

## บทที่ 4

### ผลการพัฒนาเครื่องปอกมะละกอ

การพัฒนาเครื่องปอกมะละกอ มีวิธีการดำเนินงานดังที่กล่าวมาแล้วในบทที่ 3 คือ ซึ่งได้แบ่งวิธีการศึกษาออกเป็น 2 ส่วน คือ การออกแบบและสร้างเครื่องปอกมะละกอ และการทดสอบและประเมินผลเครื่องปอกมะละกอ ดังนั้นจึงได้แยกผลการพัฒนา ดังต่อไปนี้

#### 4.1 ผลการออกแบบและสร้างเครื่องปอกมะละกอ

##### 4.1.1 ผลการออกแบบชุดใบมีด

ชุดใบมีดปอกที่ได้รับ การออกแบบมีทั้งหมด 3 แบบ โดยในการทดสอบชุดใบมีดแต่ละชุดเครื่องปอกมะละกอต้นแบบนี้สามารถปรับเปลี่ยนชุดใบมีดทั้ง 3 แบบ ซึ่งมีรายละเอียดสำคัญดังนี้

1. ชุดใบมีดปอกแบบที่ 1 ได้นำใบมีดปอกผลไม้แบบดั้งเดิมมาดัดแปลงและติดตั้งเครื่องปอกมะละกอต้นแบบ ซึ่งใบมีดปอกผลไม้ที่เลือกใช้จะเป็นแบบใบมีดขยับได้มีคมใบมีดที่ช่องตรงกลาง 2 ด้าน ขนาด  $1.5 \times 6$  ซม.<sup>2</sup> ดังแสดงในภาพที่ 4.1 และใบมีดชุดนี้มีสปริงยึดมีค่าคงที่ 2.67 กก./ซม. ทำหน้าที่กดให้ชุดใบมีดแนบกับมะละกอตลอดเวลาในขณะที่ทำการปอกผลมะละกอ



ภาพที่ 4.1  
ชุดใบมีดปอกแบบที่ 1

2. ชุดใบมีดปกแบบที่ 2 โดยใช้ใบมีดปกผลไม้แบบด้นข้างมาดัดแปลงและติดตั้งเครื่องปกมะละกอดันแบบ ใบมีดชนิดนี้จะมี 2 ส่วนโดยส่วนแรกมีคมใบมีด และส่วนที่สองเป็นแผ่นสำหรับควบคุมความลึกในการปกเปลือก ขนาด  $2.5 \times 10$  ซม.<sup>2</sup> และคมใบมีดยาว 6 ซม. โดยทำการถอดด้ามจับ ดังแสดงในภาพที่ 4.2 และใบมีดชุดนี้มีสปริงยึดมีค่าคงที่ 2.67 กก./ซม. ซึ่งทำหน้าที่ให้กดชุดใบมีดแนบกับมะละกอตลอดเวลาในขณะที่ทำการปกผลมะละกอ



ภาพที่ 4.2  
ชุดใบมีดปกแบบที่ 2

3. ชุดใบมีดปกแบบที่ 3 เป็นใบมีดที่พัฒนามาจากแบบที่ 1 และแบบที่ 2 ซึ่งประกอบด้วยคมใบมีดยาว 15 ซม. และแผ่นรองควบคุมความลึกในการปกเปลือก ผลไม้ขนาด  $5 \times 15$  ซม.<sup>2</sup> ชุดใบมีดสามารถหมุนขึ้นลง และใบมีดสามารถขยับตามแนวผิวมะละกอดังแสดงในภาพที่ 4.3 และใบมีดชุดนี้มีสปริงยึดมีค่าคงที่ 2.67 กก./ซม. ทำหน้าที่กดให้ชุดใบมีดแนบกับมะละกอตลอดเวลาในขณะที่ทำการปกผลมะละกอ



ภาพที่ 4.3  
ชุดใบมีดปกแบบที่ 3

#### 4.1.2 ผลการทดสอบชุดใบมีด

1. ผลการทดสอบชุดใบมีดปกแบบที่ 1 พบว่า ไม่สามารถปกผลมะละกอที่มีรูปร่างลักษณะบิดเบี้ยวไม่สม่ำเสมอได้ แต่ผลมะละกอที่มีรูปร่างลักษณะสม่ำเสมอไม่บิดเบี้ยวสามารถปกได้ทั่วทั้งผล ซึ่งรายละเอียดมีดังนี้

1.1 ใบมีดปกผลไม้แบบดิ่งชุด มีความลึกในการปกเปลือกน้อย ซึ่งส่งผลให้ไม่สามารถปกเปลือกของผลมะละกอที่มีรูปร่างลักษณะบิดเบี้ยวและไม่สม่ำเสมอ ส่วนผลมะละกอที่มีรูปร่างลักษณะไม่สม่ำเสมอและบิดเบี้ยว ใบมีดปกแบบดิ่งชุดสามารถปกเปลือกของผลมะละกอได้ทั่วทั้งผล

1.2 ปีกของใบมีดปกผลไม้แบบดิ่งชุดจะส่งผลต่อความสามารถในการปกเปลือก เนื่องจากในการหมุนของผลมะละกอที่มีรูปร่างไม่สม่ำเสมอในแต่ละรอบ สำหรับด้านของผลมะละกอที่บิดเบี้ยวมากปีกของใบมีดปกจะไปสัมผัสผลมะละกอขณะที่คมใบมีดจะสัมผัสกับผลมะละกอ ทำให้ไม่สามารถปกมะละกอได้ แต่ผลมะละกอที่มีรูปร่างลักษณะสม่ำเสมอและไม่บิดเบี้ยว ไม่ส่งผลต่อความสามารถปกเปลือกมะละกอ ดังแสดงในภาพที่ 4.4 4.5 และ 4.6



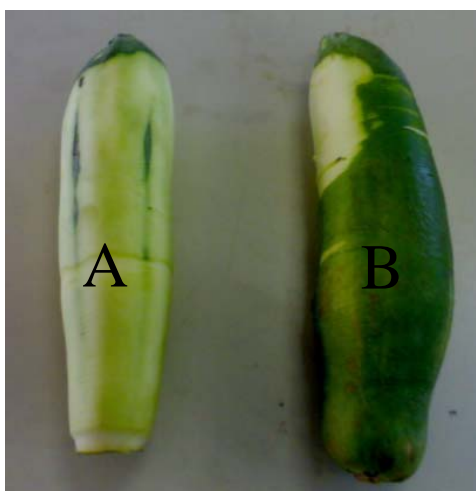
ภาพที่ 4.4

ปีกของชุดใบมีดปกมะละกอแบบที่ 1 ที่ไม่สัมผัสกับผลมะละกอ



ภาพที่ 4.5

ปีกของชุดใบมีดปกมะละกอแบบที่ 1 ที่สัมผัสกับผลมะละกอ



ภาพที่ 4.6

ผลมะละกอที่ถูกปก โดย A คือ ผลที่สม่ำเสมอ และ B คือ ผลที่ไม่สม่ำเสมอ

จากผลการทดสอบได้สร้างแนวคิดในการพัฒนาชุดใบมีดปกมะละกอแบบต่อไป จะต้องมีช่วงคมใบมีดที่ยาวกว่าเดิม เพื่อไม่ให้ปีกของใบมีดปกไปชนกับผลมะละกอที่มีรูปร่างลักษณะบิดเบี้ยว

2. ผลการสร้างและทดสอบชุดไ้มีดปอกแบบที่ 2 พบว่า ไ้มีดชุดนี้ไม่สามารถปอกผลมะละกอในช่วงท้ายของผลมะละกอได้ ทั้งรูปร่างลักษณะของผลมะละกอที่สม่ำเสมอและไม่สม่ำเสมอ เนื่องจากชุดไ้มีดปอกมะละกอแบบที่ 2 ไม่สามารถพลิกและขยับไปมาได้ตามรูปทรงของผลมะละกอ ในช่วงบริเวณเนินขาขึ้นและขาลงตามแนวยาวของผลมะละกอได้ ซึ่งส่งผลให้คมไ้มีด ไม่สามารถปอกเปลือกมะละกอในช่วงบริเวณเนินขาลงของผลมะละกอ ชุดไ้มีดแบบนี้มีข้อดี คือ ความสามารถปอกเปลือกมะละกอได้ดีกว่าเดิม ดังแสดงในภาพที่ 4.7 และ 4.8



ภาพที่ 4.7

ชุดไ้มีดปอกมะละกอแบบที่ 2 ที่ไม่สามารถปอกผลมะละกอในช่วงท้ายได้ (ด้านหน้า)



ภาพที่ 4.8

ชุดไ้มีดปอกมะละกอแบบที่ 2 ที่สามารถปอกผลมะละกอในช่วงท้ายได้ (ด้านหลัง)

จากผลการทดสอบได้สร้างแนวคิดในการพัฒนาชุดไ้มีดปอกมะละกอแบบต่อไป จะต้องสามารถพลิกและขยับไปมาได้ตามรูปทรงของผลมะละกอ ในช่วงบริเวณเนินขาขึ้น และขาลงตามแนวยาวของผลมะละกอได้

3. ผลการสร้างและทดสอบชุดไ้มีดปอกแบบที่ 3 ผลการทดสอบชุดไ้มีดปอกมะละกอที่ 3 พบว่า ชุดไ้มีดชุดปอกมะละกอชุดนี้ สามารถปอกผลมะละกอที่มีรูปร่างสม่ำเสมอได้ทั่วทั้งผล ดังแสดงในภาพที่ 4.9



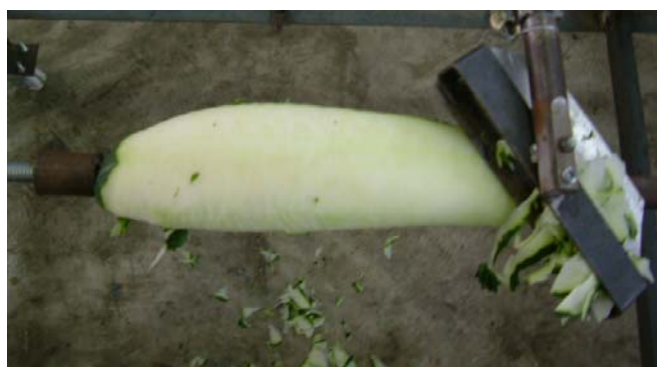
ภาพที่ 4.9

ชุดไ้มีดปอกมะละกอแบบที่ 3 ที่สามารถปอกมะละกอได้ทั่วทั้งผล

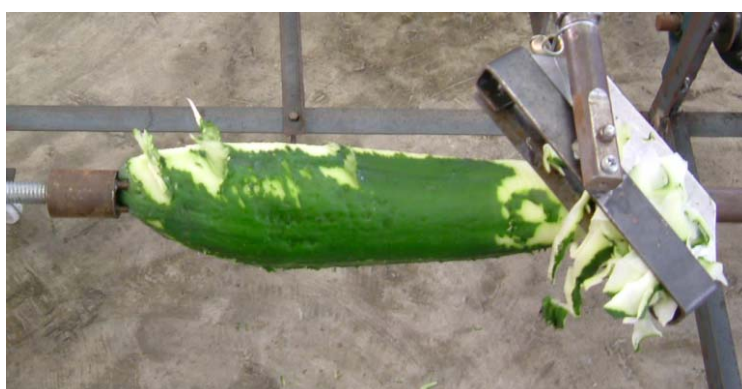
ชุดไ้มีดปอกมะละกอแบบที่ 3 ยังมีข้อจำกัดอยู่บางประการ คือ ไม่สามารถปอกผลมะละกอที่มีลักษณะรูปร่างที่บิดเบี้ยวมาก หรือผลมะละกอที่มีส่วนเว้า ซึ่งผลจากการทดสอบการทำงานชุดไ้มีดปอกมะละกอชุดนี้ สามารถปอกผลมะละกอแบบผลโค้ง ได้เพียงครึ่งผล เนื่องจากชุดไ้มีดปอกมะละกอชุดนี้ ไม่สามารถปอกผลมะละกอภายในส่วนเว้าด้านใน ดังแสดงในภาพที่ 4.10 4.11 4.12 และ 4.13



ภาพที่ 4.10  
ผลมะละกอแบบผลโค้งก่อนปอก



ภาพที่ 4.11  
ผลมะละกอแบบผลโค้งหลังปอก (ด้านหน้า)



ภาพที่ 4.12  
ผลมะละกอแบบผลโค้งหลังปอก (ด้านหลัง)



ภาพที่ 4.13  
ผลมะละกอผลโค้งหลังปอก (ทั้งสองด้าน)

จากการพิจารณาผลการทำงานของชุดใบมีดปอกทั้ง 3 แบบ พบว่าใบมีดแบบที่ 3 สามารถใช้ปอกได้ดีที่สุด ในการปอกเปลือกมะละกอที่มีรูปทรงสมำเสมอจึงพิจารณาเลือกชุดใบมีดปอกแบบที่ 3 เพื่อทำการทดสอบและประเมินผลใช้งาน

#### 4.2 ผลการทดสอบและประเมินผลเครื่องปอกมะละกอ

การทดสอบและประเมินผลเครื่องปอกมะละกอได้เลือกชุดใบมีดแบบที่ 3 และในการทดสอบได้เลือกผลมะละกอที่มีขนาดรูปทรงสมำเสมอ ในการทดสอบได้ทดลองการทำงานที่ความเร็วใบมีด และความเร็วหมุนมะละกอโดยการสังเกต และพบว่าความเร็วรอบของใบมีดจะต้องเท่ากับหรือมากกว่าความเร็วการหมุนผลมะละกอจึงจะทำการปอกเปลือกได้ดี

**4.2.1 ผลการทดสอบเพื่อหาความเร็วรอบชุดใบมีดปอกและชุดหมุนมะละกอที่เหมาะสม** จากการทดสอบโดยใช้ความเร็วรอบของชุดใบมีดปอกและความเร็วรอบหมุนผลมะละกอที่เท่ากัน 6 ระดับ คือ 100 120 140 160 180 และ 200 รอบ/นาที ซึ่งมีสปริงยึดที่มีค่าคงที่ 2.67 กก./ซม. โดยทดสอบความเร็วรอบแต่ละระดับจำนวน 3 ซ้ำ สามารถสรุปผลการทดสอบได้ดังนี้

1. ความเร็วในการปอกจะเพิ่มตามความเร็วรอบที่เพิ่มขึ้นโดยความเร็วในการปอกสูงสุดที่ 200 รอบ/นาที เป็นความเร็วที่เริ่มจะไม่สามารถปอกผลมะละกอได้ทั่วทั้งผล



2. ในช่วงความเร็ว 100 - 180 รอบ/นาที ชุดใบมีดปอกมะละกอสามารถปอกเปลือกได้ทั่วทั้งผล ซึ่งสามารถปอกผลมะละกอตั้งแต่ส่วนหัว ไปยังส่วนไปยังส่วนท้ายของผลมะละกอได้

3. ช่วงความเร็วที่ 200 รอบ/นาที ใช้เวลาในการปอกน้อยที่สุด แต่ไม่สามารถปอกผลมะละกอได้ทั่วทั้งผล เนื่องจากชุดใบมีดปอกไม่สามารถพลิกและขยับไปมาได้ทันต่อความเร็วที่สูง ๆ และยังส่งผลทำให้ชุดใบมีดปอกเกิดการสั่น ซึ่งจะทำให้ชุดใบมีดปอกเกิดการชำรุดได้ เมื่อใช้ในระยะเวลา

4. ความเร็วในการปอกผลมะละกามีผลกระทบต่อคมใบมีดในการปอกผลมะละกอ โดยที่ความเร็วในการปอกผลมะละกอสูง จะทำให้คมใบมีดมีการคายเปลือกมะละกอได้อย่างรวดเร็ว แต่ถ้าความเร็วในการปอกผลมะละกอต่ำ จะทำให้คมใบมีดปอกเกิดการหลุดตันจากเปลือกมะละกอ ซึ่งส่งผลให้คมใบมีดไม่สามารถเฉือนเปลือกของผลมะละกอได้ ในขณะที่ปอกช่วงท้ายของผลมะละกอ



ภาพที่ 4.14

การเปรียบเทียบผลมะละกอหลังปอก ในแต่ละระดับความเร็วรอบ

ตารางที่ 4.1

ผลการทดสอบการปกกมะละกอที่ความเร็วรอบของชุดใบมีดปกและชุดหมุนมะละกอ 6 ระดับ

ความเร็วรอบ ชุดใบมีดปก (รอบ/นาที)	ความเร็วรอบชุด หมุนมะละกอ (รอบ/นาที)	เวลาในการ ปก (วินาที)	ลักษณะผล มะละกอ (หลังปก)	ลักษณะการหลุด ต้นของชุดใบมีด ปก
100	100	65	ปกได้ 100 %	มีการหลุดต้น
120	120	59	ปกได้ 100 %	มีการหลุดต้น
140	140	53	ปกได้ 100 %	มีการหลุดต้น
160	160	47	ปกได้ 100 %	มีการหลุดต้น
180	180	41	ปกได้ 100 %	ไม่มีการหลุดต้น
200	200	35	ปกได้ 95 %	ไม่มีการหลุดต้น

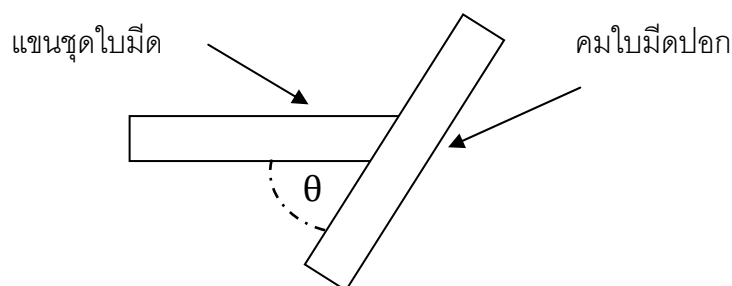
จากข้อมูลดังกล่าว ช่วงความเร็วที่เหมาะสมในการปกผลมะละกอ คือ 140,160 และ 180 รอบ/นาที

**4.2.2 ผลการทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างมุมใบมีดและแรงดึงสปริง** จากการทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างมุมในการติดตั้งชุดใบมีด 55 60 และ 65 องศา และสปริงที่ใช้ในการทดสอบ 3 ตัว มีค่าคงที่ที่แตกต่างกัน คือ 2.53 2.67 และ 2.80 กก./ซม. ที่ระยะยึด 1.5 ซม. สามารถสรุปผลการทดสอบได้ดังนี้

1. ถ้าสปริงที่ใช้ในการทดสอบมีค่าคงที่มากเกินไป จะทำให้ชุดส่งกำลังของชุดใบมีดปกมะละกอเกิดการชำรุดเสียหายได้ เนื่องจากแรงดึงของสปริงจะไปดึงชุดใบมีดปกและชุดส่งกำลังในการเคลื่อนที่มากเกินไปในระหว่างการเคลื่อนที่ส่งกำลัง แต่ถ้าสปริงที่ใช้ในการทดสอบมีค่าคงที่น้อยเกินไป จะทำให้ชุดใบมีดปกมะละกอไม่แนบกับผิวของมะละกอ ซึ่งจะส่งผลให้ชุดใบมีดปกมะละกอไม่สามารถปกผลมะละกอได้อย่างทั่วทั้งผล

2. ถ้ามุมในการติดตั้งของชุดใบมีดปกมะละกอมีค่าที่สูงมาก จะทำให้คมใบมีดปกมะละกอไม่สามารถเฉือนเปลือกมะละกอได้ดี เนื่องจากคมใบมีดปกมะละกอจะเสียดสีกับผลมะละกอในระหว่างการปก แต่ถ้ามุมของชุดใบมีดปกมะละกอมีค่าที่ต่ำมาก จะทำให้ชุดใบมีดปกมะละกอเกิดการสั่น เนื่องจากคมใบมีดปกมะละกอจะต้านกับแรงหมุนผลมะละกอมาก

ซึ่งทำให้ชุดใบมีดปอกเกิดการเสียหายในระหว่างการปอก และไม่สามารถปอกผลมะละกอได้ทั่วทั้งผล การติดตั้งมุมของชุดใบมีดปอก คมใบมีดปอกจะทำมุมกับแกนชุดใบมีด ดังแสดงในภาพที่ 4.15



ภาพที่ 4.15  
การติดตั้งมุมของชุดใบมีดปอก

#### ตารางที่ 4.2

ผลการทดสอบมุมใบมีด และค่าคงที่ของสปริง 3 ตัว ที่ระยะยึด 1.5 ซม.

ค่าคงที่ของสปริง (กก./ซม.)	มุมในการปอก (องศา)	ผลการปอกเปลือก (%)	การอุดตันของ ชุดใบมีดปอก
2.53	65	70	มีการอุดตัน
	60	90	มีการอุดตัน
	55	90	ไม่มีการอุดตัน
2.67	65	80	มีการอุดตัน
	60	90	ไม่มีการอุดตัน
	55	100	ไม่มีการอุดตัน
2.80	65	90	มีการอุดตัน
	60	100	ไม่มีการอุดตัน
	55	100	ไม่มีการอุดตัน



ภาพที่ 4.16

การเปรียบเทียบผลมะละกอหลังปอกที่ค่าคงที่ของสปรังและนมในการติดตั้งชุดไวมีดปอก 3 ระดับ

จากข้อมูลดังกล่าว สปรังที่เหมาะสมมีค่าคงที่ 2.67 กก./ชม. ที่ระยะยัด 1.5 ซม. และนมของชุดไวมีดปอกมะละกอที่เหมาะสมอยู่ที่ 55 องศา ซึ่งใช้ในการทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างชุดไวมีดปอกและชุดหมุนมะละกอ

**4.2.3 ผลการทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างชุดไวมีดปอกและชุดหมุนมะละกอ**  
 ที่ความเร็วชุดไวมีด 180 รอบ/นาที และความเร็วชุดหมุนมะละกอ 140 รอบ/นาที จะสามารถปอกเปลือกมะละกอได้หมด และเนื่องจากความเร็วในการปอกจะขึ้นอยู่กับความเร็วของชุดไวมีด ดังนั้นจึงพิจารณาเลือกความเร็วชุดไวมีดสูงสุด และความเร็วหมุนมะละกอที่สามารถปอกเปลือกมะละกอได้หมด คือ ความเร็วชุดไวมีด 180 รอบ/นาที และความเร็วหมุนมะละกอ 140 รอบ/นาที

ตารางที่ 4.3

ผลการทดสอบการปอกมะละกอลงที่ความเร็วรอบของชุดใบมีดปอกและชุดหมุนมะละกอล 3 ระดับ

ความเร็วชุดใบมีด (รอบ/นาที)	ความเร็วชุดหมุนมะละกอล (รอบ/นาที)	พื้นที่ผิวมะละกอลงกลางผลที่ไม่ถูกปอก (ตร.ซม.)
140	140	3.67
	160	3.50
	180	16.58
160	140	29.58
	160	17.33
	180	22.00
180	140	0
	160	15.17
	180	15.00



ภาพที่ 4.17

การเปรียบเทียบผลมะละกอลงหลังปอกที่ความเร็วรอบชุดใบมีดปอกและชุดหมุนมะละกอล 3 ระดับ

4.3.4 ผลการทดสอบการเปรียบเทียบการทำงานเครื่องและแรงงานคน โดยเลือกความเร็วชุดไบมีดปอกที่ติดอยู่กับเพลลา 180 รอบ/นาที และชุดหมุนมะละกอ 140 รอบ/นาที โดยมีมุมในการติดตั้งชุดไบมีดปอก 55 องศา และค่าคงที่ของสปริงยึด 2.67 กก./ซม. ที่ระยะยึด 1.5 ซม.กับการใช้แรงงานคนโดยใช้อุปกรณ์ปอกผลการทดสอบแสดงในภาพที่ 2.8 ซึ่งได้กล่าวมาแล้วในบทที่ 2 โดยใช้ผลมะละกอ 3 ผล ในการทดสอบอย่างต่อเนื่อง พบว่า แรงงานคนสามารถทำงานได้เร็วกว่าเครื่องปอกทำงานประมาณ 1.4 เท่า เครื่องปอกเปลือกสามารถปอกมะละกอได้หมด ในขณะที่การใช้แรงงานคนมีพื้นที่เปลือกเหลือ 1.4% โดยสัดส่วนน้ำหนักเปลือก/พื้นที่ผิวรวมจากการใช้เครื่องปอกมากกว่าแรงงานคน 2 เท่า ซึ่งหมายความว่าเครื่องปอกมีการกินลึกของเปลือกมากกว่าแรงงานคน และปอกเปลือกได้หมดจดกว่า ซึ่งในการปอกเปลือกโดยใช้แรงงานคนนั้น จะต้องมีการปอกซ้ำก่อนการสับหรือชุดมะละกอ ซึ่งน่าจะมีผลให้แรงงานคนใช้เวลาในการปอกเพิ่มขึ้น

ตารางที่ 4.4

ผลเปรียบเทียบเวลาในการทำงานเครื่องปอกและแรงงานคน

วิธีการ	เวลารวมในการปอก (นาที)	เวลาปอก (นาที)	เวลาพัก/ติดตั้ง (นาที)	เวลาเลื่อนไบมีด (นาที)	เวลาปอกหัวท้าย (นาที)
แรงงานคน	4.20	3.42	0.38	-	-
เครื่องปอก	5.54	1.56	0.49	1.56	1.13

ตารางที่ 4.5

ผลเปรียบเทียบพื้นที่เหลือในการปอกและน้ำหนักเปลือกของเครื่องปอกและแรงงานคน

วิธีการ	พื้นที่ผิวรวม 3 ผล (ตร.ซม.)	พื้นที่ผิวที่เหลือตรงกลาง ผล 3ผล/3คน (ตร.ซม.)	น้ำหนักก่อนปอก (กรัม)	น้ำหนักเปลือก (กรัม)
แรงงานคน	1,897	25.7	2,801.9	246.6
เครื่องปอก	1,834	0	2,771.6	469.4

ตารางที่ 4.6  
ผลเปรียบเทียบการทำงานเครื่องและแรงงานคน

วิธีการ	อัตราการทำงาน (ตร.ชม./ชม.)	น้ำหนักเปลือก/ พื้นที่ผิวรวม (กรัม/ตร.ชม.)	พื้นที่ผิวที่เหลือตรง กลางผล/พื้นที่ผิวรวม (%)
แรงงานคน	26,266	0.13	1.4
เครื่องปอก	-	0.26	0
รวมเวลาเดินไบนีมีดกลับ	18,654	-	-
ไม่รวมเวลาเดินไบนีมีดกลับ	27,746	-	-



ภาพที่ 4.18  
การเปรียบเทียบการปอกผลมะละกอด้วยเครื่องและแรงงานคน