1 สรุปเนื้อหางานวิจัย  | 129        |
| 6.2 ปัญหาและข้อเสนอแนะ   | 130        |
| 6.3 แนวทางในการพัฒนาในอนาคต  | 130        |
| <b>บรรณานุกรม</b>  | <b>131</b> |
| <b>ภาคผนวก ผลงานวิจัยที่ตีพิมพ์เผยแพร่</b>   | <b>134</b> |
| <b>ประวัติผู้วิจัย</b>   | <b>136</b> |

## สารบัญรูปภาพ

|  | หน้า |
|--|------|
| รูปที่ 2.1 การเชื่อมต่อแบบกลุ่มส่วนตัว   | 5    |
| รูปที่ 2.2 การเชื่อมต่อแบบกลุ่มโครงสร้าง   | 6    |
| รูปที่ 2.3 เครื่องหมายวายฟาย   | 8    |
| รูปที่ 2.4 การเชื่อมต่ออุปกรณ์ไร้สายแบบเมช   | 10   |
| รูปที่ 2.5 โครงสร้างพื้นฐานหรือเครือข่ายหลักของเครือข่ายเมชไร้สาย  | 11   |
| รูปที่ 2.6 ลักษณะพื้นฐานของเครือข่ายเมชของผู้ใช้งาน  | 12   |
| รูปที่ 2.7 โครงสร้างเครือข่ายเมชแบบไฮบริด  | 13   |
| รูปที่ 2.8 โครงสร้างของเครือข่ายเมชไร้สายโดยใช้ระบบของสายอากาศที่แตกต่างกัน  |      |
| (ก)สายอากาศแบบรอบทิศทาง (ข) สายอากาศแบบชี้ทิศทาง   | 15   |
| รูปที่ 2.9 ระบบสายอากาศแบบสวิตช์ลำดับลีนที่ใช้ในงานวิจัยฉบับนี้  | 15   |
| รูปที่ 2.10 การวางแผนตัวของสายอากาศแบบเชิงเส้นจำนวน $N \times 1$ ต้น   | 17   |
| รูปที่ 2.11 การวางแผนตัวของสายอากาศและลำดับเชิงระนาบ   | 19   |
| รูปที่ 2.12 เพลที่ต่างกันของสายอากาศแต่ละตัวสำหรับสายอากาศและลำดับเชิงระนาบ $2 \times 2$ เทียบกับทิศทางการมาถึงของสัญญาณ | 20   |
| รูปที่ 2.13 ระบบสายอากาศเก่ง   | 21   |
| รูปที่ 2.14 ระบบสายอากาศเก่งเมื่อมีสัญญาณที่ต้องการและสัญญาณแทรกสอดมาตกระบบ  | 22   |
| รูปที่ 2.15 โครงสร้างและองค์ประกอบของสายอากาศเก่งแบบสวิตช์ลำดับลีน   | 31   |
| รูปที่ 2.16 โครงสร้างและองค์ประกอบของระบบสายอากาศเก่งแบบปรับลำดับลีน   | 33   |
| รูปที่ 2.17 ส่วนประกอบของบัดเลอร์เมตริก  | 35   |
| รูปที่ 2.18 สายอากาศและลำดับเชิงระนาบที่มีตัวถ่วงน้ำหนักเพื่อทำการปรับเพลส หรือแย่มพลิจูดของสัญญาณ                       | 36   |
| รูปที่ 2.19 สายอากาศและลำดับเชิงระนาบขนาด $2 \times 2$   | 37   |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

|   | หน้า |
|---|------|
| รูปที่ 2.20 ส่วนประกอบของบัตเตอร์เมตريكที่ถูกปรับปรุงแล้ว   | 37   |
| รูปที่ 3.1 สายอากาศเก่งแบบสวิตช์ลักษณ์แบบ $2 \times 2$  | 43   |
| รูปที่ 3.2 แบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศแบบสวิตช์ลักษณ์แบบ $2 \times 2$  | 43   |
| รูปที่ 3.3 ระบบคิว  | 44   |
| รูปที่ 3.3 รูปแบบการส่งสัญญาณจากโนดต่างๆ ในระบบ   | 44   |
| รูปที่ 3.4 ตัวอย่างการเข้าถึงของกลุ่มข้อมูลในระบบเครือข่ายเมซ ไร้สาย  | 45   |
| รูป 3.5 ตัวอย่างการชนกันของข้อมูลที่เกิดจากสัญญาณแทรกสอดจากช่องสัญญาณเดียวกัน   | 46   |
| รูปที่ 3.6 สถานการณ์ทั้งสามของเครือข่ายเมซ ไร้สายที่ใช้ในการจำลองแบบเมื่อ <ul style="list-style-type: none"> <li>(ก) ทุกโนดติดตั้งสายอากาศที่มีการแผ่พลังงานรอบทิศทาง</li> <li>(ข) โนดตัวกลางติดตั้งสายอากาศสวิตช์ลักษณ์เพียงตัวเดียว</li> <li>(ค) ทุกโนดติดตั้งสายอากาศสวิตช์ลักษณ์</li> </ul> | 47   |
| รูปที่ 3.7 ค่าเฉลี่ย สัญญาณต่อสัญญาณแทรกสอด เทียบกับค่าความหนาแน่นทรัฟฟิก <ul style="list-style-type: none"> <li>(ก) กรณีที่ค่าอัตราการมาถึงของข้อมูลเฉลี่ยเท่ากับ 0.5</li> <li>(ข) กรณีที่ค่าอัตราการบริการเฉลี่ยเท่ากับ 0.5</li> </ul>  | 48   |
| รูปที่ 4.1 ส่วนประกอบของระบบสายอากาศสวิตช์ลักษณ์ที่มีความสามารถในการกำหนด<br>ทิศทางของจุดศูนย์  | 50   |
| รูปที่ 4.2 สายอากาศแควร์ลั๊ดบ์เชิงระนาบ $2 \times 2$ ที่ใช้ในงานวิจัยนี้  | 52   |
| รูปที่ 4.3 แบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศแควร์ลั๊ดบ์เชิงระนาบขนาด $2 \times 2$<br>มีระยะห่างระหว่างสายอากาศเท่ากับ $\lambda/2$  | 52   |
| รูปที่ 4.4 แบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศแควร์ลั๊ดบ์เชิงระนาบขนาด $2 \times 2$<br>มีระยะห่างระหว่างสายอากาศเท่ากับ $\lambda/4$  | 53   |
| รูปที่ 4.5 ลักษณะพื้นฐานของวงจรเชื่อมแบบไอบริด $90^\circ$   | 54   |
| รูปที่ 4.6 ขนาดของวงจรเชื่อมต่อแบบไอบริด $90^\circ$   | 58   |
| รูปที่ 4.7 ขนาดของวงจรเชื่อมต่อแบบไอบริด $64^\circ$   | 58   |
| รูปที่ 4.8 ความสูญเสียเนื่องจากการย้อนกลับในแต่ละพอร์ตของวงจรเชื่อมต่อแบบไอบริด $64^\circ$  | 59   |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

|   |    |
|---|----|
| รูปที่ 4.9 ความสูญเสียจากการเชื่อมต่อและค่าความสูญเสียจากการแยกโอดเดี่ยวในแต่ละพอร์ตของวงจรเชื่อมต่อแบบไฮบริด $64^{\circ}$  | 59 |
| รูปที่ 4.10 มุมไฟฟ้าของวงจรเชื่อมต่อแบบไฮบริด $64^{\circ}$  | 60 |
| รูปที่ 4.11 ลักษณะพื้นฐานของวงจรไฟวัสดุภายนอก   | 61 |
| รูปที่ 4.12 ขนาดของวงจรไฟวัสดุภายนอก  | 63 |
| รูปที่ 4.13 ความสูญเสียเนื่องจากการข้อนกลับในแต่ละพอร์ตของวงจรไฟวัสดุภายนอก   | 64 |
| รูปที่ 4.14 ความสูญเสียจากการเชื่อมต่อและค่าความสูญเสียจากการแยกโอดเดี่ยวในแต่ละพอร์ตของวงจรไฟวัสดุภายนอก   | 64 |
| รูปที่ 4.15 มุมไฟฟ้าของวงจรไฟวัสดุภายนอก  | 65 |
| รูปที่ 4.16 ขนาดของวงจรเลื่อนไฟฟ้า  | 66 |
| รูปที่ 4.17 ลักษณะการเดินทางของสัญญาณในขณะที่ยังไม่มีวงจรเลื่อนไฟฟ้า  | 66 |
| รูปที่ 4.18 ความสูญเสียเนื่องจากการข้อนกลับในแต่ละพอร์ตของวงจรเลื่อนไฟฟ้า   | 67 |
| รูปที่ 4.19 ความสูญเสียจากการเชื่อมต่อของวงจรเลื่อนไฟฟ้า  | 67 |
| รูปที่ 4.20 มุมไฟฟ้าของวงจรเลื่อนไฟฟ้า  | 68 |
| รูปที่ 4.21 อุปกรณ์ต้นแบบของของบัตเตอร์เมตทริกที่ถูกปรับปรุงแล้วที่สร้างขึ้นสำหรับสายอากาศ<br>ตามลำดับเชิงระบบ $2 \times 2$   | 68 |
| รูปที่ 4.22 แบบรูปการแพ็พลังงานของสายอากาศสวิตซ์ลัมเพ็นที่ใช้ของบัตเตอร์เมตทริกที่ถูกปรับปรุงแล้ว   | 71 |
| รูปที่ 4.23 แบบรูปการแพ็พลังงานของระบบในงานวิจัยนี้ เมื่อมีสัญญาณที่ต้องการเข้ามา<br>ในทิศทางที่ $45^{\circ}$ และสัญญาณแทรกสอดมาจากทิศทางที่ $135^{\circ} 225^{\circ}$ และ $315^{\circ}$  | 72 |
| รูปที่ 4.24 แบบรูปการแพ็พลังงานของระบบในงานวิจัยนี้ เมื่อมีสัญญาณที่ต้องการ<br>เข้ามาในทิศทางที่ $135^{\circ}$ และสัญญาณแทรกสอดมาจากทิศทางที่ $45^{\circ} 225^{\circ}$ และ $315^{\circ}$  | 73 |
| รูปที่ 4.25 แบบรูปการแพ็พลังงานของระบบในงานวิจัยนี้ เมื่อมีสัญญาณที่ต้องการเข้ามา<br>ในทิศทางที่ $225^{\circ}$ และสัญญาณแทรกสอดมาจากทิศทางที่ $45^{\circ} 135^{\circ}$ และ $315^{\circ}$<br>ที่ $315^{\circ}$ และสัญญาณแทรกสอดมาจากทิศทางที่ $45^{\circ} 135^{\circ}$ และ $225^{\circ}$ | 73 |
| รูปที่ 4.26 แบบรูปการแพ็พลังงานของระบบในงานวิจัยนี้ เมื่อมีสัญญาณที่ต้องการเข้า<br>มาในทิศทาง   | 74 |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

|   |    |
|---|----|
| รูปที่ 4.27 ลักษณะของอุปกรณ์ที่ได้ออกแบบที่ใช้กำหนดทิศทางของลำคลื่นหลักที่ $45^\circ$<br>และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$              | 77 |
| รูปที่ 4.28 ค่าแเอนเพลจิจุดของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของ<br>ลำคลื่นหลักที่ $45^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$ | 77 |
| รูปที่ 4.29 กราฟมุมเฟสของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของ<br>ลำคลื่นหลักที่ $45^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$      | 78 |
| รูปที่ 4.30 ลักษณะของอุปกรณ์ที่ได้ออกแบบที่ใช้กำหนดทิศทางของลำคลื่นหลักที่ $135^\circ$ และ<br>สัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$             | 79 |
| รูปที่ 4.31 ค่าแเอนเพลจิจุดของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของลำคลื่นหลัก<br>ที่ $135^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$ | 80 |
| รูปที่ 4.32 กราฟมุมเฟสของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของลำคลื่นหลัก<br>ที่ $135^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$      | 80 |
| รูปที่ 4.33 ลักษณะของอุปกรณ์ที่ได้ออกแบบที่ใช้กำหนดทิศทางของลำคลื่นหลักที่ $225^\circ$<br>และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$              | 81 |
| รูปที่ 4.34 ค่าแเอนเพลจิจุดของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของ<br>ลำคลื่นหลักที่ $225^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$ | 82 |
| รูปที่ 4.35 กราฟมุมเฟสของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของ<br>ลำคลื่นหลักที่ $225^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$      | 82 |
| รูปที่ 4.36 ลักษณะของอุปกรณ์ที่ได้ออกแบบที่ใช้กำหนดทิศทางของลำคลื่นหลักที่ $315^\circ$<br>และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$              | 84 |
| รูปที่ 4.37 ค่าแเอนเพลจิจุดของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของ<br>ลำคลื่นหลักที่ $315^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$ | 84 |
| รูปที่ 4.38 กราฟมุมเฟสของสัญญาณในแต่ละพอร์ตของอุปกรณ์กำหนดทิศทางของ<br>ลำคลื่นหลักที่ $315^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดในทิศ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$      | 85 |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

- |             |  |    |
|-------------|--|----|
| รูปที่ 4.39 | แบบรูปการແຜ່ພັດງານໂດຍນຳຄ່າສັນປະສິບທີ່ຂອງກຳຫນດທຶນທຶນຂອງຈຸດສູນຍໍ<br>ທີ່ໄດ້ຈາກກາຮອກແນບປື້ອນກລັບໃນກາຮຈໍາລອງແນບດ້ວຍວິທີກຳຫນດທຶນທຶນຂອງ<br>ຈຸດສູນຍໍ ເມື່ອມີສັນຍາລົມທີ່ຕ້ອງກາເຂົ້າໃນທຶນທຶນທີ່ $45^\circ$ ແລະ ສັນຍາລົມແທຣກສອດມາຈາກ<br>ທຶນທຶນທີ່ $135^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$ | 86 |
| รูปที่ 4.40 | แบบรูปการແຜ່ພັດງານໂດຍນຳຄ່າສັນປະສິບທີ່ຂອງກຳຫນດທຶນທຶນຂອງຈຸດສູນຍໍທີ່<br>ໄດ້ຈາກກາຮອກແນບປື້ອນກລັບໃນກາຮຈໍາລອງແນບດ້ວຍວິທີກຳຫນດທຶນທຶນຂອງ<br>ຈຸດສູນຍໍ ເມື່ອມີສັນຍາລົມທີ່ຕ້ອງກາເຂົ້າໃນທຶນທຶນທີ່ $135^\circ$ ແລະ ສັນຍາລົມແທຣກສອດມາຈາກ<br>ທຶນທຶນທີ່ $45^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$ | 87 |
| รูปที่ 4.41 | แบบรูปการແຜ່ພັດງານໂດຍນຳຄ່າສັນປະສິບທີ່ຂອງກຳຫນດທຶນທຶນຂອງຈຸດສູນຍໍ<br>ທີ່ໄດ້ຈາກກາຮອກແນບປື້ອນກລັບໃນກາຮຈໍາລອງແນບດ້ວຍວິທີກຳຫນດທຶນທຶນຂອງ<br>ຈຸດສູນຍໍ ເມື່ອມີສັນຍາລົມທີ່ຕ້ອງກາເຂົ້າໃນທຶນທຶນທີ່ $225^\circ$ ແລະ ສັນຍາລົມແທຣກສອດມາຈາກ<br>ທຶນທຶນທີ່ $45^\circ$ $135^\circ$ ແລະ $315^\circ$ | 87 |
| รูปที่ 4.42 | แบบรูปการແຜ່ພັດງານໂດຍນຳຄ່າສັນປະສິບທີ່ຂອງກຳຫນດທຶນທຶນຂອງຈຸດສູນຍໍ<br>ທີ່ໄດ້ຈາກກາຮອກແນບປື້ອນກລັບໃນກາຮຈໍາລອງແນບດ້ວຍວິທີກຳຫນດທຶນທຶນຂອງ<br>ຈຸດສູນຍໍ ເມື່ອມີສັນຍາລົມທີ່ຕ້ອງກາເຂົ້າໃນທຶນທຶນທີ່ $315^\circ$ ແລະ ສັນຍາລົມແທຣກສອດມາ<br>ຈາກທຶນທຶນທີ່ $45^\circ$ $135^\circ$ ແລະ $225^\circ$ | 88 |
| รูปที่ 5.1  | ລັກມະບາງຈຸດອຸປະກຣນທີ່ສ່ຽງບື້ນຈົງເພື່ອນໍາໄປໃຊ້ໃນກາຮ້ານລຳຄົ່ນຫລັກໄປຢັງທຶນທຶນ<br>ທີ່ເຮົາຕ້ອງການທີ່ $45^\circ$ ແລະ ມີສັນຍາລົມແທຣກສອດເຂົ້າມາທາງ $135^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$   | 91 |
| รูปที่ 5.2  | ແອມພລິຈຸດຂອງວົງຈະທີ່ 1 ໃນຈຸດອຸປະກຣນທີ່ໃຊ້ໃນກາຮ້ານລຳຄົ່ນຫລັກໄປຢັງທຶນທຶນທີ່<br>ເຮົາຕ້ອງການທີ່ $45^\circ$ ແລະ ມີສັນຍາລົມແທຣກສອດເຂົ້າມາທາງ $135^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$   | 91 |
| รูปที่ 5.3  | ນຸ່ມເຟສອງວົງຈະທີ່ 1 ໃນຈຸດອຸປະກຣນທີ່ໃຊ້ໃນກາຮ້ານລຳຄົ່ນຫລັກໄປຢັງທຶນທຶນທີ່ເຮົາຕ້ອງການ<br>ທີ່ $45^\circ$ ແລະ ມີສັນຍາລົມແທຣກສອດເຂົ້າມາທາງ $135^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$  | 92 |
| รูปที่ 5.4  | ແອມພລິຈຸດຂອງວົງຈະ $k$ , ໃນຈຸດອຸປະກຣນທີ່ໃຊ້ໃນກາຮ້ານລຳຄົ່ນຫລັກໄປຢັງທຶນທຶນ<br>ທີ່ເຮົາຕ້ອງການທີ່ $45^\circ$ ແລະ ມີສັນຍາລົມແທຣກສອດເຂົ້າມາທາງ $135^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$  | 92 |
| รูปที่ 5.5  | ນຸ່ມເຟສອງວົງຈະ $k_1$ ໃນຈຸດອຸປະກຣນທີ່ໃຊ້ໃນກາຮ້ານລຳຄົ່ນຫລັກໄປຢັງທຶນທຶນທີ່ເຮົາຕ້ອງການ<br>ທີ່ $45^\circ$ ແລະ ມີສັນຍາລົມແທຣກສອດເຂົ້າມາທາງ $135^\circ$ $225^\circ$ ແລະ $315^\circ$   | 93 |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

|   |     |
|---|-----|
| รูปที่ 5.6 แอมเพลจุดของวงจร k2 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $45^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$   | 93  |
| รูปที่ 5.7 มุมเฟสของวงจร k2 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $45^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 94  |
| รูปที่ 5.8 แอมเพลจุดของวงจร k3 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $45^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$   | 94  |
| รูปที่ 5.9 มุมเฟสของวงจร k <sub>3</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $45^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 95  |
| รูปที่ 5.10 แบบรูปการแผ่พလังงานที่ได้จากการวัดค่าสามประสิทธิ์ของการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ และป้อนกลับในการจำลองแบบด้วยวิธีการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ เมื่อมีสัญญาณที่ต้องการเข้าในทิศทางที่ $45^\circ$ และสัญญาณแทรกรสอดมาจากทิศทางที่ $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$ | 96  |
| รูปที่ 5.11 ลักษณะของชุดอุปกรณ์ที่สร้างขึ้นจริงเพื่อนำไปใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$   | 97  |
| รูปที่ 5.12 แอมเพลจุดของวงจรที่ 1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 98  |
| รูปที่ 5.13 มุมเฟสของวงจรที่ 1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$   | 98  |
| รูปที่ 5.14 แอมเพลจุดของวงจร k <sub>1</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 99  |
| รูปที่ 5.15 มุมเฟสของวงจร k <sub>1</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$   | 99  |
| รูปที่ 5.16 แอมเพลจุดของวงจร k2 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 100 |
| รูปที่ 5.17 มุมเฟสของวงจร k2 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$   | 100 |
| รูปที่ 5.18 แอมเพลจุดของวงจร k3 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 101 |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

|   |     |
|---|-----|
| รูปที่ 5.19 มุมเพสของวงจร k <sub>3</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$  | 101 |
| รูปที่ 5.20 แบบรูปการแผ่พลังงานที่ได้จากการวัด ค่าสัมประสิทธิ์ของการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์<br>และป้อนกลับในการจำลองแบบด้วยวิธีการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ เมื่อมีสัญญาณที่ต้องการ<br>เข้าในทิศทางที่ $135^\circ$ และสัญญาณแทรกรสอดมาจากทิศทางที่ $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$ | 103 |
| รูปที่ 5.21 ลักษณะของชุดอุปกรณ์ที่สร้างขึ้นจริงเพื่อนำไปใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$  | 104 |
| รูปที่ 5.22 แอมปลิจูดของวงจรที่ 1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$   | 104 |
| รูปที่ 5.23 มุมเพสของวงจรที่ 1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$  | 105 |
| รูปที่ 5.24 แอมปลิจูดของวงจร k <sub>1</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$   | 105 |
| รูปที่ 5.25 มุมเพสของวงจร k <sub>1</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$  | 106 |
| รูปที่ 5.26 แอมปลิจูดของวงจร k <sub>2</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$   | 106 |
| รูปที่ 5.27 มุมเพสของวงจร k <sub>2</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$  | 107 |
| รูปที่ 5.28 แอมปลิจูดของวงจร k <sub>3</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$   | 107 |
| รูปที่ 5.29 มุมเพสของวงจร k <sub>3</sub> ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันล้ำคันหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกรสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$  | 108 |
| รูปที่ 5.30 แบบรูปการแผ่พลังงานที่ได้จากการวัดค่าสัมประสิทธิ์ของการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์<br>และป้อนกลับในการจำลองแบบด้วยวิธีการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ เมื่อมีสัญญาณที่<br>ต้องการเข้าในทิศทางที่ $225^\circ$ และสัญญาณแทรกรสอดมาจากทิศทางที่ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$  | 109 |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

|  |     |
|--|-----|
| รูปที่ 5.31 ลักษณะของชุดอุปกรณ์ที่สร้างขึ้นจริงเพื่อนำไปใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$   | 110 |
| รูปที่ 5.32 แอมเพลจูดของวงจรที่ 1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$  | 111 |
| รูปที่ 5.33 มุมเฟสของวงจรที่ 1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เรา<br>ต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$   | 111 |
| รูปที่ 5.34 แอมเพลจูดของวงจร k1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$  | 112 |
| รูปที่ 5.35 มุมเฟสของวงจร k1 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$   | 112 |
| รูปที่ 5.36 แอมเพลจูดของวงจร k2 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$  | 113 |
| รูปที่ 5.37 มุมเฟสของวงจร k2 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$   | 113 |
| รูปที่ 5.38 แอมเพลจูดของวงจร k3 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทาง<br>ที่เราต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$  | 114 |
| รูปที่ 5.39 มุมเฟสของวงจร k3 ในชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการ<br>ที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$   | 114 |
| รูปที่ 5.40 แบบรูปการແเพล็งงานที่ได้จากการวัดค่าสัมประสิทธิ์ของการกำหนดทิศทางของชุดศูนย์<br>และป้อนกลับในการจำลองแบบด้วยวิธีการกำหนดทิศทางของชุดศูนย์ เมื่อมีสัญญาณที่<br>ต้องการเข้าในทิศทางที่ $315^\circ$ และสัญญาณแทรกสอดมาจากทิศทางที่ $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$ | 116 |
| รูปที่ 5.41 โครงสร้างพื้นฐานของเครือข่ายเมซไร์สَاຍที่ใช้ในการทำการทดสอบจริง  | 117 |
| รูปที่ 5.42 อุปกรณ์ที่ถูกติดตั้งลงกลางในเครือข่ายเมซไร์สَاຍที่ใช้ในการทดสอบผล<br>ในงานวิจัยฉบับนี้   | 118 |
| รูปที่ 5.43 ความแรงของสัญญาณที่รับได้จากจุดเข้าถึงสัญญาณทั้ง 4 ตัว โดยใช้สายอากาศแบบ<br>รอบทิศทาง  | 118 |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

- รูปที่ 5.44 ความแรงของสัญญาณที่รับได้จากจุดเข้าถึงสัญญาณห้อง 4 ตัว โดยใช้สายอากาศสวิตช์  
สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $45^\circ$  และกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ในทิศทางของ  
สัญญาณแทรกสอดที่  $135^\circ$   $225^\circ$  และ  $315^\circ$  120
- รูปที่ 5.45 ความแรงของสัญญาณที่รับได้จากจุดเข้าถึงสัญญาณห้อง 4 ตัว โดยใช้สายอากาศสวิตช์  
สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $135^\circ$  และกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ในทิศทางของ  
สัญญาณแทรกสอดที่  $45^\circ$   $225^\circ$  และ  $315^\circ$  120
- รูปที่ 5.46 ความแรงของสัญญาณที่รับได้จากจุดเข้าถึงสัญญาณห้อง 4 ตัว โดยใช้สายอากาศสวิตช์  
สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $225^\circ$  และกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ในทิศทางของ  
สัญญาณแทรกสอดที่  $45^\circ$   $135^\circ$  และ  $315^\circ$  121
- รูปที่ 5.47 ความแรงของสัญญาณที่รับได้จากจุดเข้าถึงสัญญาณห้อง 4 ตัว โดยใช้สายอากาศสวิตช์  
สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $315^\circ$  และกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ในทิศทางของ  
สัญญาณแทรกสอดที่  $45^\circ$   $135^\circ$  และ  $225^\circ$  121
- รูปที่ 5.48 ความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศแบบรอบ  
ทิศทางเทียบกับความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศ  
สวิตช์สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $45^\circ$  122
- รูปที่ 5.49 ความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศแบบรอบ  
ทิศทางเทียบกับความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศ  
สวิตช์สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $135^\circ$  122
- รูปที่ 5.50 ความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศแบบรอบ  
ทิศทางเทียบกับความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศ  
สวิตช์สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $225^\circ$  123
- รูปที่ 5.51 ความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศแบบรอบ  
ทิศทางเทียบกับความแรงของสัญญาณที่ได้รับจากจุดเข้าถึงสัญญาณ Ap1 ที่ใช้สายอากาศ  
สวิตช์สำหรับลิ้นในทิศทางของสำหรับลิ้นหลักที่  $315^\circ$  123
- รูปที่ 5.52 เวลาเฉลี่ยที่ใช้ในการดาวน์โหลดข้อมูล โดยใช้สายอากาศแบบรอบทิศทางและ  
สายอากาศสวิตช์สำหรับลิ้นที่มีความสามารถในการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ 124
- รูปที่ 5.53 ฟังก์ชันความหนาแน่นความนำจะเป็นของการวัดค่าวิถีสามารถ เมื่อใช้สายอากาศ  
แบบรอบทิศทางและใช้ระบบสายอากาศสวิตช์สำหรับลิ้นในงานวิจัยนี้ 125

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

หน้า

|   |     |
|---|-----|
| รูปที่ 5.54 รูปแบบของการทดสอบขณะที่จุดเข้าถึงสัญญาณมีการเปลี่ยนตำแหน่ง  | 125 |
| รูปที่ 5.55 ความแรงของสัญญาณที่รับได้เทียบกับมุมที่เปลี่ยนไปของจุดเข้าถึงสัญญาณโดยใช้สายอากาศแบบรอบทิศทางและสายอากาศสวิตช์คำคลื่นของงานวิจัย                                    | 126 |
| รูปที่ 5.56 เวลาเฉลี่ยที่ใช้ในการดาวน์โหลดไฟล์ในขณะที่มีการเปลี่ยนตำแหน่งของจุดเข้าถึงสัญญาณโดยใช้สายอากาศแบบรอบทิศทางและสายอากาศสวิตช์คำคลื่นของงานวิจัย                       | 126 |
| รูปที่ 5.57 พังก์ชันความหนาแน่นความนำจะเป็นของการวัดค่าประสิทธิภาพ ในขณะที่มีการเปลี่ยนตำแหน่งของจุดเข้าถึงสัญญาณ โดยใช้สายอากาศแบบรอบทิศทางและสายอากาศสวิตช์คำคลื่นของงานวิจัย | 127 |

## สารบัญตาราง

|   | หน้า |
|---|------|
| ตารางที่ 2.1 ค่าการเดื่อนมุมไฟของสายอากาศแต่ละต้นของบัตเตอร์เมตريك  | 34   |
| ตารางที่ 2.2 ค่าการเดื่อนมุมไฟของสายอากาศแต่ละต้นของบัตเตอร์เมตريكที่ถูกปรับปรุงแล้ว  | 38   |
| ตารางที่ 2.3 ค่าการเดื่อนมุมไฟของสายอากาศแควร์ดับเชิงระนาบขนาด 2 ที่มีระยะห่างระหว่างสายอากาศเท่ากับ $\lambda/4$ ของบัตเตอร์เมตريكที่ถูกปรับปรุงแล้ว  | 38   |
| ตารางที่ 4.1 ค่าพารามิเตอร์ที่ได้จากการวัดจริงของบัตเตอร์เมตريكที่ถูกปรับปรุงแล้ว   | 70   |
| ตารางที่ 4.2 ค่าสัมประสิทธิ์การถ่วงน้ำหนักที่วัดได้ของสายอากาศแควร์ดับเชิงระนาบ $2 \times 2$  | 70   |
| ตารางที่ 4.3 ค่าสัมประสิทธิ์ของการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ที่ได้จากการจำลองผล   | 75   |
| ตารางที่ 4.4 ค่าสัมประสิทธิ์ของการกำหนดทิศทางของจุดศูนย์ที่ได้จากการจำลองผลที่ถูกแปลงค่าให้เป็นแอมเพลจูดและมุมไฟส์  | 75   |
| ตารางที่ 4.5 ค่าสัมประสิทธิ์ที่ใช้กำหนดทิศทางของจุดศูนย์ที่ได้จากการออกแบบ  | 85   |
| ตารางที่ 5.1 ค่าแอมเพลจูดและมุมไฟส์ที่ได้จากการวัดชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $45^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $135^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$ | 95   |
| ตารางที่ 5.2 ค่าแอมเพลจูดและมุมไฟส์ที่ได้จากการวัดชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $135^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $225^\circ$ และ $315^\circ$ | 102  |
| ตารางที่ 5.3 ค่าแอมเพลจูดและมุมไฟส์ที่ได้จากการวัดชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $225^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $315^\circ$ | 109  |
| ตารางที่ 5.4 ค่าแอมเพลจูดและมุมไฟส์ที่ได้จากการวัดชุดอุปกรณ์ที่ใช้ในการหันลำคลื่นหลักไปยังทิศทางที่เราต้องการที่ $315^\circ$ และมีสัญญาณแทรกสอดเข้ามาทาง $45^\circ$ $135^\circ$ และ $225^\circ$ | 115  |