

บทที่ 4

การทดลองและวิเคราะห์ผล

งานวิจัยนี้มีจุดประสงค์ในการแก้ไขวิธีการประมาณจากสามมิติโดยการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุ โดยเพิ่มข้อมูลของความสัมพันธ์ที่ครอบคลุมถึงตำแหน่งของวัตถุทั้งหมดภายในรูปภาพ โดยการทดสอบจะเน้นไปถึงความแม่นยำในการสร้างแบบจำลอง โดยจะทดสอบความแม่นยำสองประเภท คือความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์ และความแม่นยำในการประมาณพิกัดสามมิติ

นอกจากนี้การทดสอบยังรวมไปถึงลักษณะของฉากสามมิติที่วิธีที่นำเสนอสร้างได้เมื่อเทียบกับวิธีที่ได้ถูกนำเสนอมาก่อน

โดยการโปรแกรมทดสอบพัฒนาในโปรแกรม MATLAB R2009b บนหน่วยประมวลผล Intel Core 2 Duo P8600 2.40 GHz และหน่วยความจำ DDR2 RAM จำนวน 2 GB

รูปที่ใช้ในงานวิจัยทั้งหมดมีรายละเอียด 480x640 โดยฐานข้อมูลที่ใช้ในการเรียนรู้ทั้งหมด 30 รูปจากฐานข้อมูลของงานวิจัยการเรียนรู้โครงสร้างฉากสามมิติจากรูปภาพเดี่ยว ซึ่งประกอบด้วยความสัมพันธ์ทั้งหมด 4420 ความสัมพันธ์ โดยรูปที่ใช้จะถูกแสดงในภาคผนวก

4.1 ภาพรวมของการทดลอง

งานวิจัยนี้ได้ทำการทดลองเพื่อทดสอบประสิทธิภาพของงานวิจัย ในการสร้างฉากสามมิติโดยใช้ความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุ โดยทำการทดสอบทั้งหมดสองประเภทได้แก่

- 1 การทดสอบความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์: โดยมีวัตถุประสงค์ในการทดสอบประสิทธิภาพของเครื่องมือการจำแนกความสัมพันธ์ที่ใช้กับค่าจุดเด่น โดยทำการทดสอบออกมาเป็นเมตริกซ์ความแปรปรวนระหว่างแต่ละคลาสของความสัมพันธ์

- 2 การทดสอบความแม่นยำการประมาณฟังก์ชันสามมิติ: โดยมีวัตถุประสงค์ในการวัดความถูกต้องของฉากที่ได้โดยการใช้มาตรวัดสองอย่างคือค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ และค่าเบี่ยงเบนรากกำลังสองเฉลี่ย โดยนำมาเทียบกับงานวิจัยอื่น

4.2 การทดสอบความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์

การทดสอบความสัมพันธ์เป็นการทดสอบถึงประสิทธิภาพของเครื่องมือในการจำแนกค่าความสัมพันธ์กับค่าจุดเด่นที่ใช้ในการแบ่งแยก โดยในงานวิจัยนี้ได้ทำการใช้การแบ่งกลุ่มแบบเบย์ในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์ เนื่องจากการใช้การแบ่งกลุ่มแบบเบย์เป็นการสามารถให้ผลลัพธ์ที่เป็นความน่าจะเป็นของวัตถุที่ตกอยู่ในความสัมพันธ์แบบต่างๆได้

4.2.1 วิธีการทดสอบความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์

การทดสอบความแม่นยำจะทำได้โดยการเปรียบเทียบความสัมพันธ์แบบเฉพาะส่วนที่ได้จากการแบ่งความสัมพันธ์ที่ได้อย่างอัตโนมัติ กับความสัมพันธ์แบ่งแยกโดยมนุษย์ และทำการเปรียบเทียบความถูกต้องของออกมาในรูปแบบของเมตริกซ์ความแปรปรวน และหาค่าเฉลี่ยของแต่ละคลาสออกมาเป็นเปอร์เซ็นต์ความถูกต้อง

4.2.2 ผลการทดสอบความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์

ข้อมูลทดสอบในการทดสอบนี้ประกอบด้วยรูปทั้งหมด 13 รูปจากโดยทำการเลือกจากฐานข้อมูลของงานวิจัยการเรียนรู้โครงสร้างจากสามมิติจากรูปภาพเดี่ยว [3-5] ซึ่งประกอบด้วยความสัมพันธ์ทั้งหมด 1968 ความสัมพันธ์ โดยรูปที่ใช้จะถูกแสดงในภาคผนวก

จากการทดสอบได้ค่าความแม่นยำเฉลี่ยของการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์ที่ 50.25% โดยรูปที่มีความสัมพันธ์ต่ำสุดอยู่ที่ 23.86% และสูงสุดอยู่ที่ 68.00% โดยผลการทดลองโดยละเอียดแสดงในภาคผนวก ส่วนความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มเมื่อแสดงตามคลาส

ของความสัมพันธ์แสดงในตารางที่ 4.1 และตารางที่ 4.2 โดยผลการทดลองละเอียดจะถูกระบุแสดงในภาคผนวก

ตารางที่ 4.1 เมตริกซ์ความแปรปรวนแสดงความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนของคลาสที่ถูกต้องและคลาสที่แบ่งกลุ่มได้

		คลาสที่ถูกต้อง				
		SO	OC	OB	PO	PB
คลาสที่แบ่งกลุ่มได้	SO	713	300	248	117	112
	OC	6	82	22	5	22
	OB	6	26	74	26	5
	PO	21	14	3	57	7
	PB	16	3	13	7	63

ตารางที่ 4.2 ตารางแสดงเปอร์เซ็นต์ความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มโดยแยกตามคลาส

	SO	OC	OB	PO	PB
จำนวนความสัมพันธ์ที่แบ่งกลุ่มถูกต้อง	713	82	74	57	63
จำนวนความสัมพันธ์ทั้งหมด	1490	137	137	102	102
เปอร์เซ็นต์ความแม่นยำ	47.85	59.85	54.01	55.88	61.76

ความแม่นยำในการแบ่งแยกของแต่ละคลาสของความสัมพันธ์ แสดงในตารางที่ 4.1 และตารางที่ 4.2 โดยคลาสที่มีเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องสูงสุดคือคลาสถูกวางทับ โดยมีเปอร์เซ็นต์ความแม่นยำอยู่ที่ 61.76% และต่ำสุดคือคลาสวัตถุเดียวกัน โดยมีเปอร์เซ็นต์ความแม่นยำอยู่ที่ 47.85 % โดยจะเห็นได้ว่าคลาสวัตถุเดียวกันมีขนาดใหญ่กว่าคลาสอื่นอย่างเห็นได้ชัดทำให้การกระจายตัวของค่าจุดเด่นนั้นสูงจึงทำให้มีความผิดพลาดที่สูงกว่าคลาสอื่น

4.3 การทดสอบความแม่นยำการประมาณค่าความลึก

การทดสอบความแม่นยำจะทำการทดสอบค่าความลึกที่ได้จากการประมาณหาค่าความลึก เปรียบเทียบกับข้อมูลจริงที่ได้จากการวัดด้วยเลเซอร์ โดยทำการวัดผลเพื่อทดสอบ

ว่างานวิจัยที่ได้สามารถนำไปใช้ในการสร้างฉากสามมิติที่เสมือนจริงได้ โดยทำการเปรียบเทียบกับงานวิจัยอื่นๆ

4.3.1 วิธีการทดสอบความแม่นยำการประมาณค่าความลึก

การทดสอบความแม่นยำจะทำได้โดยการใช้มาตรวัดสองอย่างคือ ค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ และค่าเบี่ยงเบนรากกำลังสองเฉลี่ย ซึ่งมาตรวัดแบบค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์จะแสดงถึงความผิดพลาดของความลึกโดยเทียบกับค่าความลึกตั้งต้นตามสมการ

$$Relative\ Error = \frac{\sum_{y=1}^n \sum_{x=1}^n \left| \frac{d_s(x,y) - d(x,y)}{d_s(x,y)} \right|}{n}$$

โดย $d_s(x,y)$ คือค่าความลึกที่ตำแหน่ง (x,y) จากข้อมูลจริงและ $d(x,y)$ คือค่าความลึกที่ตำแหน่ง (x,y) ที่ได้จากการประมาณค่าความลึกจากขั้นตอนวิธีที่นำเสนอ

และค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยดังสมการ

$$RMSD = \sqrt{\frac{\sum_{y=1}^n \sum_{x=1}^n (d(x,y) - d_s(x,y))^2}{n}}$$

4.3.2 ผลการทดสอบความแม่นยำในการประมาณค่าความลึก

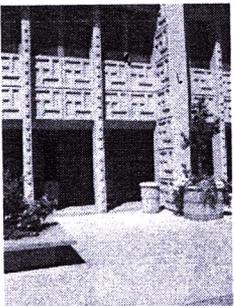
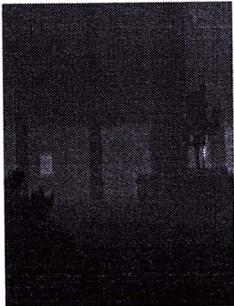
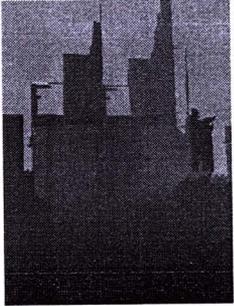
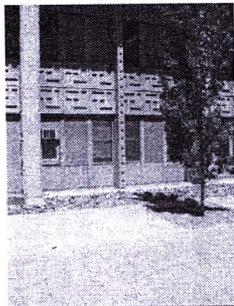
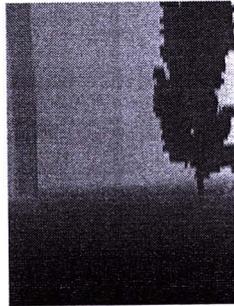
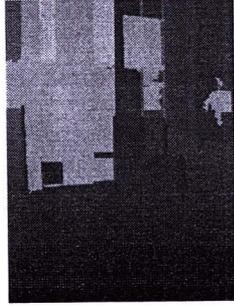
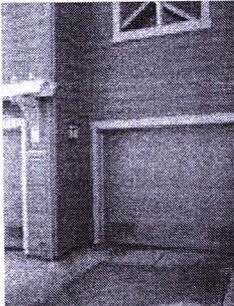
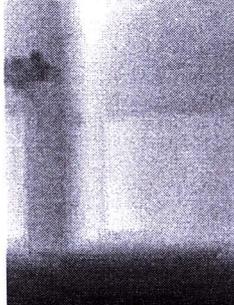
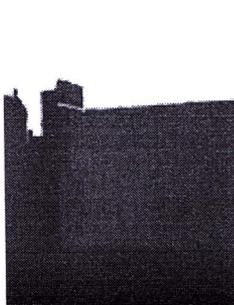
ข้อมูลทดสอบในการทดสอบนี้ประกอบด้วยรูปทั้งหมด 134 รูปจากโดยทำการเลือกจากฐานข้อมูลของงานวิจัยการเรียนรู้โครงสร้างฉากสามมิติจากรูปภาพเดี่ยว [3-5] โดยประกอบไปด้วยรูปภาพหน้าเข้า และความลึกของแต่ละจุดภาพที่ได้จากการสแกนด้วยเลเซอร์ โดยรูปที่ใช้จะถูกแสดงในภาคผนวก

จากผลการทดลอง ค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ มีผลเฉลี่ยอยู่ที่ 0.5450 โดยมีภาพที่ให้ค่าสูงสุดอยู่ที่ 1.4562 และภาพที่ให้ค่าต่ำสุดอยู่ที่ 0.2291

สำหรับค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ย มีผลเฉลี่ยอยู่ที่ 23.9478 เมตร ภาพที่ให้ค่าสูงสุดอยู่ที่ 48.8284 เมตรและภาพที่ให้ค่าต่ำสุดอยู่ที่ 1.6289 เมตร

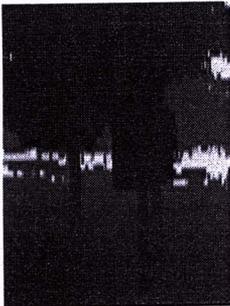
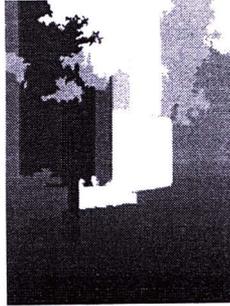
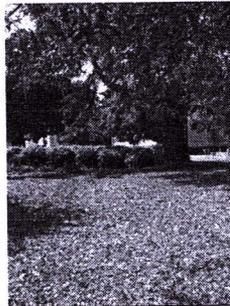
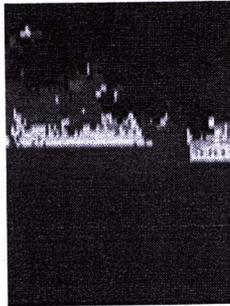
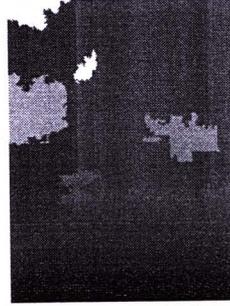
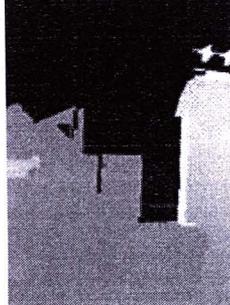
สำหรับค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ ผลลัพธ์ที่มีค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ต่ำสุดสามอันดับถูกแสดงในตารางที่ 4.3 และสูงที่สุดสามอันดับถูกแสดงในตารางที่ 4.4 สำหรับค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ย ผลลัพธ์ที่มีค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ต่ำสุดสามอันดับถูกแสดงในตารางที่ 4.5 และสูงสุดสามอันดับถูกแสดงในตารางที่ 4.6 โดยผลการทดลองโดยละเอียดแสดงในภาคผนวก สุดท้ายทำการเปรียบเทียบผลการทดลองที่ได้กับงานวิจัยอื่น โดยผลสรุปแสดงในตารางที่ 4.7 โดยผลการทดลองละเอียดจะถูกแสดงในภาคผนวก

ตารางที่ 4.3 ผลลัพธ์ที่มีค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์ต่ำสุดสามอันดับ

รูปนำเข้า	ค่าความลึกจริง	ค่าความลึกที่ประมาณได้	ค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์	ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ย (เมตร)
			0.2291	2.7241
			0.2384	2.2336
			0.2540	1.6289

ในตารางที่ 4.3 แสดงรูปที่มีความคลาดเคลื่อนสัมพัทธ์ต่ำสุด โดยรูปที่ดีที่สุดที่สุด จะมีความผิดพลาดสัมพัทธ์ต่ำสุดที่ 0.2291 โดยรองลงมาคือ 0.2384 และ 0.2540 ตามลำดับ โดยรูปที่มีความผิดพลาดต่ำจะมีลักษณะคล้ายคลึงกันคือเป็นรูปที่มีเส้นรวมสายตาเพียงจุดเดียว และมีขนาดของฉากที่ไม่ใหญ่มาก

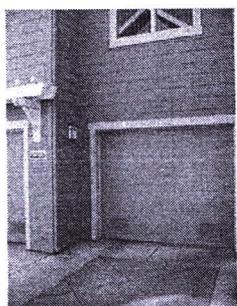
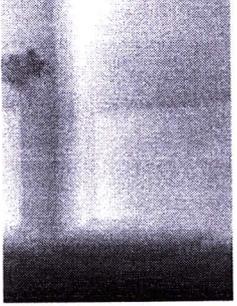
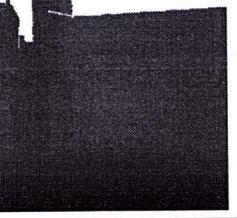
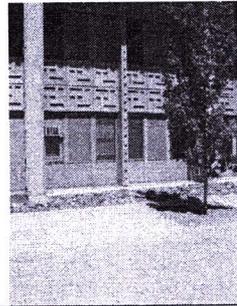
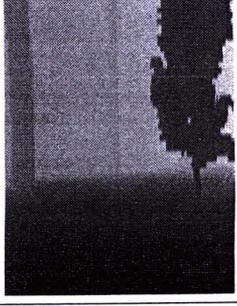
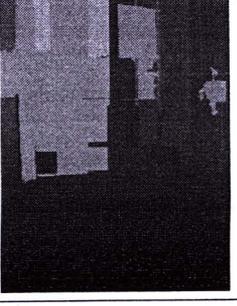
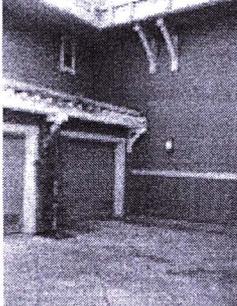
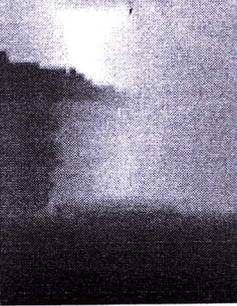
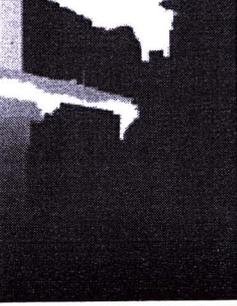
ตารางที่ 4.4 ผลลัพธ์ที่มีค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์สูงสุดสามอันดับ

รูปนำเข้า	ค่าความลึกจริง	ค่าความลึกที่ ประมาณได้	ค่าความ ผิดพลาด สัมพัทธ์	ค่า เบี่ยงเบน มาตรฐาน กำลังสอง เฉลี่ย (เมตร)
			1.4562	15.136
			1.4077	18.9493
			1.2929	6.4630

ในตารางที่ 4.3 แสดงรูปที่มีความคลาดเคลื่อนสัมพัทธ์สูงสุด โดยรูปที่ได้ผลลัพธ์แย่ที่สุดที่ 1.4562 โดยรองลงมาคือ 0.2384 และ 0.2540 ตามลำดับ โดยรูปแรกเกิดจากการมีวัตถุบังหน้ารูป ซึ่งส่งผลให้ส่วนล่างของวัตถุซึ่งคือเสาด้านซ้ายถูกรวมไปกับพื้น เนื่องจากตำแหน่งนั้นต่ำกว่าเส้นขอบฟ้า ส่งผลให้การหาค่าความลึกส่วนของป้ายทั้งหมด

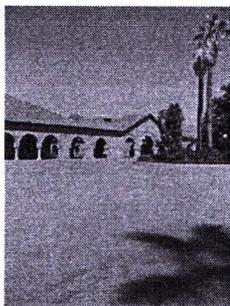
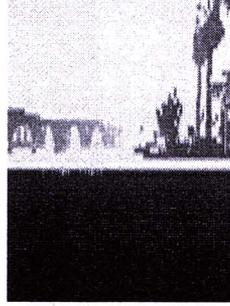
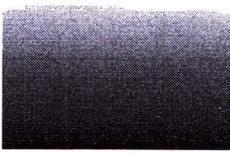
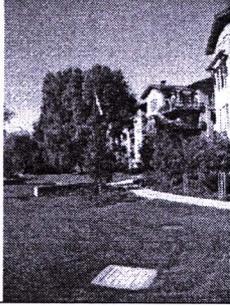
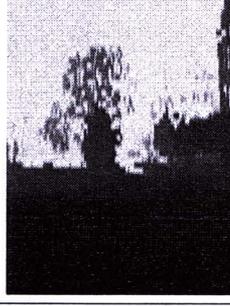
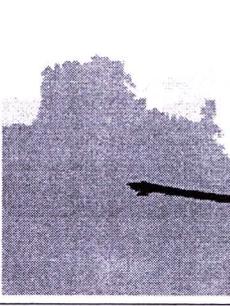
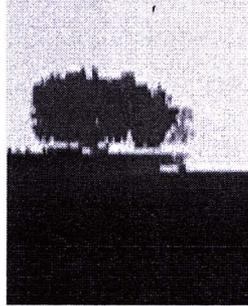
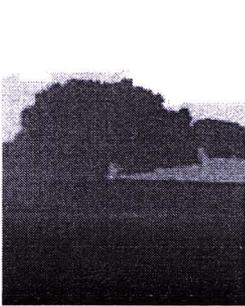
ผิวดลาด รูปต่อมาเกิดจากการตัดแบ่งรูปที่ผิวดลาดเนื่องจากค่าสีในรูปมีความใกล้เคียงกันมาก ทำให้บริเวณด้านบนทั้งหมดถูกควบรวมเป็นชั้นเดียวทำให้การหาดำแหน่งผิวดลาด ทั้ง ความสัมพันธ์ที่ได้ รวมไปถึงการประมาณเส้นขอบฟ้า รูปสุดท้ายเกิดจากการเลือกพื้นที่ ผิวดลาด โดยการเลือกพิกเซลที่แสดงบ้านด้านขวาเป็นส่วนพื้น และนำส่วนพื้นตั้งขึ้นมาความ ผิวดลาดที่ได้จึงมาก

ตารางที่ 4.5 ผลลัพธ์ที่มีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยต่ำสุดสามอันดับ

รูปนำเข้า	ค่าความลึกจริง	ค่าความลึกที่ ประมาณได้	ค่าความ ผิวดลาด สัมพันธ์	ค่า เบี่ยงเบน มาตรฐาน กำลังสอง เฉลี่ย (เมตร)
			0.254	1.6289
			0.2384	2.2336
			0.3185	2.6869

ในตารางที่ 4.5 แสดงรูปที่มีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยต่ำสุด โดยรูปที่ดีที่สุดจะมีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยที่ 1.6289 เมตร โดยรองลงมาคือ 2.2336 เมตร และ 2.6869 เมตร ตามลำดับ โดยรูปที่มีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยต่ำจะมีความสอดคล้องกับค่าความคลาดเคลื่อนสัมพัทธ์ที่ต่ำ

ตารางที่ 4.6 ผลลัพธ์ที่มีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยสูงสุดสามอันดับ

รูปนำเข้า	ค่าความลึกจริง	ค่าความลึกที่ประมาณได้	ค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์	ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ย (เมตร)
			0.623	48.8284
			0.6599	48.5763
			0.5967	47.3977

ในตารางที่ 4.6 แสดงรูปที่มีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ยสูงสุดโดยรูปที่แย่งที่สุดสุดจะมีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองที่ 48.8284 โดยรองลงมาคือ 48.5763 และ 47.3977 ตามลำดับ โดยรูปที่มีความผิดพลาดสูงนั้นจะแตกต่างไปจากผลการทดลองค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์เฉลี่ย โดยในมาตรวัดนี้รูปที่มีความผิดพลาดสูงจะได้แก่รูปที่มีค่าความลึกที่มาก หรือฉากที่ได้มีความไกล เนื่องจากสมการในการหาค่าความลึก ในระยะไกลจะมีอัตราการเพิ่มของระยะทางที่สูง ค่าความคลาดเคลื่อนของระยะทางจึงมาก ซึ่งรูปที่มีขนาดใหญ่และมีเพียงวัตถุที่อยู่ไกลหากหาระยะทางของจุดสัมผัสพื้นที่อยู่ไกลผิดพลาดไปเล็กน้อย ค่าที่คำนวณได้จะผิดพลาดไปมาก

ตารางที่ 4.7 เปรียบเทียบความแม่นยำการประมาณค่าความลึกกับงานวิจัยอื่น

งานวิจัย	ค่าความผิดพลาดสัมพัทธ์	ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานกำลังสองเฉลี่ย(เมตร)
งานวิจัยของเรา	0.5450	23.9478
งานวิจัยของฟูตระกูล [6,7]	0.6685	25.53
งานวิจัยของแซกซีน่า (2006) [3]	0.530	16.7
งานวิจัยของแซกซีน่า (2007) มาร์คอฟแรนคอมฟิลด์แบบจุด [4,5]	0.458	ไม่ได้รายงาน
งานวิจัยของแซกซีน่า 2007 มาร์คอฟแรนคอมฟิลด์แบบซูเปอร์พิกเซล [4,5]	0.370	ไม่ได้รายงาน
งานวิจัยของลิว [24]	0.375	ไม่ได้รายงาน
งานวิจัยของโฮเอ็ม [22]	1.423	ไม่ได้รายงาน

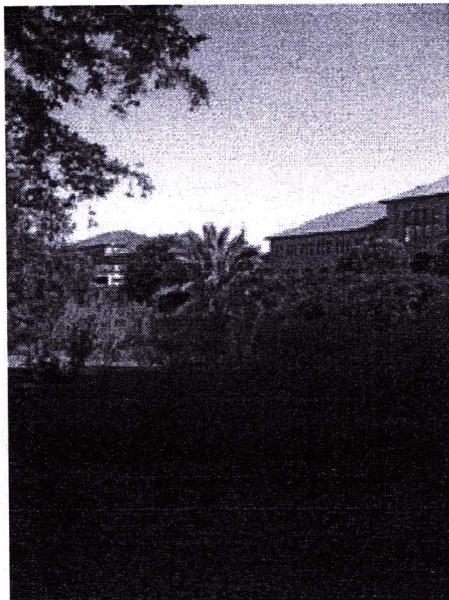
ในตารางที่ 4.7 ทำการเปรียบเทียบความแม่นยำในการประมาณค่าความลึกกับงานวิจัยอื่น โดยทำการเฉลี่ยมาตรวัดทั้งสองภายในฐานข้อมูลทั้ง 134 รูป โดยจากตารางจะเห็นได้ว่าค่าความลึกที่ประมาณได้ในงานวิจัยนี้ ดีกว่างานวิจัยการประมาณจากสามมิติโดยการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุทั้งสองมาตรวัด ซึ่งแสดงให้เห็นว่าการปรับปรุงการทำงานโดยการเพิ่มความสัมพันธ์แบบวงกว้างสามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการทำงานได้ โดยหาก

เทียบเคียงกับงานวิจัยอื่น งานวิจัยที่ทำได้ดีกว่าคืองานวิจัยของโฮเอิม และที่แย่กว่าคือของแซกซึน่าและของลิว ซึ่งเมื่อเทียบกับงานวิจัยของแซกซึน่าและลิว แล้วงานวิจัยของแซกซึน่าและลิวทำการเรียนรู้ค่าที่สามารถแปลงไปเป็นค่าความลึกได้โดยตรง ซึ่งต่างจากงานวิจัยของเราที่ทำการหาค่าความลึกโดยการประมาณการโดยสังเขป ซึ่งส่งผลให้ค่าความลึกที่หามาได้แม่นยำกว่า แต่ในทางกลับกันเมื่อเทียบกับงานวิจัยของโฮเอิมที่ค่าที่ทำการเรียนรู้ไม่ได้บ่งบอกถึงค่าความลึกโดยตรงแล้ว งานวิจัยของเราให้ผลดีกว่าอย่างเห็นได้ชัด

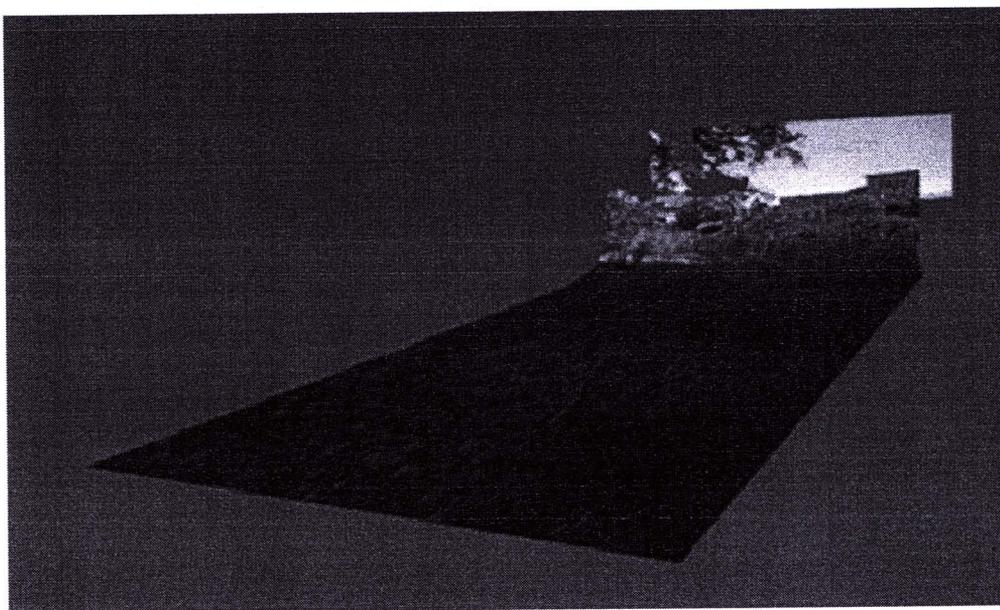
4.4 วิเคราะห์รูปร่างของแบบจำลองสามมิติ

จากงานวิจัยของเราได้เสนอวิธีการสร้างฉากสามมิติโดยการปรับปรุงวิธีการใช้ความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุโดยการเพิ่มความสัมพันธ์แบบวงกว้าง โดยผลลัพธ์การสร้างฉากสามมิติแสดงในรูปที่ 4.1, รูปที่ 4.2 และรูปที่ 4.3 โดยแสดงผลลัพธ์เทียบเคียงระหว่างงานวิจัยนี้, ฟุตระกูล และแซกซึน่า

โดยฉากสามมิติที่ได้มีลักษณะคือเป็นฉากซ้อนทับกันไป โดยจะมีส่วนที่ถูกแยกออกจากกัน เช่นระหว่างวัตถุกับท้องฟ้า เป็นต้น เมื่อเปรียบเทียบกับงานวิจัยของฟุตระกูลจะพบว่าผลที่ได้ดีกว่าและมีความบิดเบี้ยวของฉากที่ได้น้อยกว่า เนื่องมาจากการพิจารณาความสัมพันธ์ที่ครบถ้วน รวมถึงการเปลี่ยนแปลงการใช้ความสัมพันธ์ที่ได้มาสร้างฉากสามมิติ และเมื่อเทียบกับงานของแซกซึน่าจะเห็นว่างานของแซกซึน่าสามารถสร้างฉากสามมิติได้เพียงแค่ระนาบเดียวที่ต่อกันไป ดังนั้นจะไม่มีแบ่งแยกระหว่างวัตถุอย่างชัดเจน

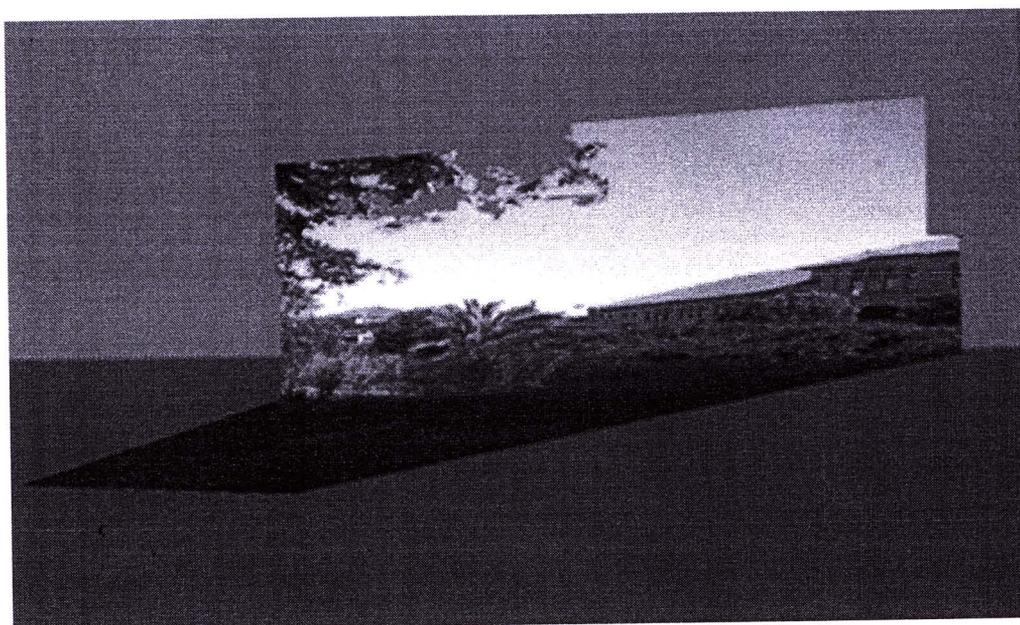


ก)

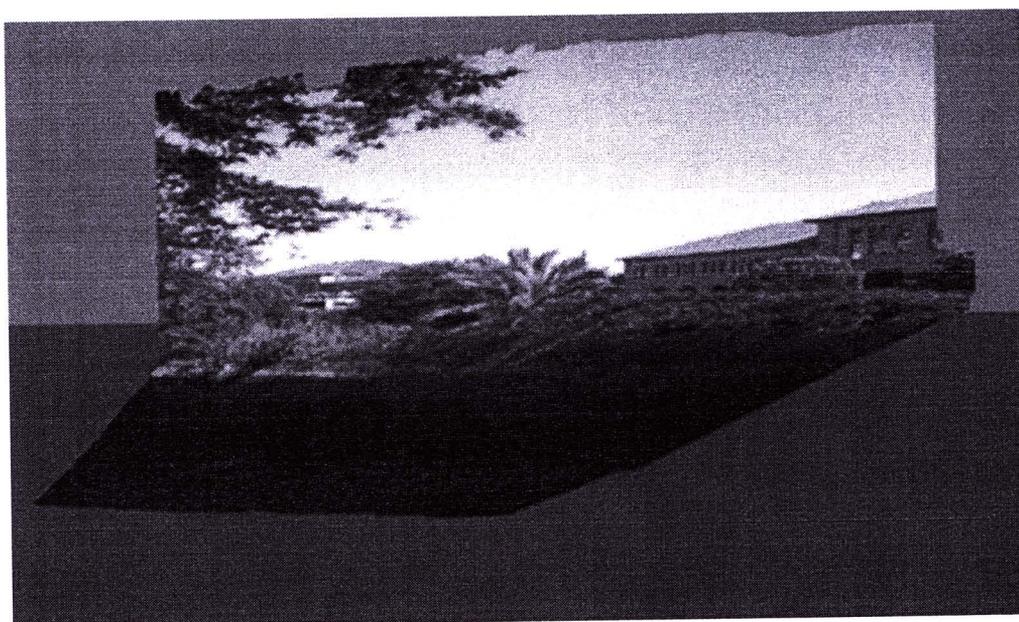


ข)

รูปที่ 4.1 ผลลัพธ์การสร้างฉากสามมิติจากรูปเดี่ยว ก) รูปนำเข้า ข) ผลลัพธ์ที่ได้จากงานวิจัยนี้



ก)

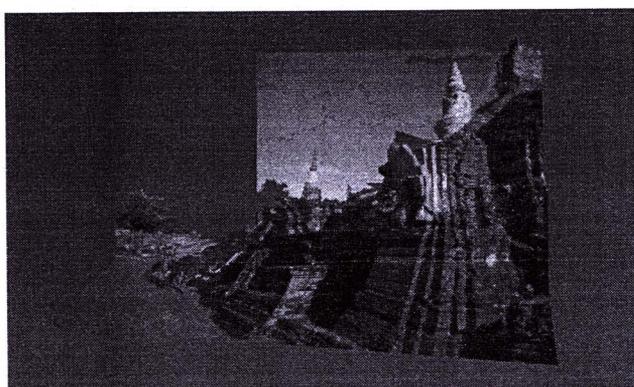


ข)

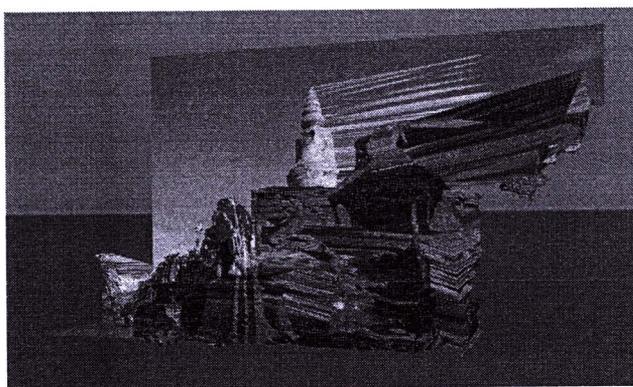
รูปที่ 4.2 ผลลัพธ์การสร้างฉากสามมิติจากรูปเดียวจากงานวิจัยอื่นๆ ก) ผลลัพธ์ที่ได้จากงานวิจัยของพุตระกูล ข) ผลลัพธ์ที่ได้จากงานวิจัยของแซกซีนา



ก)



ข)



ค)

รูปที่ 4.3 ผลลัพธ์การสร้างฉากสามมิติจากรูปเดี่ยวที่มีความขัดแย้งในความสัมพันธ์ ก) รูป
นำเข้า ข) ผลลัพธ์ที่ได้จากงานวิจัยนี้ ค) ผลลัพธ์ที่ได้จากงานวิจัยของฟูตระกูล



4.5 อภิปรายผลการทดลอง

ในงานวิจัยนี้ได้ทำการทดสอบประสิทธิภาพของขั้นตอนวิธีที่ได้นำเสนอทั้งหมดสามด้าน ได้แก่ความแม่นยำในการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์, ความแม่นยำในการประมาณค่าความลึก และรูปร่างของแบบจำลองสามมิติ

ในการหาความแม่นยำการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์ คลาสที่มีการแบ่งกลุ่มความสัมพันธ์แม่นยำที่สุดคือคลาสวางทับ และน้อยที่สุดคือคลาสวัตถุเดียวกัน แต่อย่างไรก็ตาม คลาสวัตถุเดียวกันที่พบนั้นมีมากกว่าคลาสอื่นถึงสิบเท่า ซึ่งเกิดจากการแบ่งส่วนรูปที่มากเกินไป โดยวัตถุหนึ่งภายในฉากจะถูกแบ่งเป็นหลายซูเปอร์พิกเซล จึงทำให้เกิดการกระจายตัวของค่าจุดเด่นที่มากกว่าคลาสอื่นๆ จึงทำให้การแบ่งกลุ่มคลาสดังกล่าวไม่แม่นยำ อีกทั้งการที่แบ่งส่วนรูปมากยังส่งผลกระทบต่อความสัมพันธ์แบบบดบัง และถูกบดบัง ซึ่งใช้ค่าจุดเด่นด้านเส้นขอบเป็นตัวเลือกหลัก โดยเส้นขอบนั้นเมื่อถูกแบ่งส่วนจนเล็ก จะไม่บ่งบอกถึงลักษณะของวัตถุ ซึ่งเป็นส่วนสำคัญในการแบ่งกลุ่มคลาสดังกล่าว

นอกจากนี้ค่าจุดเด่นที่ใช้ยังไม่สามารถแยกข้อมูลได้อย่างมีประสิทธิภาพเพียงพอ โดยใช้ทั้งหมดสี่กลุ่ม ได้แก่ พื้นผิว, เส้นขอบ, เส้นตรง และตำแหน่ง ซึ่งค่าจุดเด่นทางพื้นผิวนั้นใช้เพียงแค่ความแตกต่างของสี ซึ่งไม่เพียงพอ เมื่อใช้ในฐานะข้อมูลภาพของงานวิจัย การเรียนรู้โครงสร้างฉากสามมิติจากรูปภาพเดี่ยว ซึ่งรูปแต่ละส่วนค่อนข้างมีค่าสีใกล้เคียงกันมาก รวมถึงค่าจุดเด่นทางก้านเส้นขอบยังขึ้นตรงกับคุณภาพของซูเปอร์พิกเซลอย่างมาก

การหาความแม่นยำในการประมาณค่าความลึก ผลการทดลองแสดงให้เห็นว่าการเพิ่มความสัมพันธ์แบบวงกว้างนั้นให้ผลลัพธ์ที่ดีกว่างานวิจัยการประมาณฉากสามมิติโดยการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุ ที่ใช้เพียงแค่ความสัมพันธ์แบบเฉพาะส่วน แต่เมื่อเทียบกับงานที่ทำการหาค่าความลึกโดยตรงแล้ว งานวิจัยในกลุ่มการประมาณค่าความลึกจากความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุนั้นให้ผลลัพธ์ที่แยกกว่า เนื่องจากความสัมพันธ์ระหว่างวัตถุนั้นสามารถบอกได้เพียงช่วงของค่าความลึก ซึ่งแตกต่างจากการหาความลึกโดยตรง โดยความแม่นยำนั้นขึ้นกับการประมาณค่าความลึกนั้นขึ้นอยู่กับความถูกต้องในการหาส่วนคอมโพเนนท์พื้น โดยสังเกตได้ว่ารูปที่มีค่าความแม่นยำสูงจะมีส่วนพื้นที่ชัดเจนและคาดเดาตำแหน่งเส้นขอบฟ้าได้ถูกต้อง ส่วนรูปที่มีค่าผิดพลาดสูงจะเป็นฉากที่มีวัตถุบังอยู่ด้านหน้า มีส่วนพื้นที่ไม่ชัดเจน นอกจากนี้ในรูปที่มีค่าสีใกล้เคียงกันทั้งรูปการแบ่งรูปที่ได้ซูเปอร์พิกเซลที่ได้มีน้อยเกินไปโดยควรรวมวัตถุหลายชิ้นเข้าไปด้วยกัน การหาค่าความลึกจะมีค่าผิดพลาดที่มาก

สุดท้ายคือการพิจารณารูปร่างของฉากสามมิติ โดยในงานวิจัยนี้ได้เสนอวิธีการสร้างฉากสามมิติที่มีคุณลักษณะคือ มีพื้นติดต่อกันเพียงชั้นเดียว โดยที่วัตถุต่างๆในภาพซ้อนทับกันไปเป็นชั้นๆโดยขนานไปกับระนาบกล้อง ซึ่งต่างจากงานวิจัยของแซกซีนาที่ฉากที่สร้างได้จะติดกันเป็นชั้นเดียว แต่สามารถบิดงอได้อย่างอิสระ และต่างจากงานของโฮเอ็่มที่สามารถสร้างฉากที่มีวัตถุเพียงชั้นเดียว